MAP5000

ICP-MAP5000-2 / ICP-MAP5000-COM

BOSCH

fr Manuel d'installation

Table des matières

1	**Introduction**	**5**
1.1	Listes et homologations	5
1.1.1	NFA2P AFNOR / CNPP - MAP5000	5
1.2	Manutention de la batterie	6
1.3	Instructions d'installation	7
1.4	Planification du système	7
1.4.1	Planification du système avec le bloc d'alimentation IPP-MAP0005	8
1.5	Présentation du système	12
2	**Installation**	**15**
2.1	Dépose des passages pré-découpés du coffret	15
2.2	Installation du rail du contact d'autosurveillance	16
2.3	Montage du coffret	17
2.4	Vérification de la connexion CA	19
2.5	Installation du bloc d'alimentation et du bornier AC.	20
2.6	Installation du boîtier TAE	22
2.7	Installation de la plaque de montage accessoire	23
2.8	Installation du convertisseur 12 V	25
2.9	Installation du module de protection d'alimentation (SIV)	26
2.10	Installation du transmetteur AT 2000	27
2.11	Installation de la plaque de montage articulée	32
2.12	Installation du module relais ICP-COM-IF	35
2.13	Installation et connexion du modem sans fil ITS-MAP0008	37
2.14	Antennes	38
3	**Raccordement des câbles**	**39**
3.1	Réalisation des connexions du bus de données	39
3.1.1	Bus de données interne/externe	41
3.1.2	Topologie du bus de données externe	42
3.2	Raccordement du Clavier Dynamique Animé	42
3.3	Connexion du tableau principal	43
3.4	Connexion du bloc d'alimentation	44
3.5	Réalisation des connexions de passerelle LSN	45
3.6	Réalisation de connexions en option	47
3.7	Installation et connexion du contact d'autosurveillance	49
3.8	Installation de la serrure de coffret ICP-MAP0060	52
3.9	Installation du Clavier Dynamique Animé	53
3.10	Panneau de commande et d'affichage	54
3.10.1	Montage	54
3.10.2	Raccordement	54
3.10.3	Instruction de programmation du module ISP-EMIL 120	55
3.11	Réalisation des derniers raccordements de l'alimentation	56
3.12	Utilisation de l'interface IP	57
3.12.1	Montage du câble Ethernet	57
4	**Programmation et configuration initiale**	**59**
4.1	Configuration initiale	59
4.2	Programmation	60
4.2.1	Aide du logiciel de programmation	60
4.2.2	Programmation conforme aux normes	60

4.3	Logiciel de la centrale	61
4.3.1	Vérification de la version du logiciel	61
4.3.2	Mises à jour du logiciel	61
4.3.3	Autorisation fabricant (Manufacturer Authorization)	61
4.4	Finalisation de l'installation	61
4.5	Types de point et évaluation de point	61
4.6	Fonctions de sortie	62
4.6.1	Signaux de sortie programmable	62
4.6.2	Sirènes et transmetteur en conformité à la norme EN50131 niveau 3	65
5	**Options du coffret**	**66**
5.1	Coffret de bloc d'alimentation ICP-MAP0115	66
5.2	Option de montage en rack pour coffret d'extension ICP-MAP0120	66
6	**Entretien et révision**	**68**
6.1	Généralités	68
6.2	Bouton installateur	68
7	**Caractéristiques techniques**	**70**
7.1	Caractéristiques électriques	70
7.2	Caractéristiques mécaniques	70
7.3	Paramètres système	70
7.4	Conditions ambiantes	71
8	**Annexes**	**73**
8.1	Prescriptions pour système VdS classe C	73
8.1.1	Sélection du paramètre utilisé par défaut	73
8.1.2	Nombre de partitions	73
8.1.3	Bloc d'alimentation pour les partitions	73
8.1.4	Claviers Dynamiques Animés et panneau d'affichage	73
8.1.5	Connexion au système de gestion BIS	73
8.1.6	Connexion de l'imprimante	73
8.1.7	Niveau d'accès	73
8.2	Prescriptions en conformité à la norme EN 50131 niveau 3	76
8.2.1	Sélection du paramètre utilisé par défaut	76
8.2.2	Périphériques connectables	76
8.2.3	Armer / désarmer sans entrée / temporisation de sortie	76
8.2.4	Armer / désarmer avec entrée / temporisation de sortie	77
8.2.5	Armement avec inhibition automatique	78
8.2.6	Armement / désarmement automatique	79
8.2.7	Sortie d'alarme via sirène et transmetteur	79
8.2.8	Connexion au système de gestion BIS	80
8.2.9	Connexion de l'imprimante	80
8.2.10	Niveau d'accès	80
8.2.11	Fonctions complémentaires du tableau principal	83
8.3	Prescriptions pour système SES	83
8.3.1	Sélection du paramètre utilisé par défaut	84
8.3.2	Armement / désarmement automatique	84
8.3.3	Partitions avec durée de blocage	85
8.3.4	Niveau d'accès	85
8.3.5	Surveillance de l'auto-surveillance du tableau principal	88

1 Introduction

1.1 Listes et homologations

Ce système est conforme aux certifications et homologations suivantes :

Région	Agence	Certification
Allemagne	VdS	Classe C, VdS G 111040
Europe	CE	Conformité européenne
Europe	EN	EN 50131-1:2006 + A1:2009 EN 50131-3:2009 EN 50131-6:2008
Suisse	SES	Association suisse des installateurs de systèmes de sécurité, édition V3 / 01.01.2011-d
France	AFNOR	NF&A2P niveau 3 (si rapport complété depuis un laboratoire CNPP) Certificat numéro 12xxxxxxx (si publié par CNPP Cert) Conforme à la norme NF324-H58

1.1.1 NFA2P AFNOR / CNPP - MAP5000

Autorité de certification :
Certification AFNOR
11, rue Francis de Pressensé
93571 LA PLAINE Saint Denis Cedex
Tél : + 33 (0) 1 41 62 80 00
Fax : + 33 (0) 1 49 17 90 00
Site Web : www.afnor.org, www.marquenf.com
E-mail : certification@afnor.org

Autorité de certification :
CNPP – Service de certification – Cert. CNPP
Route de la Chapelle Réanville
CS 22265
27950 SAINT MARCEL
Tél : + 33 (0) 2 32 53 63 63
Fax : +33 (0) 2 32 53 64 46
Site Web : www.cnpp.com
E-mail : certification@cnpp.com

La centrale respecte les normes suivantes :
RTC 50131-3 NF3248H58-2011 V1
RTC 50131-6 NF3248H58-2011 V1

Référence :

NF324 H58 2.5 Option 3 : Niveau 3 (normes EN européennes) + RTC

Numéro de certification : 12xxxxxxxx

Conditions requises pour une installation conforme à la certification NFa2p :
Lors d'une installation conforme à la norme NFa2p, la catégorie environnementale de la centrale est « 1 »

1.2 Manutention de la batterie

Les bornes de la batterie doivent être couvertes après installation afin d'éviter les courts-circuits. Des cache-bornes appropriés sont inclus lors de la livraison du bloc d'alimentation.

Remarque!
Ne court-circuitez pas la batterie dans le système d'alarme hôte. Une batterie en court-circuit peut fournir un fort courant qui peut provoquer de graves brûlures ou un incendie.

Pour le recyclage des piles usagées, conformez-vous à la règlementation locale en matière environnementale.

Pour obtenir de plus amples informations, visitez notre site Web à l'adresse http://www.boschsecurity.com/standards.

1.3 Instructions d'installation

- Lors de l'installation de ce système, assurez-vous de respecter tous les codes de câblage en vigueur dans votre pays.
- Seul le personnel de service autorisé est habilité à installer ce système.
- Utilisez uniquement le matériel d'installation recommandé par BOSCH Security Systems pour assurer un fonctionnement sans erreur.
- Suivez les procédures antistatiques lorsque vous manipulez les composants du système. Assurez-vous d'être relié à la terre afin de décharger toute électricité statique avant de travailler avec les composants du système.
- Installez tous les composants à l'intérieur d'un endroit sec et propre.
- Installez le système dans une salle placée de manière centrale à proximité de l'alimentation secteur.
- La centrale étant raccordée en permanence, un dispositif de déconnexion aisément accessible doit être inclus au câblage du bâtiment.

Danger!

Il existe un danger d'électrocution si vous touchez des composants sous tension. Le système d'alarme est conçu pour fonctionner avec un bloc d'alimentation utilisé dans l'informatique (230 V). Coupez l'alimentation électrique du système d'alarme avant de réaliser des travaux d'installation ou de maintenance.

1.4 Planification du système

Le coffret de la centrale ICP-MAP0110 est le coffret principal du système. Ce coffret est conçu pour contenir les éléments suivants :

- Centrale ICP-MAP5000[1]
- Module DE ICP-MAP0007[1]
- Passerelle LSN ICP-MAP0010[1]
- Transmetteur AT 2000[2]
- Bloc d'alimentation IPP-MAP0005[3]
- Bornier CA ICP-MAP0065[4]
- Contact d'autosurveillance pour coffret de centrale MAP ICP-MAP0050

Utilisez le coffret d'extension PCI-MAP0120 lorsque la configuration requise pour l'alimentation et/ou les autres périphériques éloignés dépasse la capacité fournie par le coffret de centrale ICP-MAP0110[6]

Le coffret d'extension ICP-MAP0120 est conçu pour contenir les éléments suivants :

- Bloc d'alimentation IPP-MAP0005[3]
- Passerelle LSN ICP-MAP0010[5]
- Bornier CA ICP-MAP0065[4]
- Contact d'autosurveillance pour coffret d'extension ICP-MAP0055
- Deux batteries (18 Ah chacune)

Utilisez le coffret d'alimentation ICP-MAP0115 lorsque la configuration requise pour l'alimentation dépasse la capacité d'alimentation du coffret de centrale ICP-MAP0110[6]. Ce coffret est conçu pour contenir les éléments suivants :

- Bloc d'alimentation IPP-MAP0005[3]
- Bornier CA ICP-MAP0065[4]

– Contact d'autosurveillance pour coffret de centrale MAP ICP-MAP0050

Quatre batteries (40 Ah chacune)

[1] Ce module se monte sur la plaque de montage articulée ICP-MAP0025.

[2] Ce module se monte sur la plaque de montage accessoire ICP-MAP0020, qui se monte à l'arrière du coffret.

[3] Lorsque vous déterminez le nombre de blocs d'alimentation, il est également nécessaire de prendre en compte les charges du courant d'appel (se reporter à *Planification du système avec le bloc d'alimentation IPP-MAP0005, Page 8*).

[4] Cette assemblage n'est requis que lorsque le bloc d'alimentation IPP-MAP0005 est installé.

[5] Quand une ou plusieurs passerelles LSN ICP-MAP0010 sont actionnées à distance, il doit y avoir une alimentation IPP-MAP0005 dans le même coffret.

[6] Montez le boîtier directement sous ou sur le côté (au même niveau que le rebord supérieur) du coffret de la centrale.

1.4.1 Planification du système avec le bloc d'alimentation IPP-MAP0005

Optimisation du nombre de blocs d'alimentation du système, en tenant compte

– du courant d'appel des charges connectées
– de la limite de courant du bloc d'alimentation IPP-MAP0005
– de la limite de courant de la centrale ICP-MAP5000

afin de garantir la fiabilité du démarrage de l'installation.

Remarque!

L'état de fonctionnement normal n'est pas l'objet des présentes considérations.

Courant d'appel de la charge

Clavier Dynamique Animé IUI-MAP0001-2 : 800 mA max.

Module ICP-MAP0010 LSN : 1000 mA max., AUX est mis sous tension plus tard

Module ICP-MAP0007-2 DE : négligeable

Limitation de courant

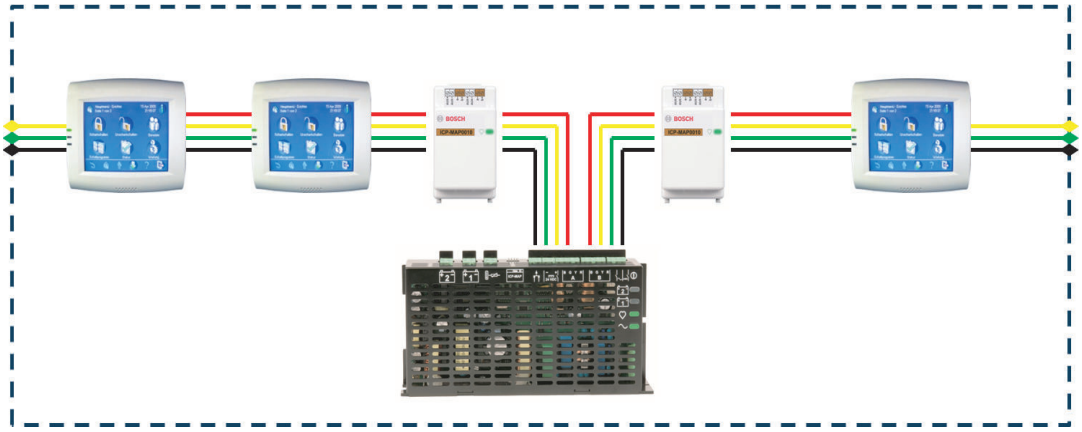
Alimentation par sortie A/B (courte période) : 3,2 A, consultez la *Figure 1.4, Page 10*

Centrale au BDB externe : 1,6 A, consultez la *Figure 1.4, Page 10*

Définition du terme « segment d'alimentation »

Un segment d'alimentation est un bloc d'alimentation avec toutes les charges fournies par l'alimentation.

Figure 1.1 : segment d'alimentation



Des câbles à 4 fils sont utilisés pour la connexion de la charge au segment d'alimentation.

Lors de la planification, les conditions suivantes doivent être prises en compte afin de garantir la fiabilité du démarrage du système :

Condition n° 1 :

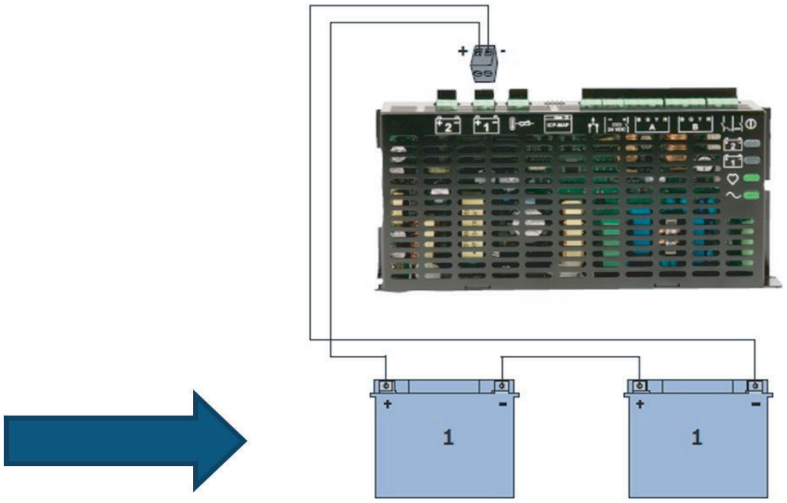
des câbles à 3 fils sont toujours utilisés pour les connexions entre les segments d'alimentation (sans +28 V, fil rouge)

Figure 1.2 : câblage des segments d'alimentation

Condition n° 2 :

Les batteries chargées doivent être connectées au bloc d'alimentation pour garantir la fiabilité du démarrage du système.

Figure 1.3 : batteries de démarrage du système



Condition n° 3 :

Pour garantir la fiabilité du démarrage du système, il est nécessaire de prendre en compte la longueur du câble et la section de câble (c.-à-d. la résistance ohmique)

- entre l'alimentation et le premier Clavier Dynamique Animé, et
- entre les Claviers Dynamiques Animés

(consultez le tableau *« Longueurs de câble », Page 11*).

Configuration typique avec le coffret de la centrale ICP-MAP0110

Centrale / module DE / 3 modules LSN / 2 Claviers Dynamiques Animés max.

Figure 1.4

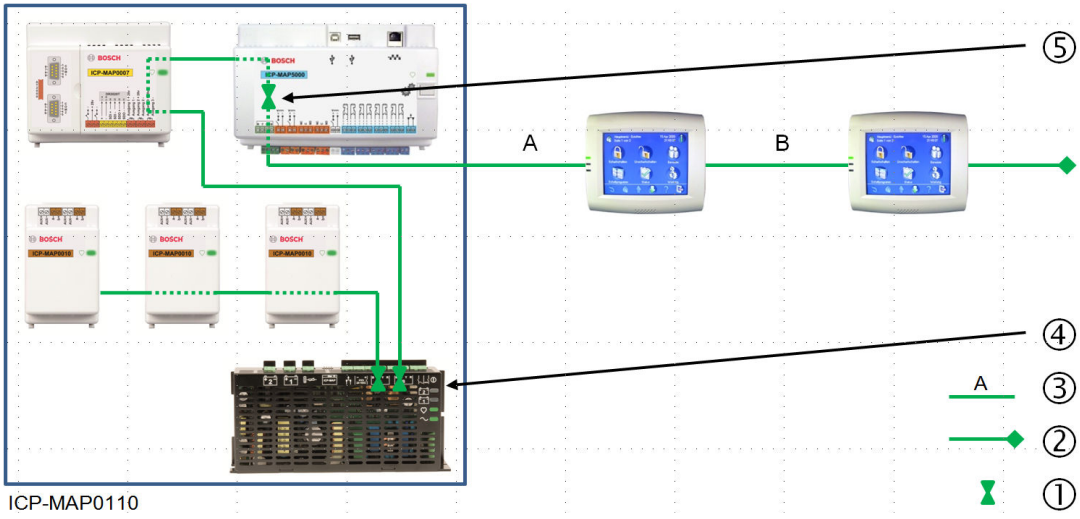


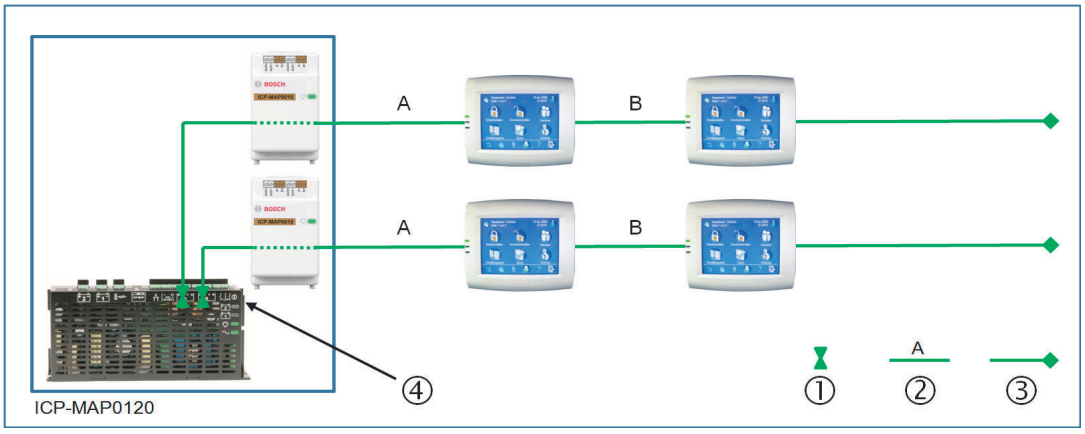
Figure 1.1:

Légende	Description
1	Limitation de courant
2	Connexion à 4 fils, prenez en compte la longueur du câble
3	Connexion à 3 fils au segment d'alimentation suivant
4	Limitation de courant de courte durée à 3,2 A par sortie A/B
5	Limitation de courant à 1,6 A entre le BDB interne et le BDB externe

Commande à distance avec le coffret d'extension ICP-MAP0120

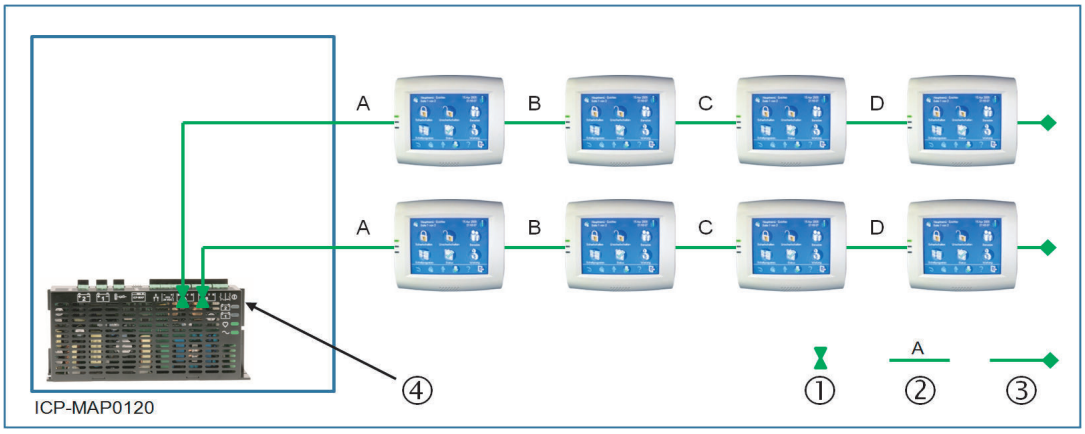
2 modules LSN / jusqu'à 4 Claviers Dynamiques Animés

Figure 1.5



Jusqu'à 8 Claviers Dynamiques Animés

Figure 1.6



Légende	Description
1	Limitation de courant
2	Connexion à 4 fils, prenez en compte la longueur du câble, consultez la *« Longueurs de câble », Page 11*
3	Connexion à 3 fils au segment d'alimentation suivant
4	Limitation de courant de courte durée à 3,2 A par sortie A/B

Prenez en compte la longueur du câble

Le nombre maximum des Claviers Dynamiques Animés pouvant être alimentés par un seul bloc d'alimentation dépend grandement de la longueur et du diamètre du câble utilisé.

« Longueurs de câble »

Diamètre du fil	Section du conducteur	Longueur A	Longueur B	Longueur C	Longueur D
0,8 mm	0,503 mm².	325 m	- - -	- - -	- - -
0,8 mm	0,503 mm².	100 m	135 m	- - -	- - -
0,8 mm	0,503 mm².	50 m	225 m	- - -	- - -
0,8 mm	0,503 mm².	50 m	50 m	50 m	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	500 m	- - -	- - -	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	175 m	175 m	- - -	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	100 m	325 m	- - -	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	100 m	75 m	75 m	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	50 m	400 m	- - -	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	50 m	125 m	125 m	- - -
1,0 mm	0,785 mm².	50 m	50 m	50 m	50 m

Les dispositions suivantes s'appliquent pour VdS :

Pour commander à distance le bloc d'alimentation IPP-MAP0005, il faut un Clavier Dynamique Animé attribué à la même partition pour obtenir une indication des problèmes d'alimentation (panne du réseau d'alimentation ou de la batterie).

1.5 Présentation du système

Consultez la *Figure 1.7 : installation du système dans le coffret de la centrale ICP-MAP0110 (plaque de montage articulée fermée), Page 12* et *Figure 1.8 : installation du système dans le coffret de la centrale ICP-MAP0110 (plaque de montage articulé ouverte), Page 13* pour une vue d'ensemble du système tel qu'il est installé dans le coffret de la centrale ICP-MAP0110.

Figure 1.7 : installation du système dans le coffret de la centrale ICP-MAP0110 (plaque de montage articulée fermée)

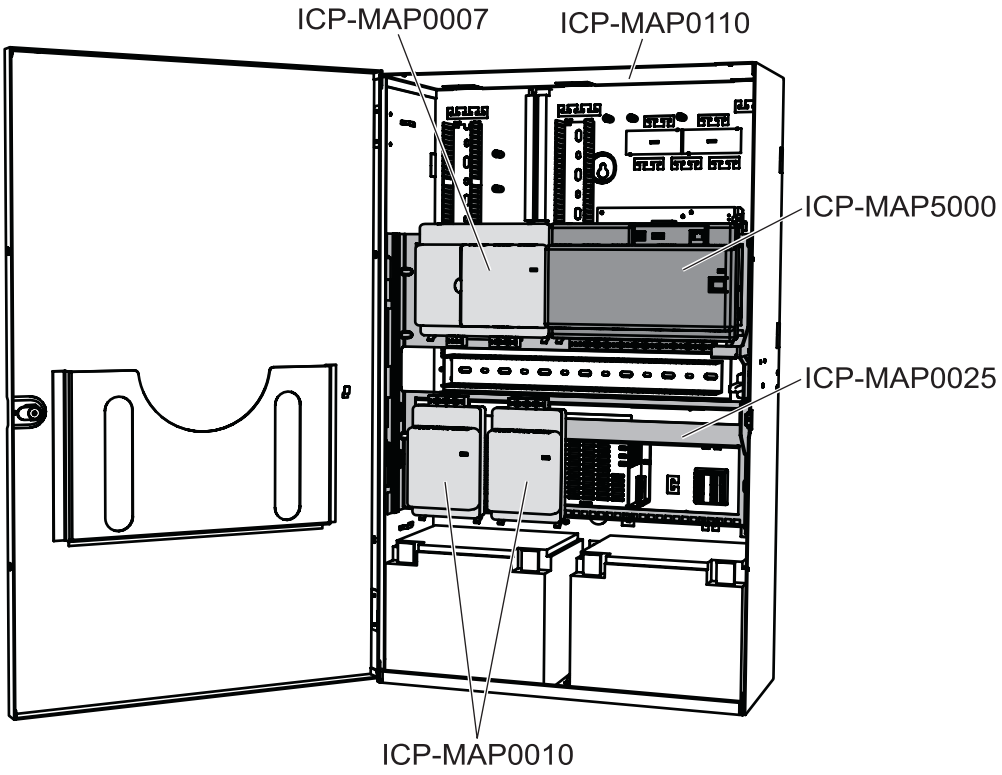


Figure 1.8 : installation du système dans le coffret de la centrale ICP-MAP0110 (plaque de montage articulé ouverte)

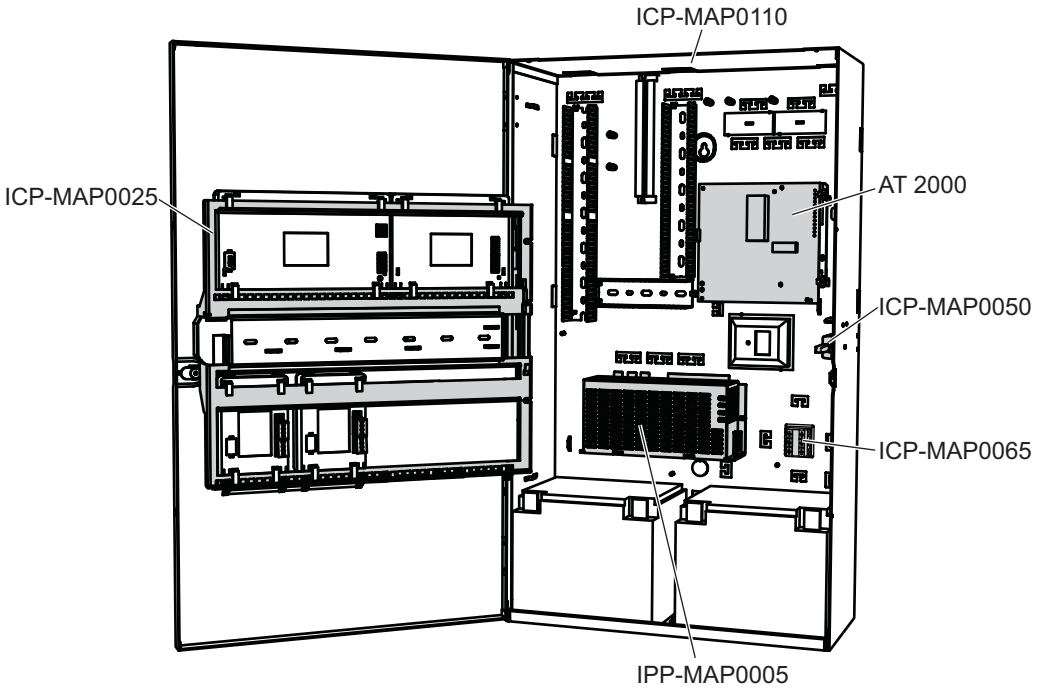
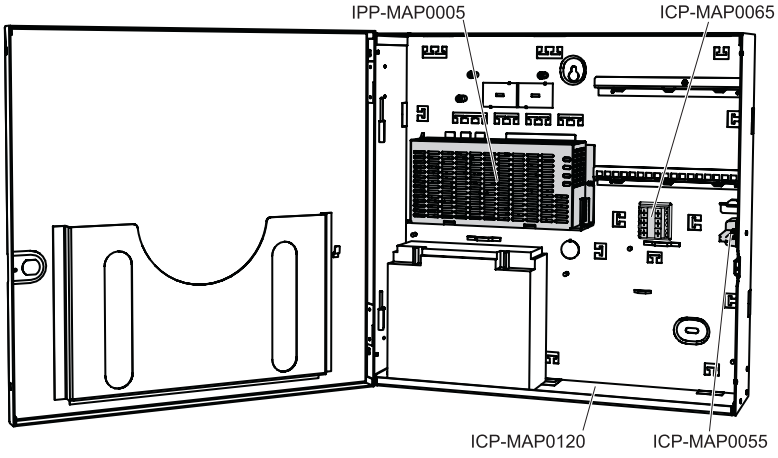
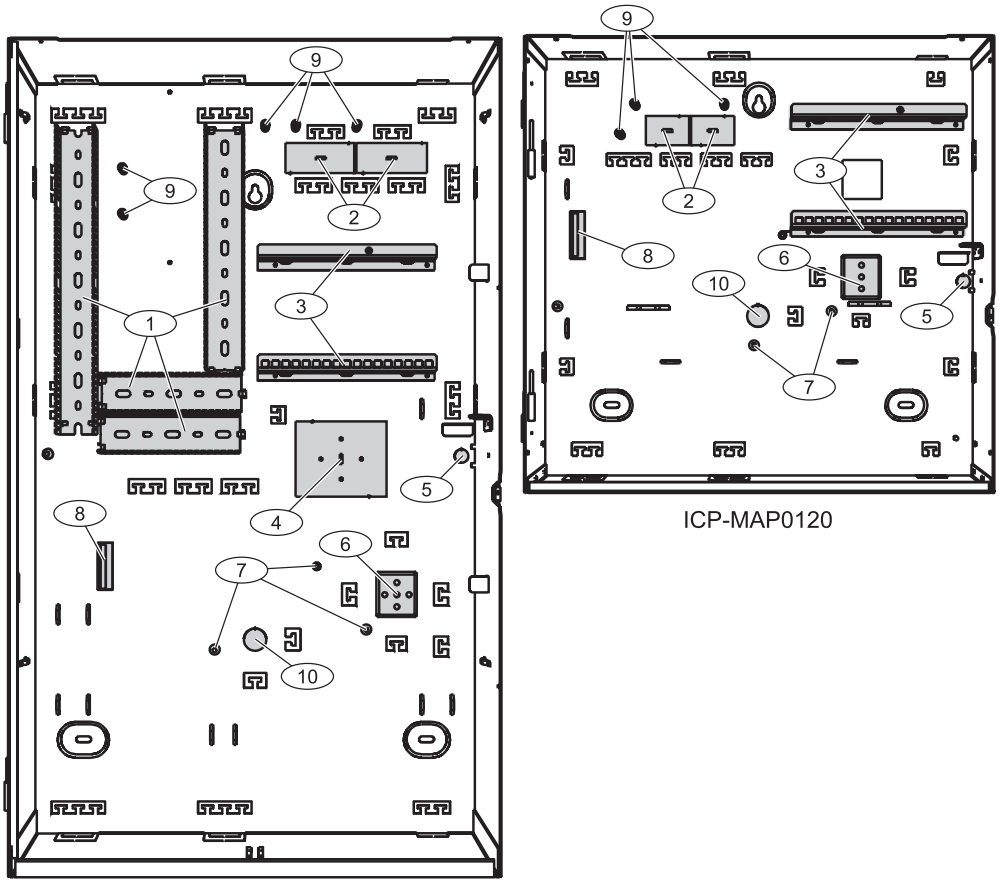


Figure 1.9 : installation du système dans le coffret d'extension ICP-MAP0120



Consultez la *Figure 1.10 : présentation du coffret, Page 14* pour obtenir une présentation de chaque coffret.

Figure 1.10 : présentation du coffret



Élément	Description
1	Plateaux de fil
2	Passages de câble pré-découpés
3	Rails de montage pour plaque de montage accessoire ICP-MAP0020
4	Emplacement de montage du boîtier TAE
5	Passage de câble pré-découpé pour auto-surveillance murale
6	Emplacement de montage pour le bornier AC ICP-MAP0065
7	Points de connexion à la terre
8	Bride pour bloc d'alimentation IPP-MAP0005
9	Points de connexion du blindage
10	Passages pré-découpés pour fils CA (à utiliser lorsque les fils CA arrivent par l'arrière du coffret)

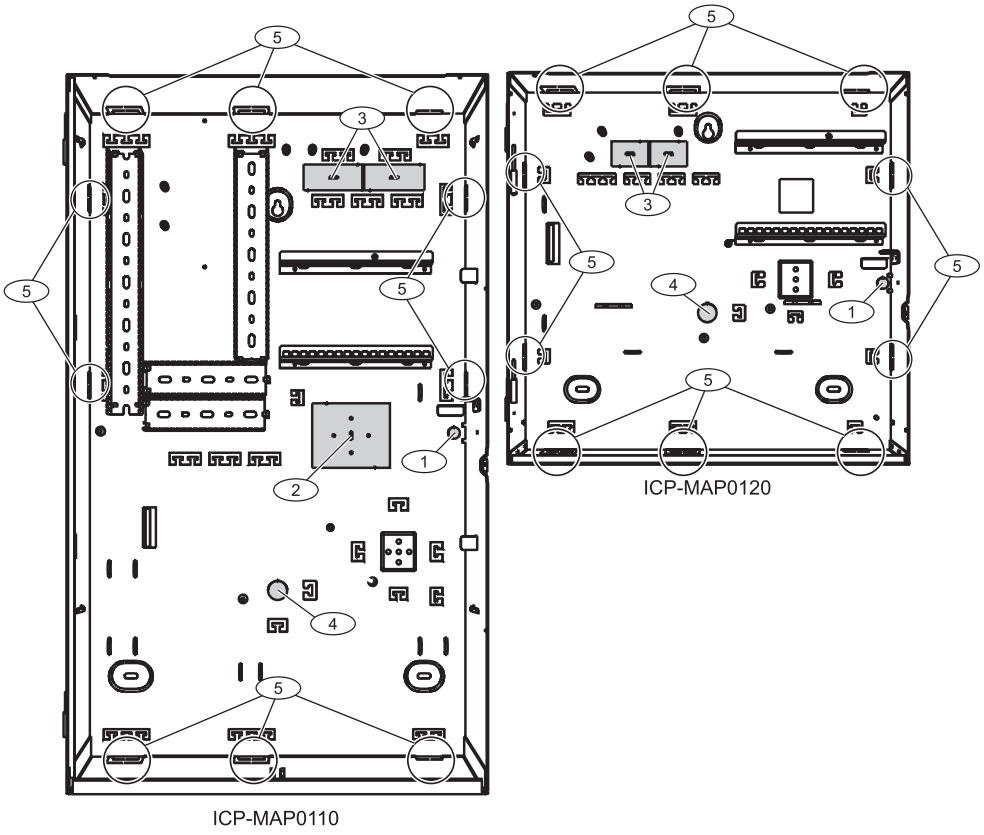
2 Installation

- Utilisez des jeux de vis et chevilles adéquats lors de l'installation du coffret sur des surfaces. Consultez le gabarit de perçage pour obtenir des instructions détaillées.
- Veillez à ce qu'il y ait assez d'espace libre sur la gauche du coffret afin que la porte du coffret et la plaque de montage articulée ICP-MAP0025 aient une totale liberté de mouvement. Il faut 460 mm pour ouvrir complètement la porte ou 32 mm pour ouvrir la porte à 90°.
- Veillez à ce qu'il y ait au moins 100 mm d'espace autour du coffret pour permettre un accès facile aux gaines.
- Laissez un espace suffisant sous le coffret, ou sur son côté, pour le coffret d'extension ICP-MAP0120 et les futurs ajouts au système.
- Pour réduire la vitesse de déchargement de la batterie, installez le coffret dans des endroits à température ambiante.
- Utilisez le gabarit de montage d'installation ICP-MAP0110 (F.01U.076.204) ou le gabarit de montage d'installation ICP-MAP0120 (F.01U.076.205).

2.1 Dépose des passages pré-découpés du coffret

1. Déposez la porte du coffret de ses gonds et mettez-la de côté.
2. Retirez les passages pré-découpés du coffret selon l'ordre indiqué à la figure ci-dessous.

Figure 2.1 : passages pré-découpés du coffret



Élément	Description
1	Passage pré-découpé pour auto-surveillance (requis conformément à la norme EN50131 niveau 3)

2	Passage pré-découpé du boîtier TAE
3	Passages pré-découpés pour les câbles
4	Passages pré-découpés pour fils CA (à utiliser lorsque les fils CA arrivent par l'arrière du coffret)
5	Passages pré-découpés latéraux pour les câbles

Voir également

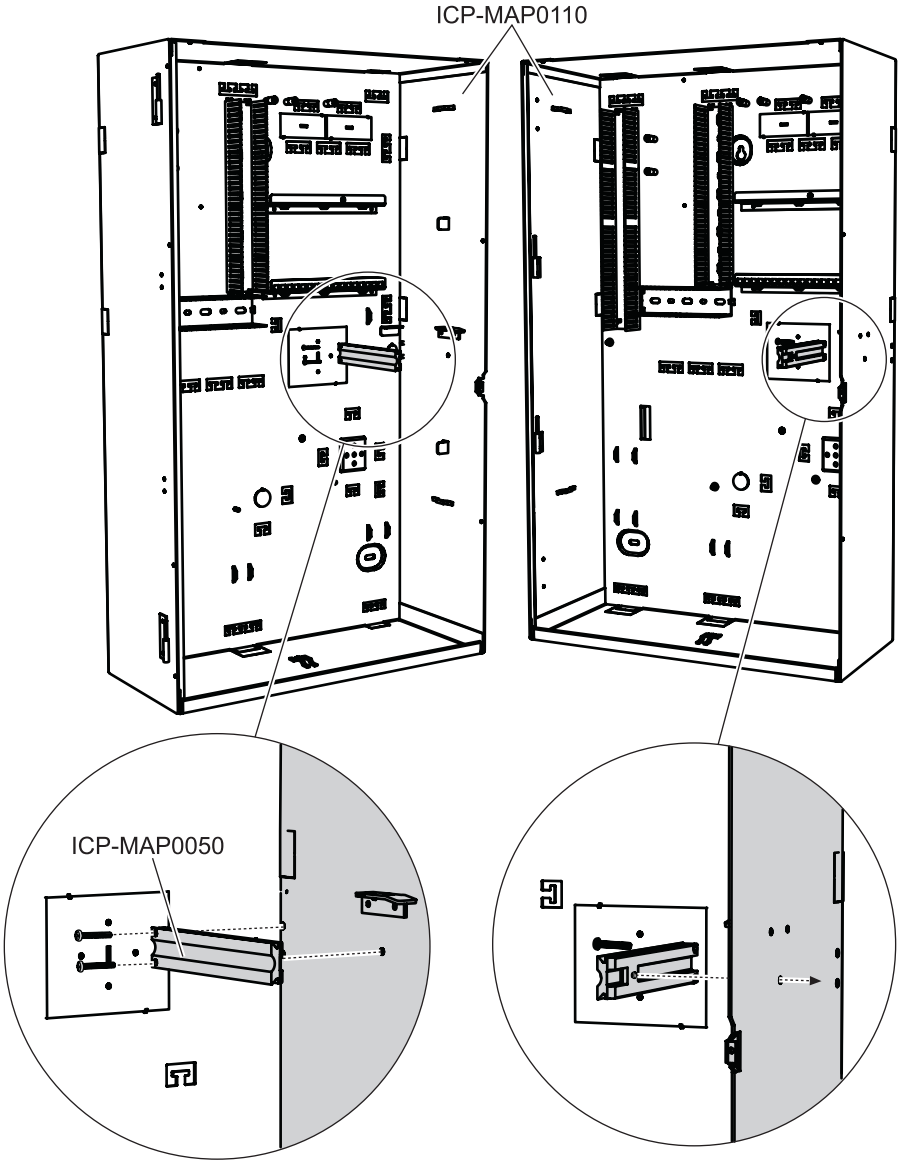
– *Dépose des passages pré-découpés du coffret, Page 15*

2.2 Installation du rail du contact d'autosurveillance

1. Retirez le rail du contact d'autosurveillance de l'emballage.
2. Montez le rail du contact d'autosurveillance du côté intérieur droit du coffret, comme sur la figure ci-dessous.
3. Fixez le rail du contact d'autosurveillance avec les deux vis fournies.

N'installez pas encore le contact d'autosurveillance sur le rail.

Figure 2.2 : montage du rail du contact d'autosurveillance



2.3 Montage du coffret

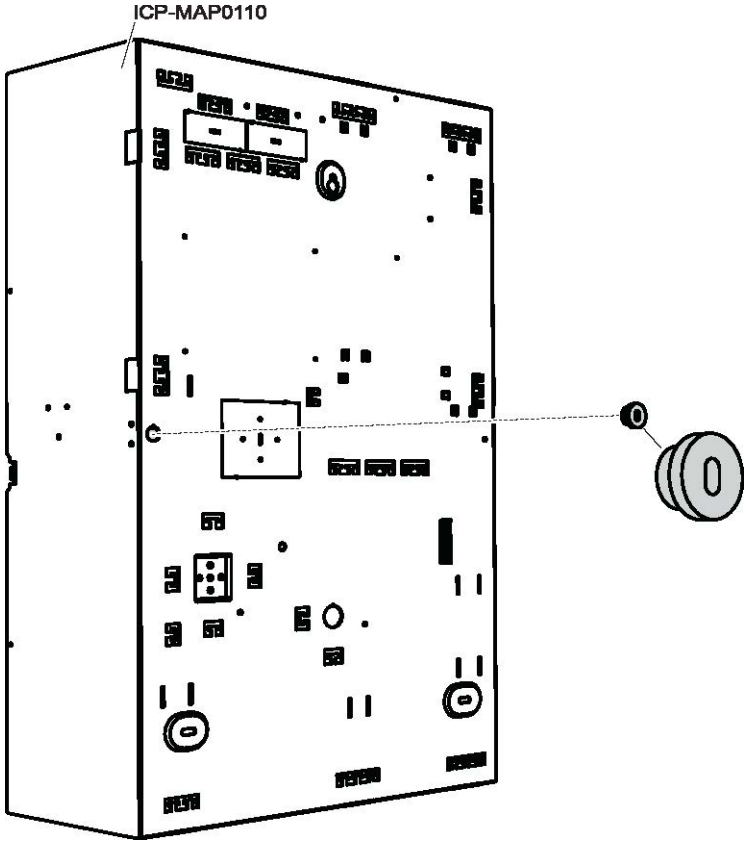
Remarque!

Veillez à ce qu'il y ait assez d'espace libre sur la gauche du coffret afin que la porte du coffret et la plaque de montage articulée ICP-MAP0025 aient une totale liberté de mouvement.

- Pour ouvrir complètement la porte, il faut au moins 460 mm.
- Pour ouvrir la porte à 90°, il faut au moins 32 mm.

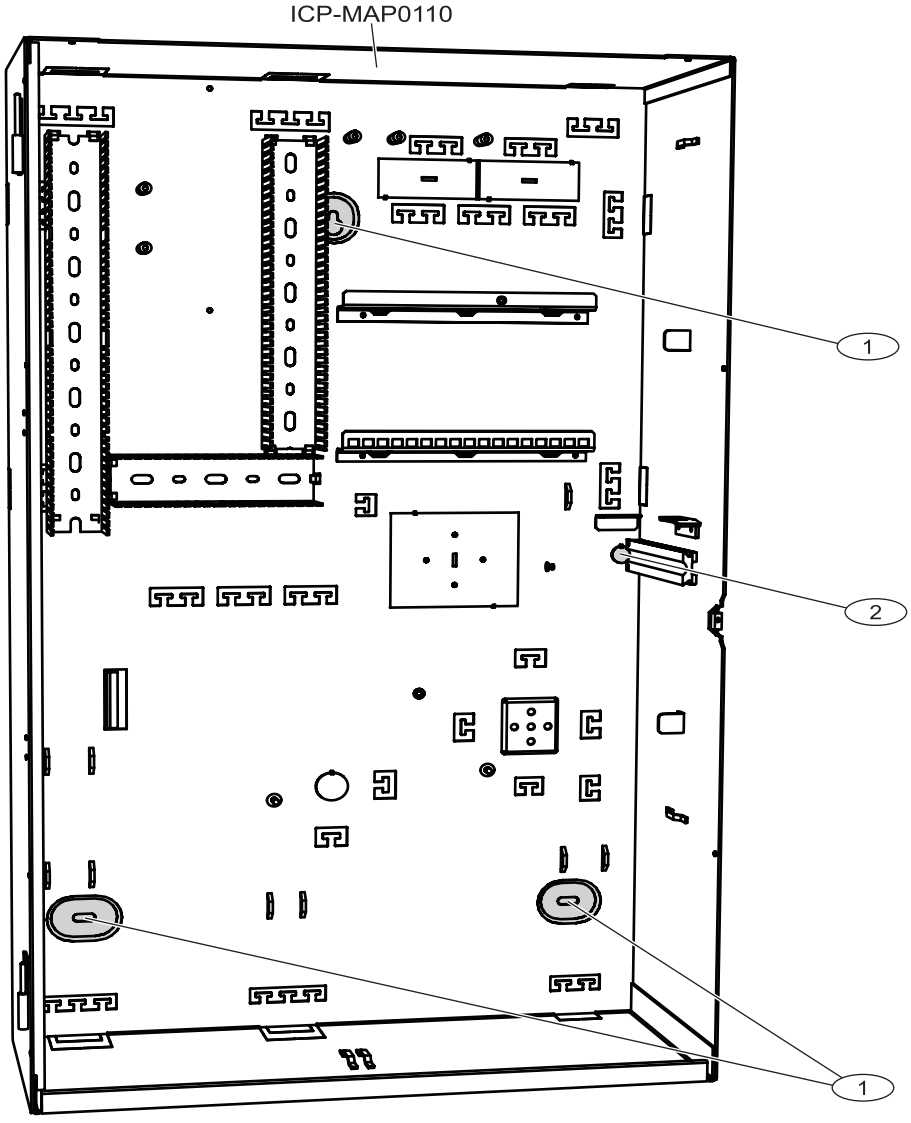
1. Utilisez le gabarit de perçage fourni pour marquer les trous sur la surface qui sera utilisée.
   Le gabarit de perçage est fourni dans la boîte du coffret.
2. Lorsque l'auto-surveillance est requise, insérez le passe-fil du contact d'autosurveillance à l'arrière du coffret (requis conformément à la norme EN50131 niveau 3), comme indiqué sur la figure ci-dessous.
3. Fixez la fiche au mur à l'aide d'une vis appropriée (non fournie).

Figure 2.3 : insertion du passe-fil de l'auto-surveillance



1. Montez le coffret sur la surface prévue à l'aide de vis et chevilles (non fournies). Utilisez les trous de fixation comme indiqué sur la figure ci-dessous.
2. Assurez-vous que toutes les vis sont bien serrées et que le coffret est solidement fixé sur la surface de montage.

Figure 2.4 : fixation du coffret



Élément	Description
1	Trou de montage
2	Trou à vis pour sécuriser le passe-fil de l'auto-surveillance

2.4 Vérification de la connexion CA

1. Assurez-vous que le commutateur du disjoncteur c.a. est éteint.
2. Connectez la ligne c.a. sur le bornier AC.
3. Allumez le disjoncteur AC. Vérifiez que le disjoncteur ne se déclenche que lorsque la tension appropriée est présente sur le côté protégé par fusible du bornier AC.
4. Coupez le disjoncteur AC et continuez la procédure d'installation.

Avertissement!

Après avoir vérifié que la connexion AC est opérationnelle, coupez le disjoncteur AC avant de poursuivre le processus d'installation.

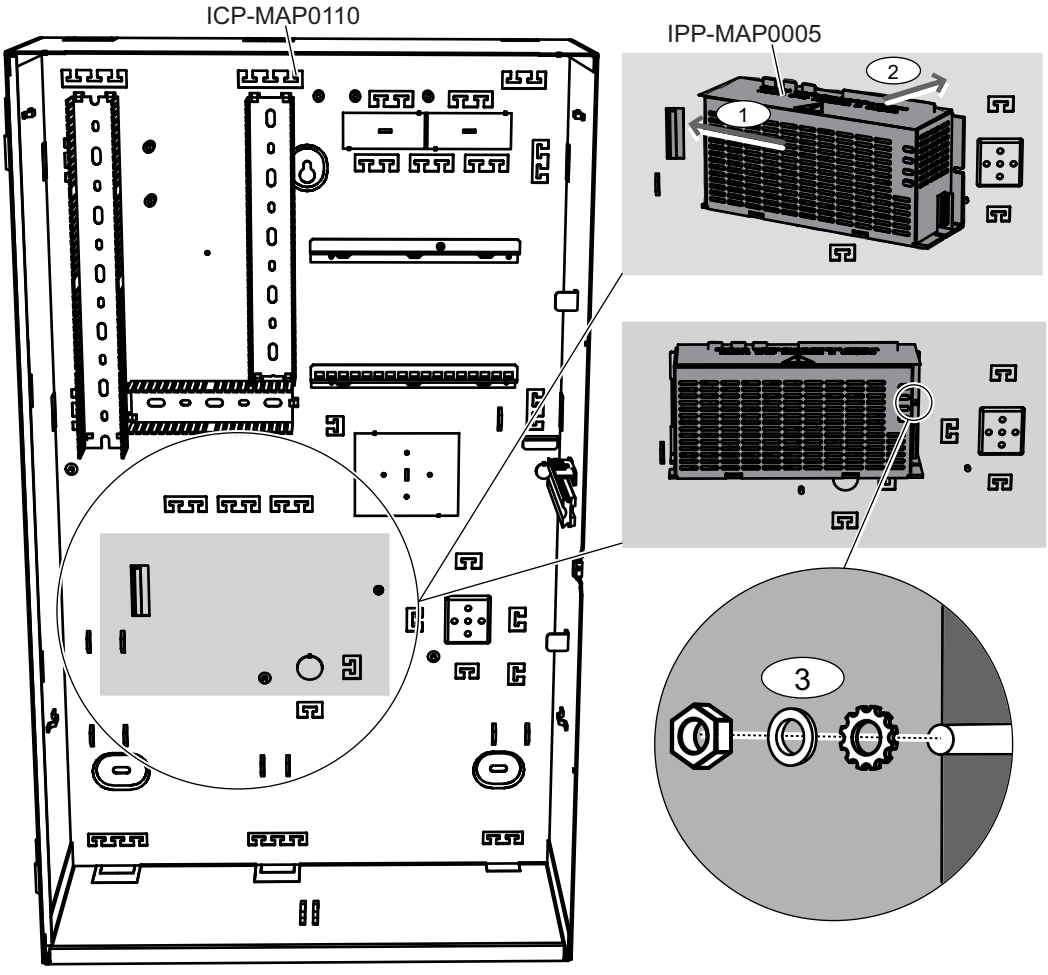
2.5 Installation du bloc d'alimentation et du bornier AC.

Attention!
Débris
Il est possible d'endommager l'alimentation en raison de débris lors de l'installation.

– Pour éviter d'endommager l'alimentation lors de l'installation, placez l'étiquette de protection contre les poussières fournie sur le dessus du bloc d'alimentation avant d'installer ce dernier.

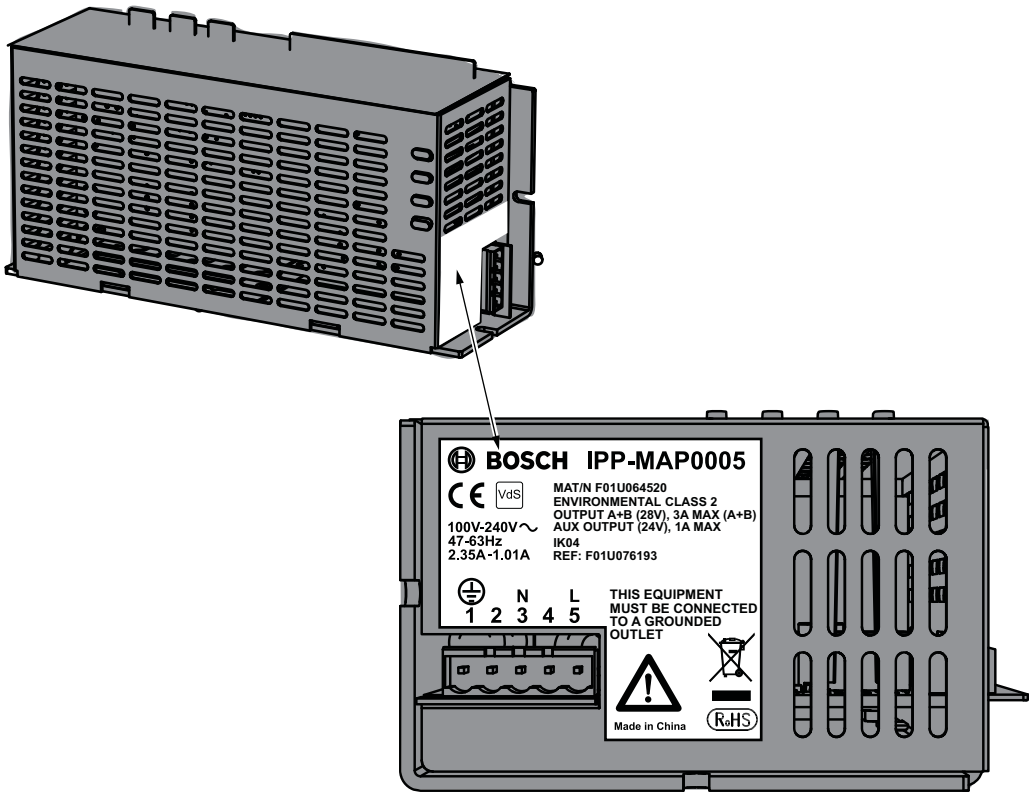
1. Faites glisser le côté gauche du bloc d'alimentation contre la bride du côté gauche du panneau arrière du coffret.
2. Alignez la découpe sur le côté droit du bloc d'alimentation.
3. Sécurisez le bloc d'alimentation sur le panneau arrière du coffret avec le matériel fourni dans l'ordre suivant : rondelle éventail externe, rondelle, écrou hexagonal.

Figure 2.5 : installation du bloc d'alimentation



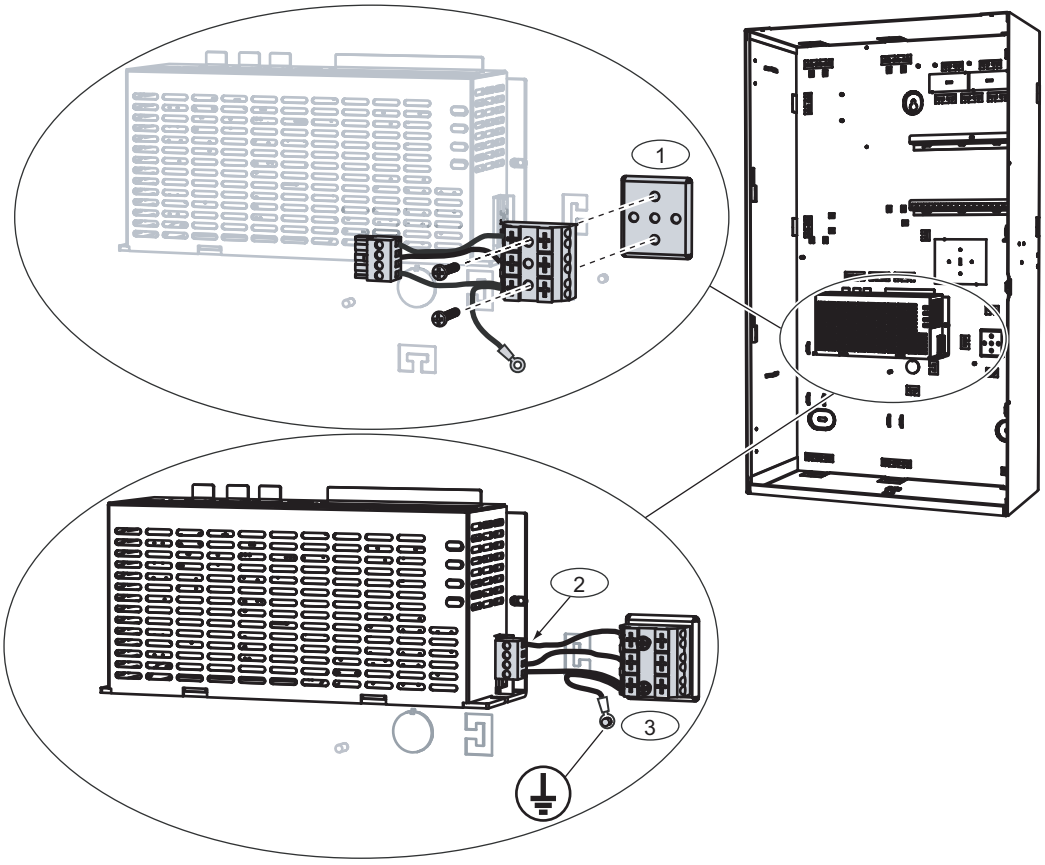
Consultez la *Figure 2.6 : étiquette signalétique du bloc d'alimentation IPP-MAP0005, Page 21* pour connaître l'emplacement de l'étiquette signalétique du bloc d'alimentation. Consultez la *Caractéristiques techniques, Page 70* pour les caractéristiques du bloc d'alimentation.

Figure 2.6 : étiquette signalétique du bloc d'alimentation IPP-MAP0005



1. Fixez le bornier AC sur le panneau arrière du coffret en utilisant les trous de fixation correspondants, comme le montre la figure ci-dessous, et fixez-le avec les vis fournies (1).
2. Branchez le bornier connecté au bornier AC du bloc d'alimentation, comme le montre la figure ci-dessous (2).
3. Connectez le fil de masse jusqu'au point de raccordement à la terre du panneau arrière du coffret, comme le montre la figure ci-dessous (3).

Figure 2.7 : installation du bornier CA



Avertissement!

Lors de l'installation du bloc d'alimentation, assurez-vous que le fil de masse du bornier CA est connecté au point de raccordement à la terre, comme indiqué dans , *Page 21*.
Le fil de masse du bornier CA connecté au bloc d'alimentation **NE FOURNIT PAS** de point de raccordement à la terre au coffret. Il fournit uniquement le raccordement à la terre du bloc d'alimentation.

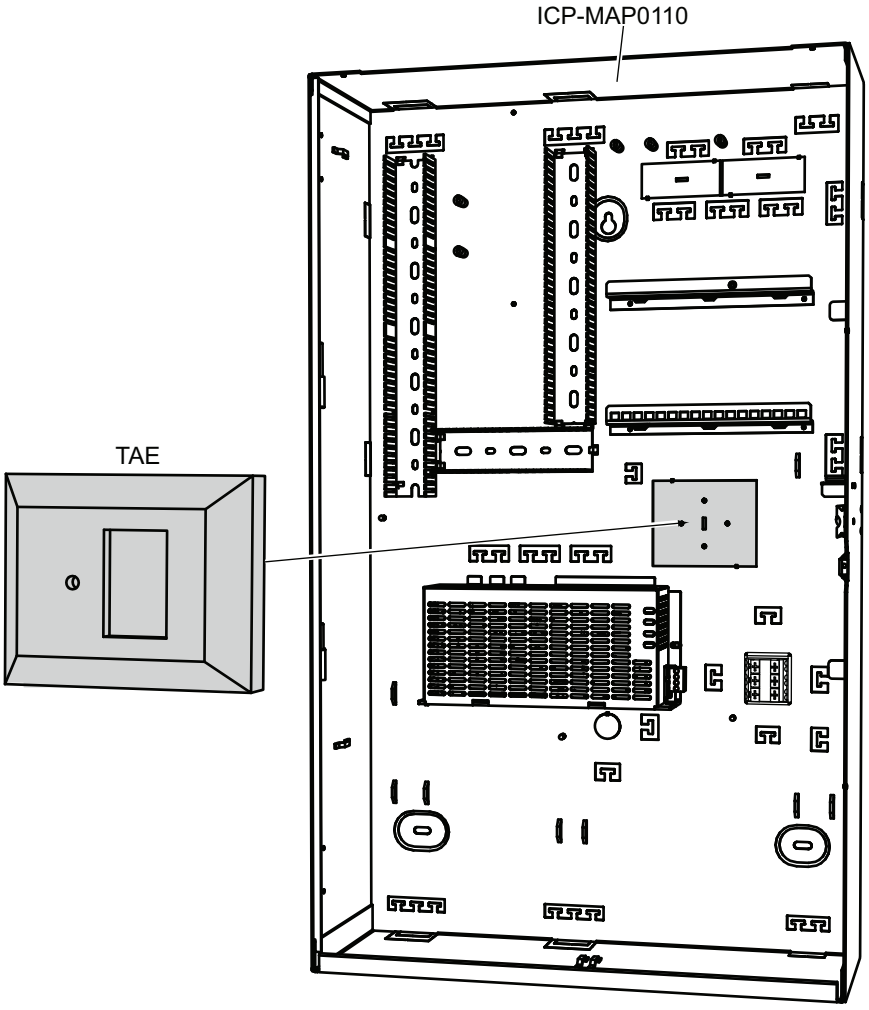
Voir également

- *Installation du bloc d'alimentation et du bornier AC., Page 20*
- *Installation du bloc d'alimentation et du bornier AC., Page 21*

2.6 Installation du boîtier TAE

Consultez la *Figure 2.8 : installation du boîtier TAE, Page 23* lors de l'installation du boîtier TAE.
Si le boîtier TAE n'est pas monté sur le mur situé derrière le coffret, fixez le boîtier TAE sur le panneau arrière du coffret, horizontalement ou verticalement, comme vous le souhaitez.

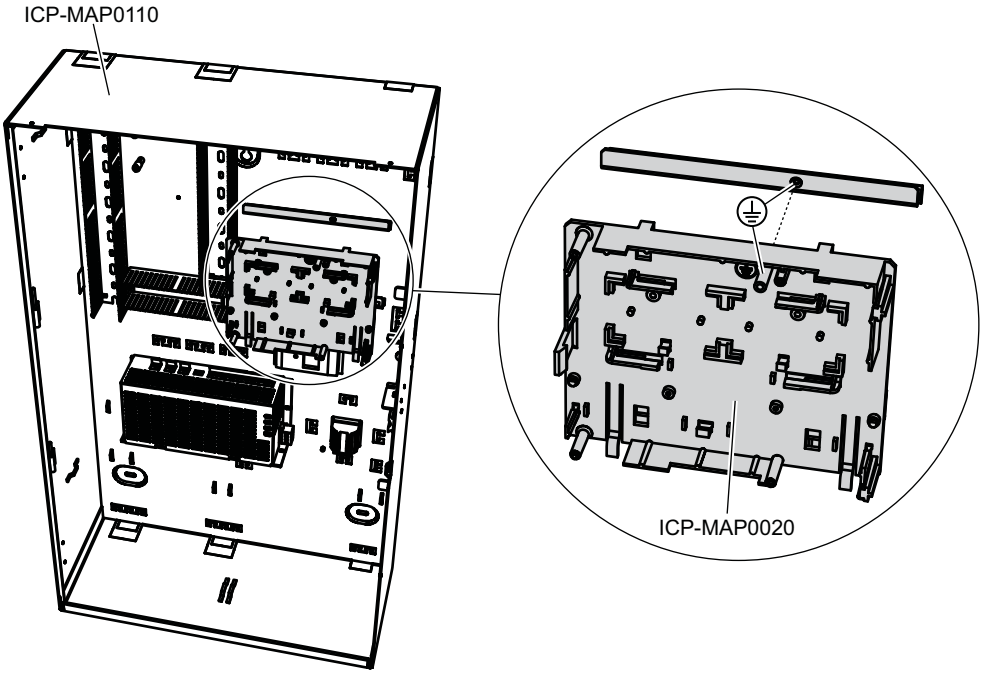
Figure 2.8 : installation du boîtier TAE



2.7 Installation de la plaque de montage accessoire

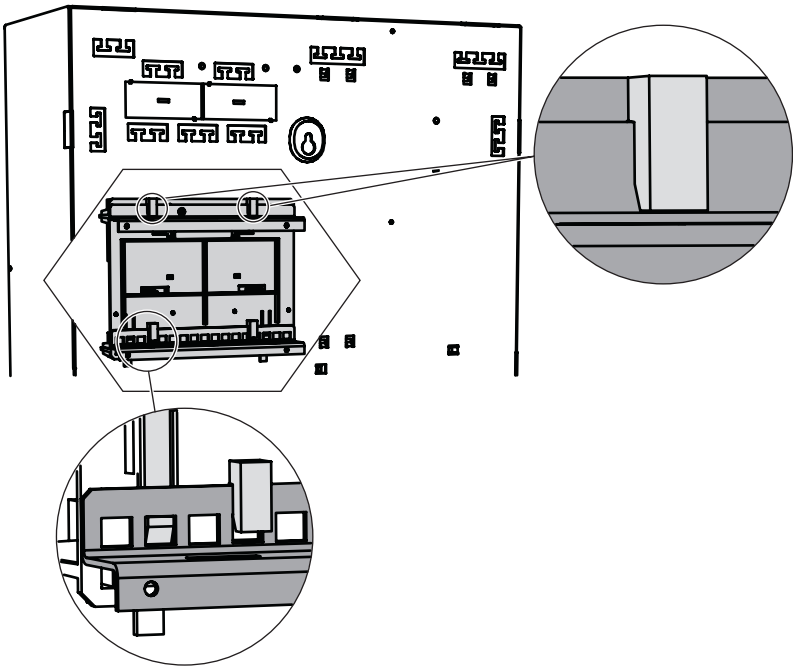
1. Alignez le plot de raccordement à la terre de la plaque de montage accessoire avec le trou de raccordement à la terre du rail de montage supérieur, dans le coin supérieur droit du panneau du coffret, comme indiqué sur la figure ci-dessous.
2. Faites glisser les clips à l'arrière de la plaque de montage accessoire sur le dessus et le dessous des rails de montage.

Figure 2.9 : alignement de la plaque de montage accessoire



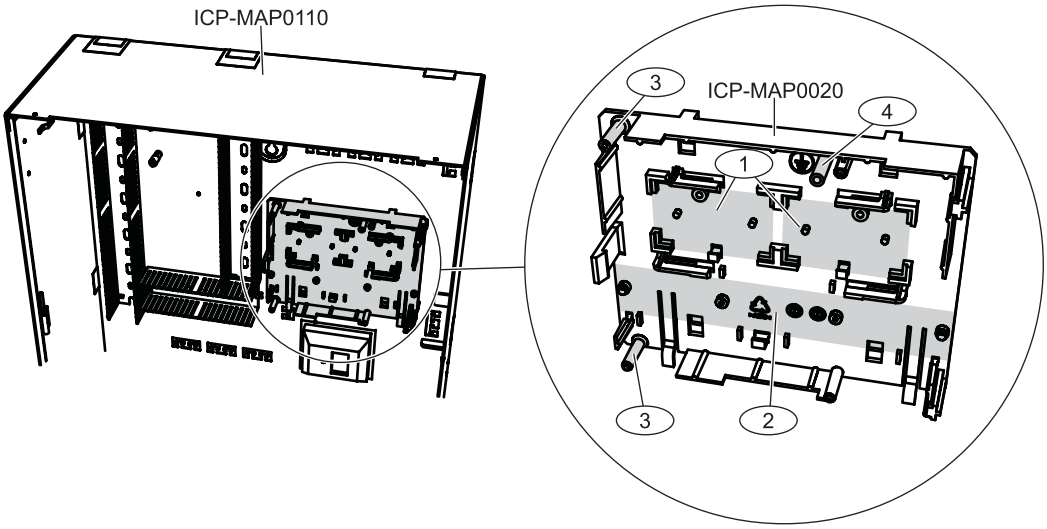
- Veillez à ce que les clips de fixation soient bien enclenchés dans le rail inférieur, comme indiqué sur la figure ci-dessous.

Figure 2.10 : installation de la plaque de montage accessoire



Consultez la *Figure 2.11 : présentation de la plaque de montage accessoire, Page 25* pour connaître l'emplacement des modules qui sont montés sur la plaque de montage accessoire.

Figure 2.11 : présentation de la plaque de montage accessoire

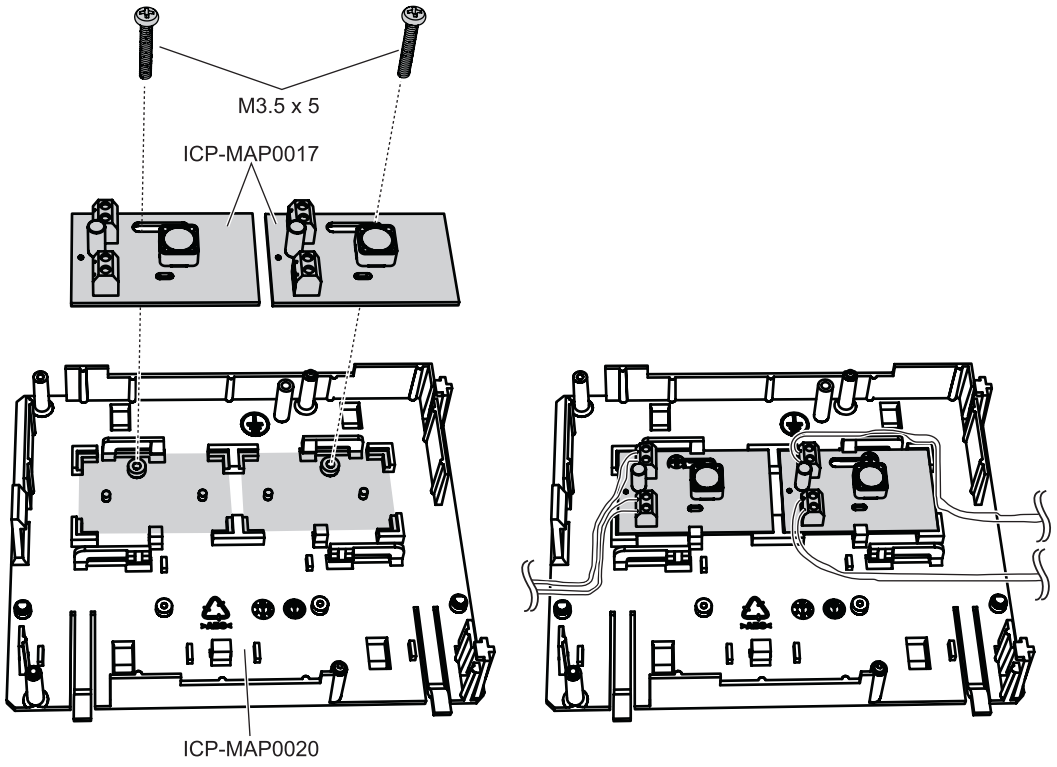


Élément	Description
1	Emplacements des convertisseurs ICP-MAP0017 12 V (deux maximum)
2	Emplacement du module de protection d'alimentation (SIV) (une maximum)
3	Emplacement de la vis du transmetteur AT 2000 (un maximum)
4	Emplacement de la vis pour le raccordement à la terre de l'AT 2000

2.8 Installation du convertisseur 12 V

1. Fixez le convertisseur 12 V ICP-MAP0017 sur la plaque de montage accessoire, comme indiqué sur la figure ci-dessous (vis non fournies).
2. Connectez le câblage de champ sur le bornier du convertisseur 12 V, comme indiqué sur la figure ci-dessous, et laissez les autres terminaisons non connectées.

Figure 2.12 : installation du convertisseur 12 V



Voir également

– *Installation du convertisseur 12 V, Page 26*

2.9 Installation du module de protection d'alimentation (SIV)

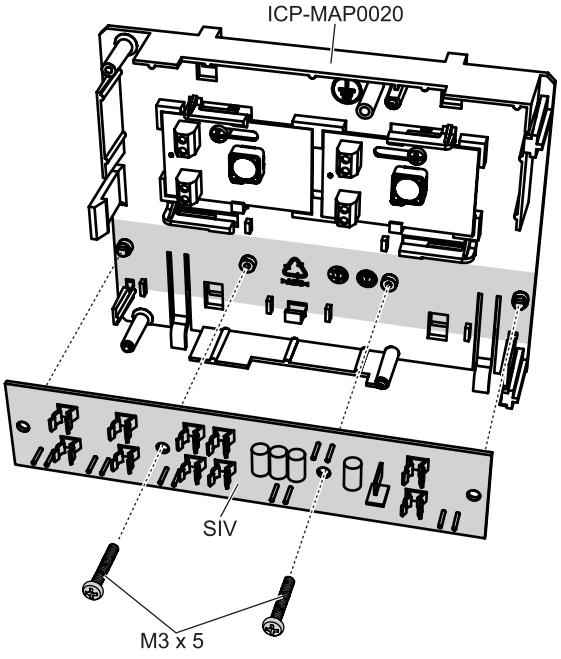
1. Montez le module de protection d'alimentation (SIV) sur la plaque de montage accessoire, comme indiqué sur la figure ci-dessous (vis non fournies).
2. Connectez le câblage de champ sur le bornier du module de protection d'alimentation (SIV), comme indiqué sur la figure ci-dessous, et laissez les autres terminaisons non connectées.

Remarque!

Utiliser la tension correspondante pour les fusibles SI 1 ... SI 5. (minimum 250 mA, maximum 1 A, selon les charges connectées).

Le courant global de toutes les sorties SIV ne doit pas dépasser le courant maximum disponible de la tension de sortie utilisée.

Figure 2.13 : installation du module de protection d'alimentation (SIV)



Voir également

– *Installation du module de protection d'alimentation (SIV), Page 27*

2.10 Installation du transmetteur AT 2000

Le transmetteur AT 2000 est fixé sur la plaque de montage accessoire ICP-MAP0020 par dessus le convertisseur 12 V (si installé). Si le module de protection d'alimentation (SIV) est monté sur la plaque de montage accessoire, le transmetteur ne peut être monté sur la même plaque de montage.

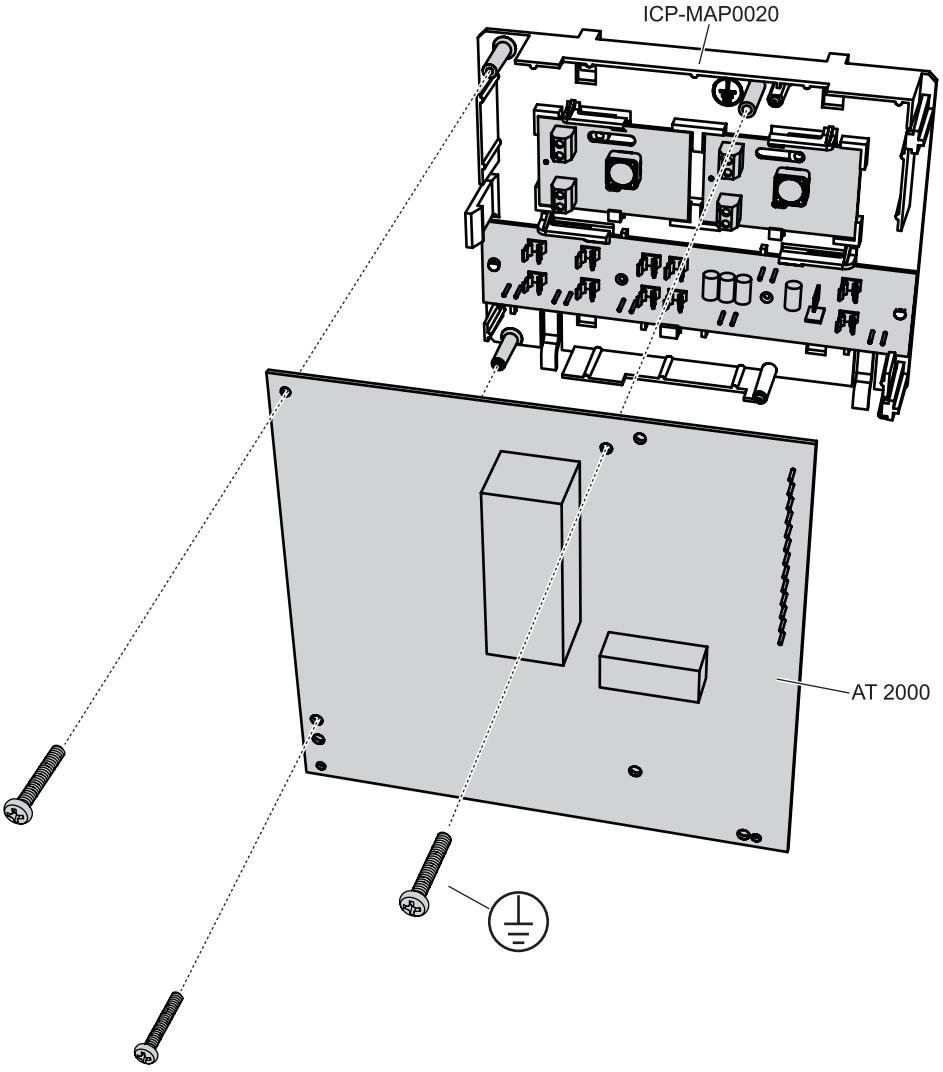
Consultez la *Figure 2.14 : installation du transmetteur AT 2000, Page 28* lorsque vous installez le transmetteur AT 2000 sur la plaque de montage accessoire ICP-MAP0020.

1. Faites glisser le rebord droit du transmetteur AT 2000 sous les pinces du côté droit de la plaque de montage accessoire.
2. Poussez doucement sur le rebord gauche du transmetteur AT 2000 jusqu'à entendre le clic de mise en place sous la pince unique du côté gauche de la plaque de montage accessoire.
3. Insérez la vis de raccordement à la terre fourni par le transmetteur AT 2000 et la plaque de montage accessoire, puis fixez-la dans le rail de montage supérieur.

Remarque!

Afin d'assurer le bon raccordement à la terre du système, vous devez insérer la vis de mise à la terre par l'intermédiaire du transmetteur AT 2000 et de la plaque de montage accessoire ICP-MAP0020.

Figure 2.14 : installation du transmetteur AT 2000

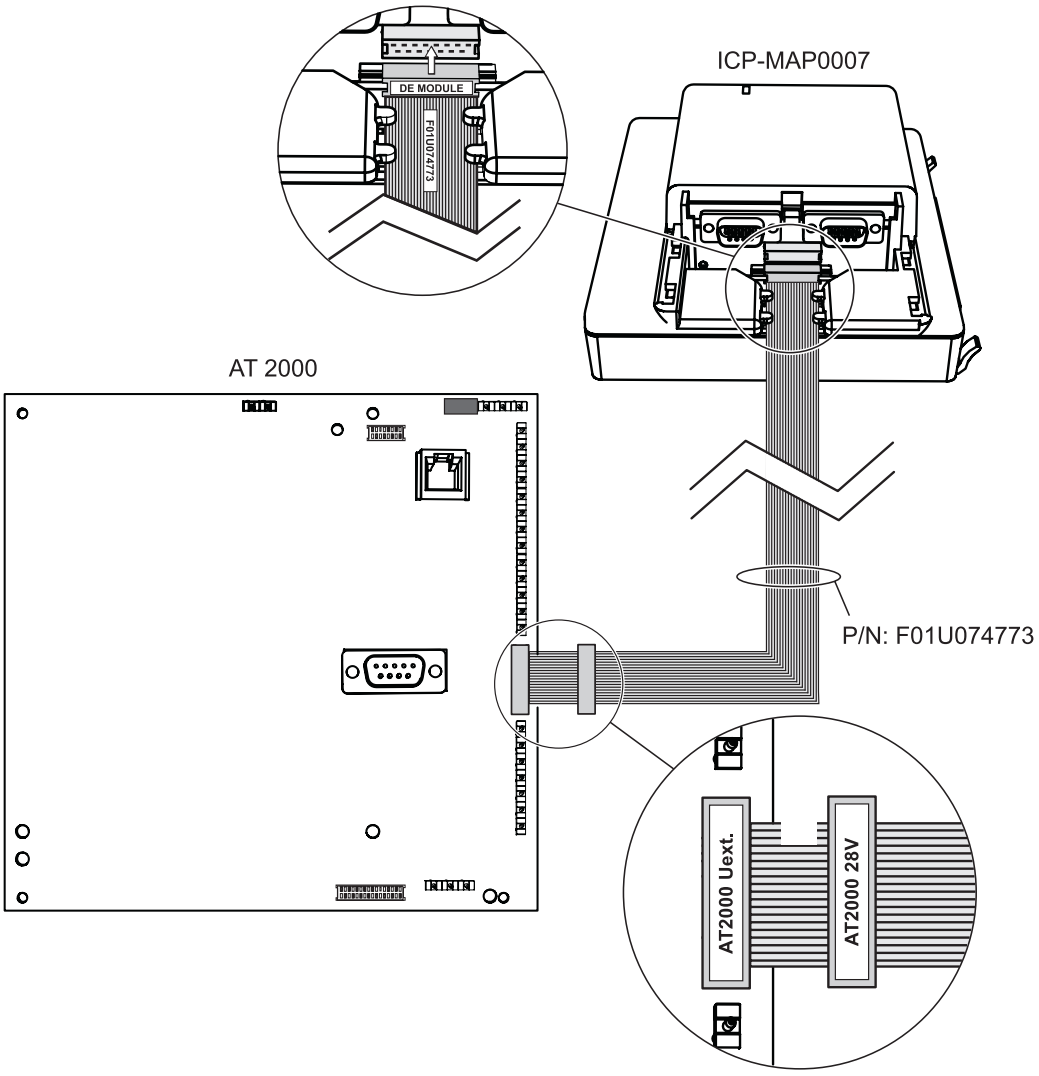


Consultez la *Figure 2.15 : connexions entre le transmetteur analogique AT 2000 et le module DE, Page 29*, *Figure 2.15 : connexions entre le transmetteur analogique AT 2000 et le convertisseur ICP-MAP0017 12 V, Page 30* et *Figure 2.17 : connexions entre le transmetteur RNIS AT 2000 et le module DE, Page 31*. Connectez le transmetteur AT 2000 au module DE ICP-MAP0007 à l'aide de la nappe fournie (Réf. : F01U074773).
La nappe est fournie avec le module DE.
La nappe est utilisée pour toutes les connexions des lignes d'entrée du transmetteur, ainsi que pour les signaux du transmetteur « panne du transmetteur » et « accusé de réception négatif ». Si le transmetteur requiert des signaux supplémentaires, par exemple la partition x est armée/désarmée, ceux-ci peuvent être fournis en tant que connexion point à point entre la centrale et le transmetteur.

Remarque!

Le transmetteur analogique AT 2000 requiert 12 V. Utilisez la nappe du connecteur marquée **AT 2000 Uext**. Le transmetteur analogique AT 2000 requiert également une alimentation 12 V distincte, telle que le convertisseur ICP-MAP0017 12 V.
Le transmetteur RNIS AT 2000 requiert 28 V. Utilisez la nappe du connecteur marquée **AT 2000 28 V**.

Figure 2.15 : connexions entre le transmetteur analogique AT 2000 et le module DE



Remarque!

Les deux entrées signalant les défaillances sont automatiquement configurées sur « panne de communicateur » et « accusé de réception négatif » lorsque la paramètre « Communicator » est sélectionné dans le logiciel de programmation à distance (RPS).

Figure 2.15 : connexions entre le transmetteur analogique AT 2000 et le convertisseur ICP-MAP0017 12 V

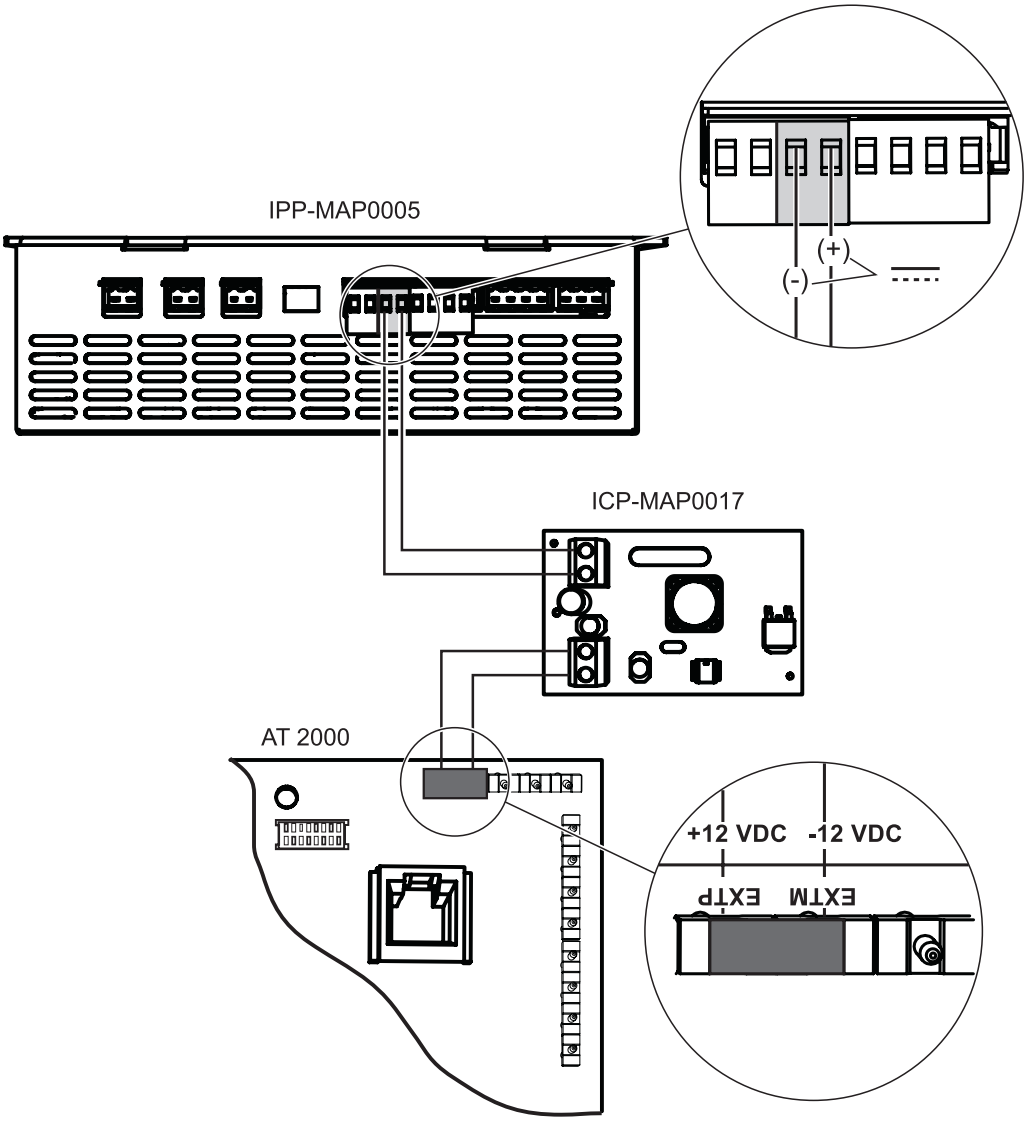
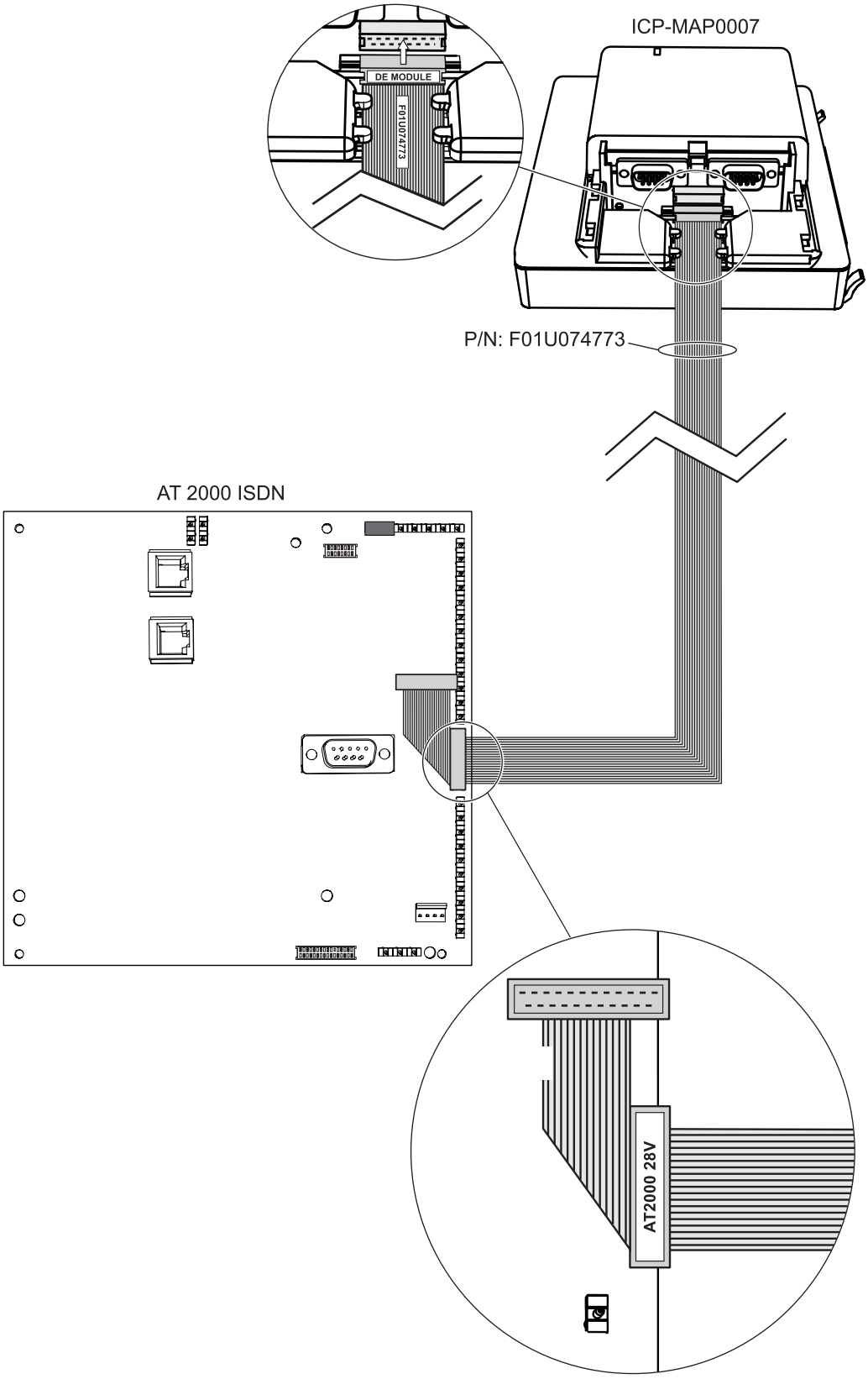


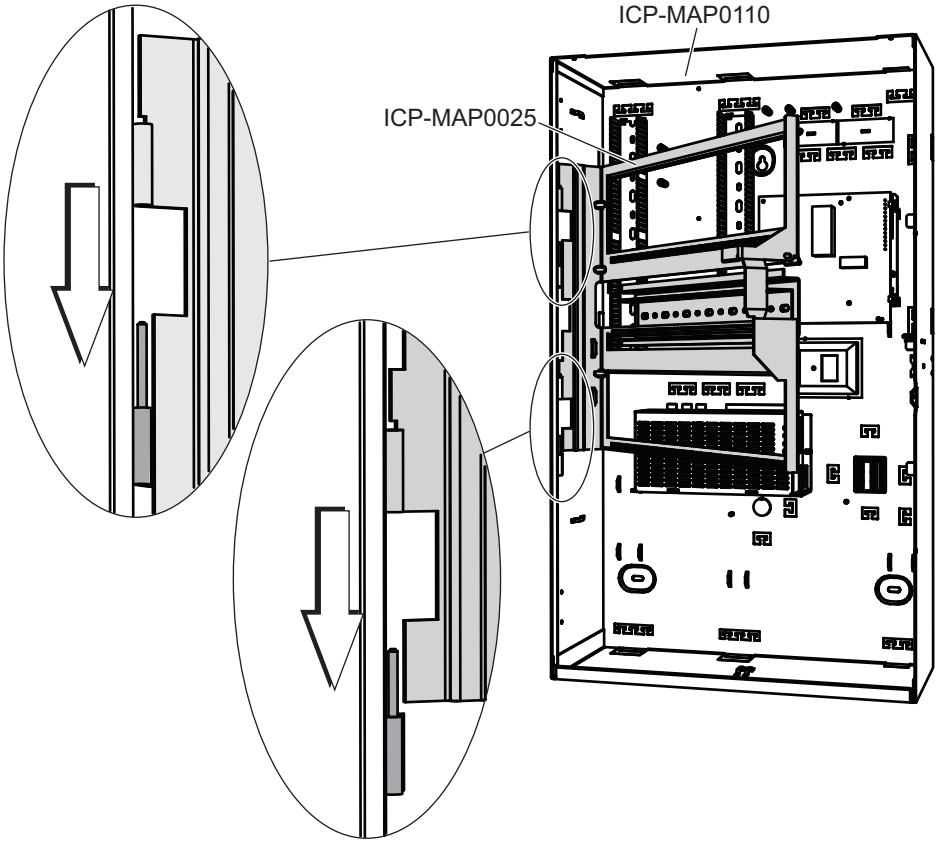
Figure 2.17 : connexions entre le transmetteur RNIS AT 2000 et le module DE



2.11 Installation de la plaque de montage articulée

Installez la plaque de montage articulée ICP-MAP0025 à l'intérieur du coffret.

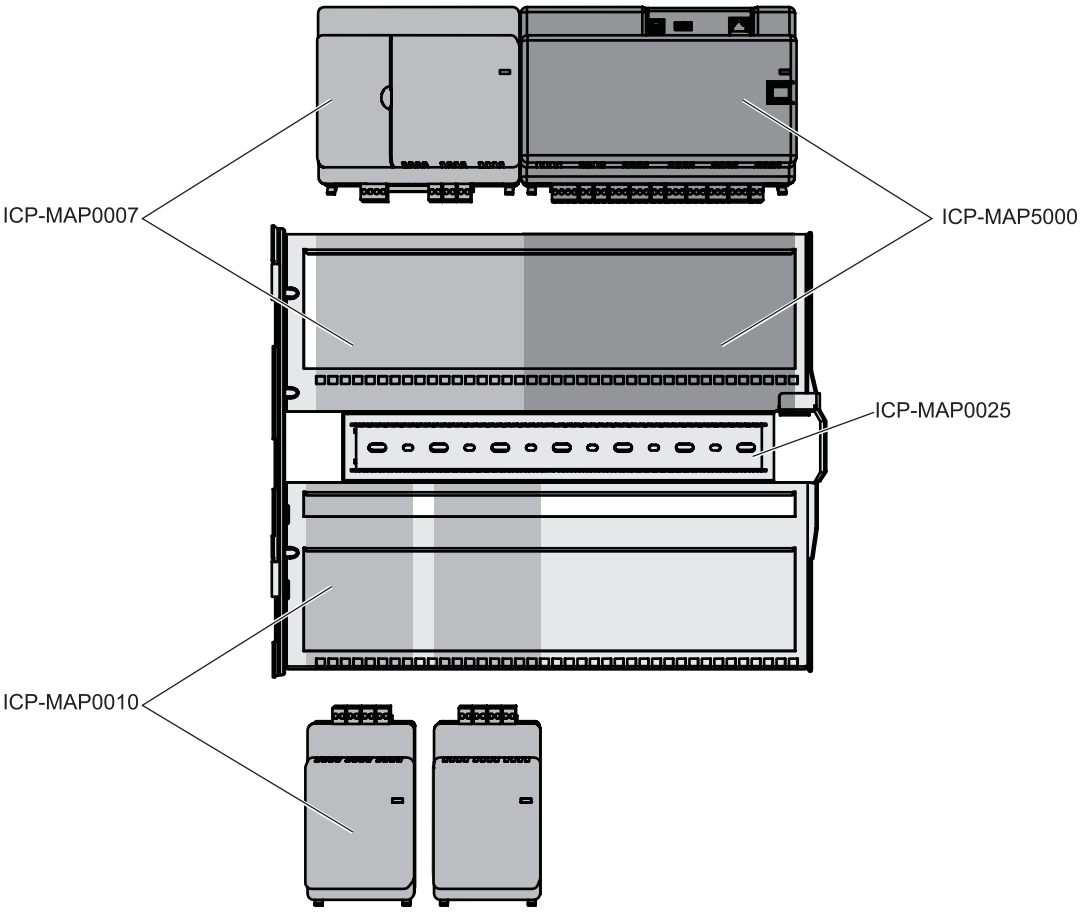
Figure 2.18 : installation de la plaque de montage articulée



Pour monter les modules sur la plaque de montage articulée :

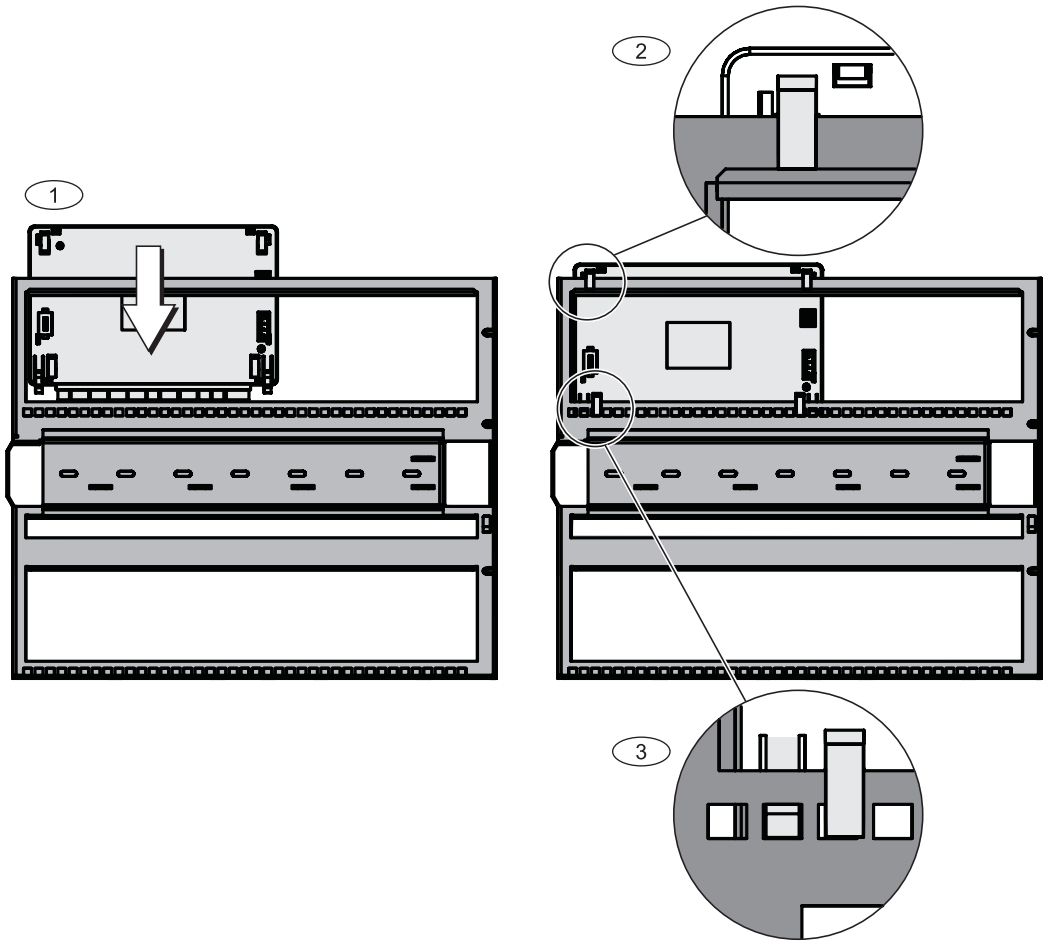
1. Alignez et installez chaque module selon *Figure 2.19 : présentation de la plaque de montage articulée, Page 33*.

Figure 2.19 : présentation de la plaque de montage articulée



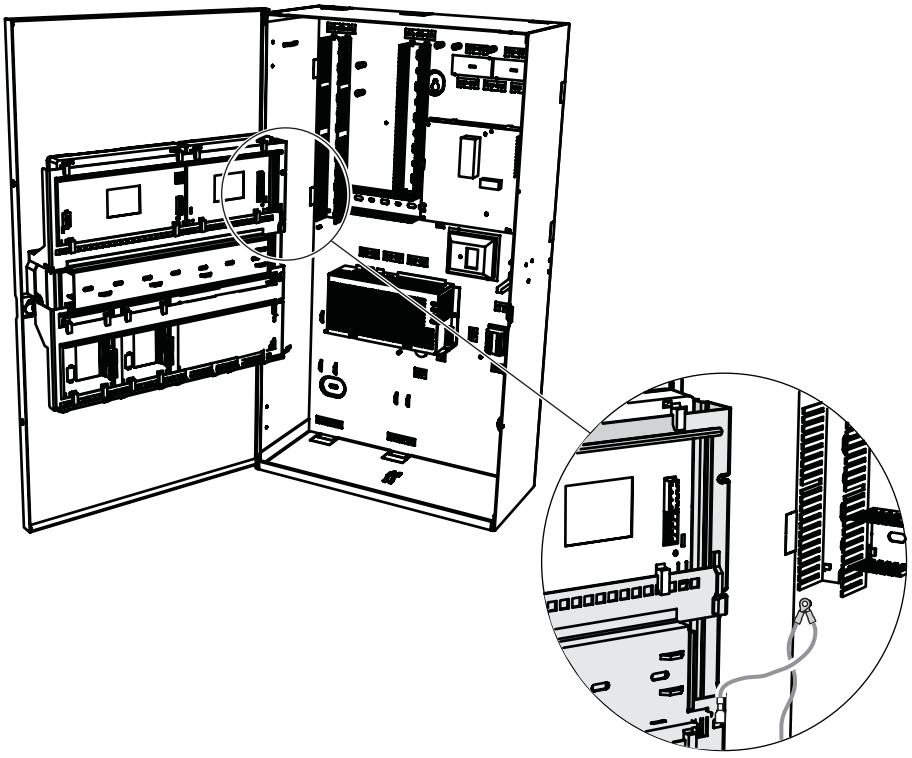
1. Faites glisser le module sur la plaque de montage articulée.
2. Veillez à ce que les clips de verrouillage soient bien enclenchés dans les deux ouvertures rectangulaires du rail inférieur.

Figure 2.20 : montage des modules sur la plaque de montage articulée



1. Connectez le câble de raccordement à la terre (Réf. : F01U074767) entre le panneau arrière du coffret et la plaque de montage articulée.

Figure 2.21 : connexion du câble de raccordement à la terre à la plaque de montage articulée



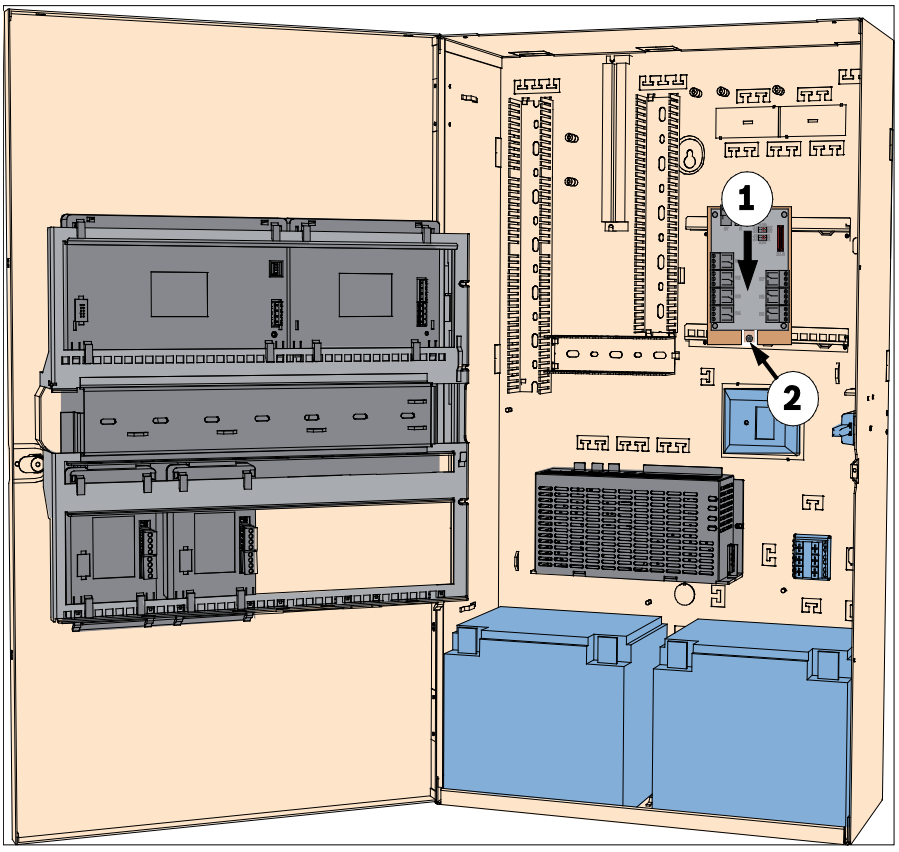
2.12 Installation du module relais ICP-COM-IF

Le module ICP-COM-IF peut être monté sur la plaque de montage articulée ou sur les rails de montage du coffret de la centrale MAP.

Il faut un dégagement d'environ 15 mm de chaque côté afin de pouvoir poser le câblage ultérieur. Les fiches du bornier peuvent être débranchées latéralement.

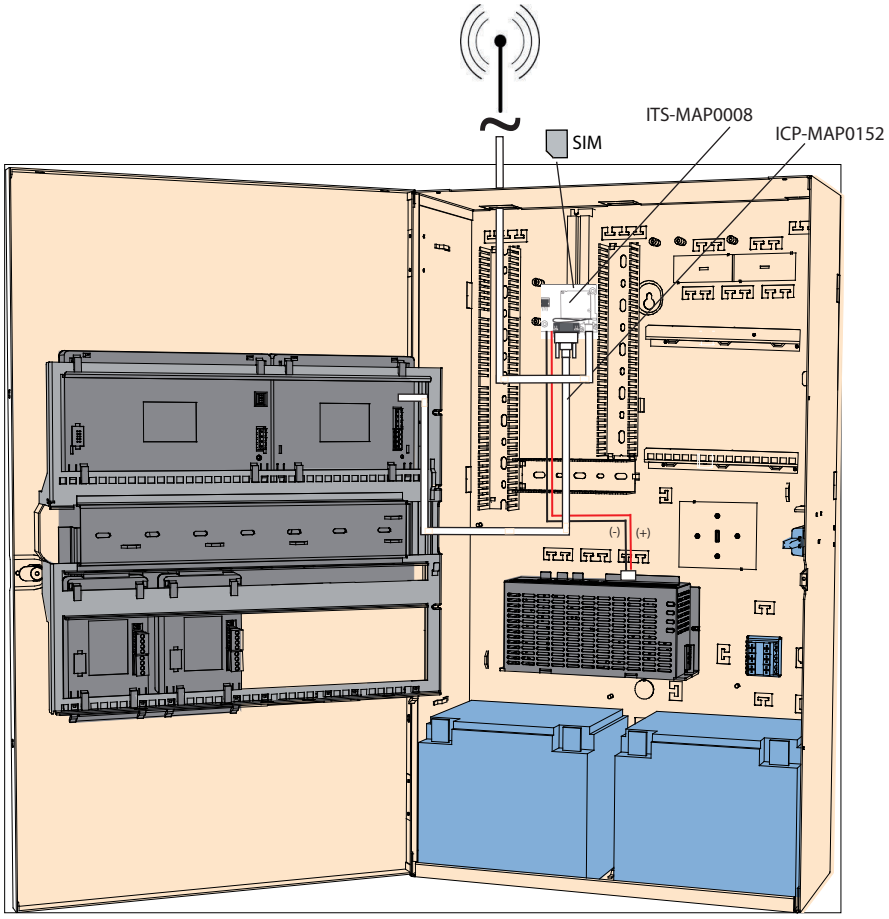
1. Fixez la plaque de support du module ICP-COM-IF dans les trous prévus à cet effet de la plaque de montage articulée ou des rails de montage.
2. Utilisez les vis fournies pour fixer la plaque de support sur le rail inférieur.

Figure 2.22 : installation du module relais ICP-COM-IF



2.13 Installation et connexion du modem sans fil ITS-MAP0008

Figure 2.23 : installation et connexion du modem sans fil ITS-MAP0008



Le modem sans fil ITS-MAP0008 est monté sur le panneau arrière du coffret à l'aide de deux vis (fournies avec le coffret). (Consultez la *Figure 2.23 : installation et connexion du modem sans fil ITS-MAP0008, Page 37* pour voir l'emplacement). Cela signifie qu'il n'y a aucun emplacement de montage pour une barrette LSA+.

1. Insérez la carte SIM. Faites glisser toute la carte à partir de la partie supérieure (porte-carte sur la face arrière du modem sans fil) jusqu'à ce qu'elle s'enclenche. Faites attention au sens d'insertion (consultez la *Figure 2.23 : installation et connexion du modem sans fil ITS-MAP0008, Page 37*).
2. À l'aide du câble ICP-MAP0152, branchez la prise Sub-D 9 broches pour la connexion COM 1 du module DE ICP-MAP0007 (non fournie).
3. Branchez l'antenne sur le connecteur femelle FME du modem sans fil.
4. Branchez le câble noir-rouge à la sortie A ou B du bloc d'alimentation (borne B = noir, borne R = rouge), en plus des fils, le cas échéant.
5. Montez le manchon de ferrite à pression (présent dans le pack des accessoires du tableau principal) sur le fil noir-rouge du modem sans fil, près du panneau.

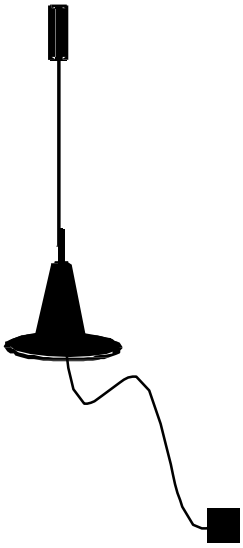
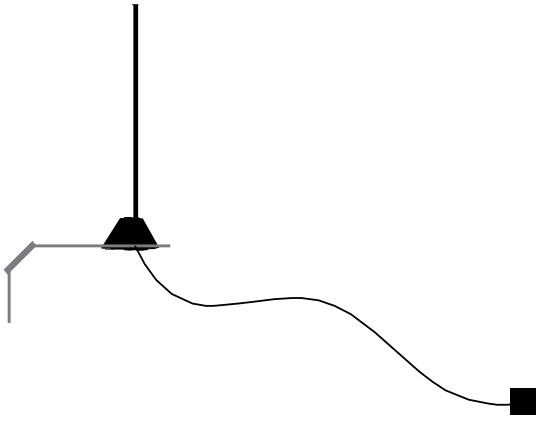
Avertissement!

Afin d'éviter des pertes de données sur la carte SIM, le modem sans fil doit être mis hors tension avant d'insérer ou de retirer la carte SIM.

Voir également

- *Utilisation de l'interface IP, Page 57*
- *Installation et connexion du modem sans fil ITS-MAP0008, Page 37*

2.14 Antennes

Mât d'antenne magnétique et sa base[1]	
	Fréquence de transmission : 900 / 1800 MHz Impédance : 50 Ω Gain : 0 dBi Puissance maximum : 10 W Longueur du radiateur : 100 mm Pied : 34 mm
Mât d'antenne magnétique avec sa base et 2,6 m de câble. Le connecteur femelle FME est préconfiguré sur câble coaxial.	
Antenne tige	
	Fréquence de transmission : 900 / 1800 MHz Impédance : 50 Ω Gain : 3,5 dBi (sans câble) Puissance maximum : 20 W Longueur du radiateur : 250 mm Distance entre le radiateur et la surface d'installation : 150 mm Zone d'utilisation : intérieur, extérieur
Antenne tige avec 20 m de câble. Le support est conçu pour être monté sur des surfaces verticales ; le connecteur femelle FME est préconfiguré	

1) Pas pour VdS

3 Raccordement des câbles

Attention!
Câblage
Des composants mal articulés peuvent venir pincer les fils.

- Veillez à ce qu'il y ait suffisamment de mou dans la boucle filaire de service pour assurer la liberté de mouvement des plaques de montage articulées.
- Veillez à ce que le câblage vers et à partir des composants sur le support articulé est bien fixé sur la plaque de montage articulée.
- Veillez à ce qu'il n'y ait pas de traction à l'aide des découpes en T.

3.1 Réalisation des connexions du bus de données

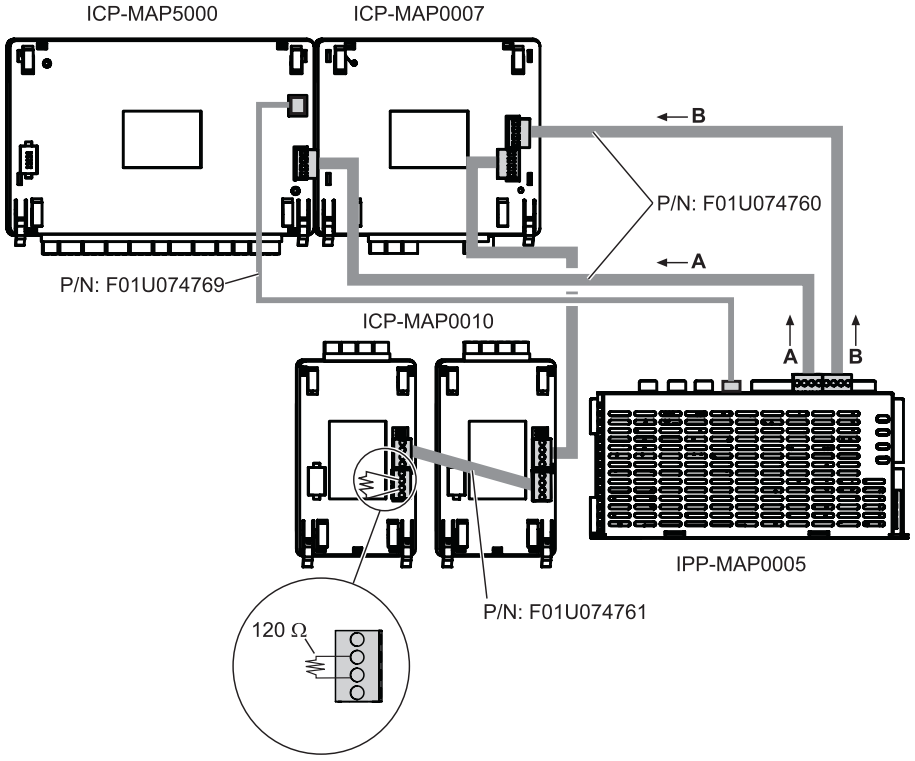
Pour faciliter les connexions de câble, les borniers de chaque module système sont codés par couleurs. Consultez la *Tableau 3.1 : Codes de couleurs de bornier, Page 39* pour une définition des codes de couleurs.

Tableau 3.1 : Codes de couleurs de bornier

Couleur	Description
Blanc	Consommation auxiliaire
Noir	CA / batterie
Bleu	Entrées / auto-surveillance
Orange	Sorties
Jaune	Imprimante DR2020 (ICP-MAP0007 uniquement)
Brun	Données LSN (ICP-MAP0010 uniquement)
Vert	Bus de données

Effectuez les connexions de bus de données entre les modules du système. Consultez la *Figure 3.1 : connexions de bus de données des modules du système sur le BDB interne, Page 40* et *Figure 3.2 : routage du câble de bus de données, Page 41*.
Le tableau principal est toujours le premier périphérique sur le bus de données. La terminaison de 120 ohms est déjà installée sur chaque bus de données.
Une terminaison de 120 ohms de résistance doit être raccordée sur le dernier périphérique de chaque bus de données.

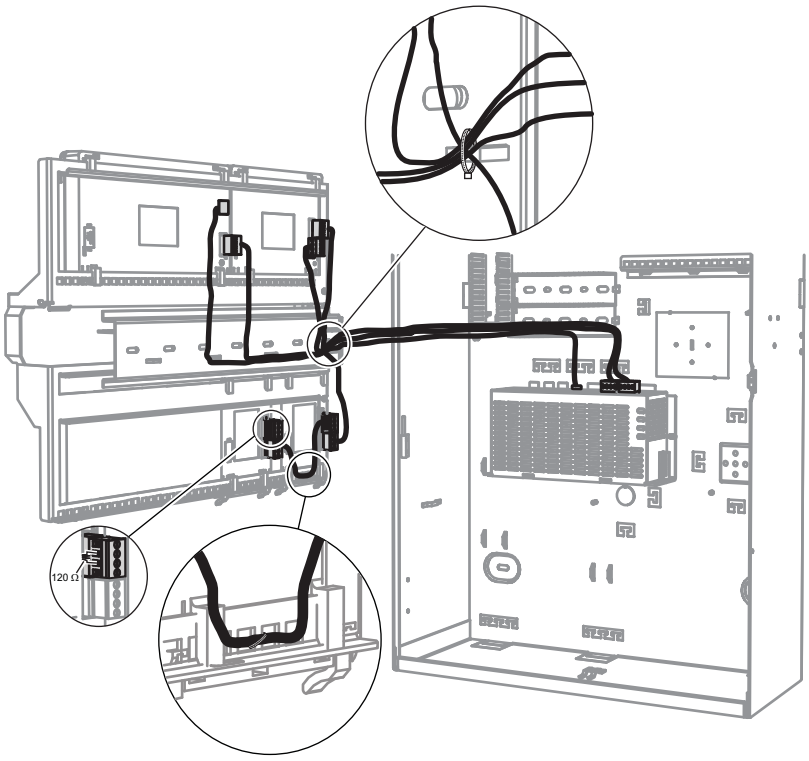
Figure 3.1 : connexions de bus de données des modules du système sur le BDB interne



Remarque!

L'ordre des modules du système sur le BDB indiqué sur la figure n'est pas obligatoire. Dans la mesure du possible, il faut assurer une répartition de la charge symétrique aux sorties A et B du bloc d'alimentation.

Figure 3.2 : routage du câble de bus de données



3.1.1 Bus de données interne/externe

Le système MAP 5000 comporte deux bus de données (BDB), qui sont utilisés pour la connexion des modules du système au tableau principal ICP-MAP5000.

Le BDB interne peut avoir une longueur maximale de 3 m ; il est utilisé pour le raccordement des tableaux principaux au coffret de la centrale (*Figure 3.1 : connexions de bus de données des modules du système sur le BDB interne, Page 40*).
Le BDB externe peut être éloigné du tableau principal sur une longueur maximale de 1000 m ; il est utilisé pour le raccordement des modules du système pour une activation à distance. (Section *Figure 3.4 : connexion de bus de données du Clavier Dynamique Animé sur le BDB externe, Page 43*).
Prescriptions pour les câbles de bus de données
Aucune prescription particulière en ce qui concerne :
– Solide ou torsadé
– Torsadé ou non torsadé
– Blindé ou non blindé

Le diamètre minimum des fils est déterminé en fonction de la longueur de câble requise :
– 0,6 mm pour une longueur allant jusqu'à 450 m
– 0,8 mm pour une longueur allant jusqu'à 750 m
– 1,0 mm pour une longueur allant jusqu'à 1 000 m

Les modules suivants peuvent être exploités sur le BDB :

Tableau 3.2

Module de système	BDB interne	BDB externe
Module DE (ICP-MAP0007)	X	

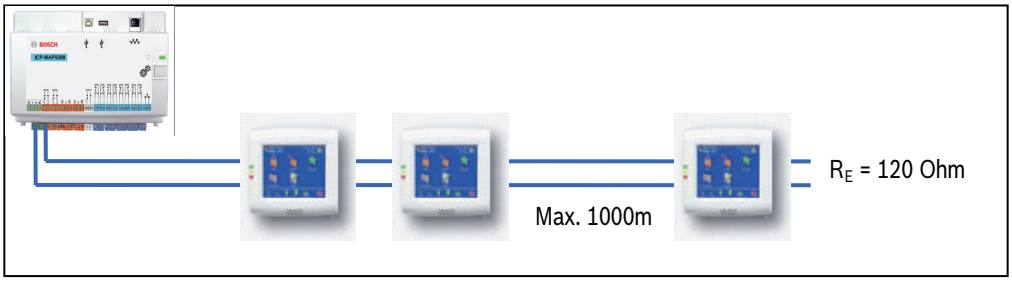
Passerelle LSN (ICP-MAP0010)	X	X[1]
Bloc d'alimentation (IPP-MAP0005)	X	X
Clavier Dynamique Animé (IUI-MAP0001)	X[2]	X[2]

[1]Quand une ou plusieurs passerelles LSN sont actionnées à distance, un bloc d'alimentation (IPP-MAP0005) doit être installé dans le même coffret.
[2]Ce qui suit s'applique à VdS : les Claviers Dynamiques Animés des différentes partitions ne doivent pas être connectés sur le même BDB.

3.1.2 Topologie du bus de données externe

Le BDB externe doit être monté comme illustré à la figure 3.3. Toute autre topologie de bus n'est pas conforme aux spécifications du BDB.

Figure 3.3 : câblage du bus sans tenir compte de l'alimentation



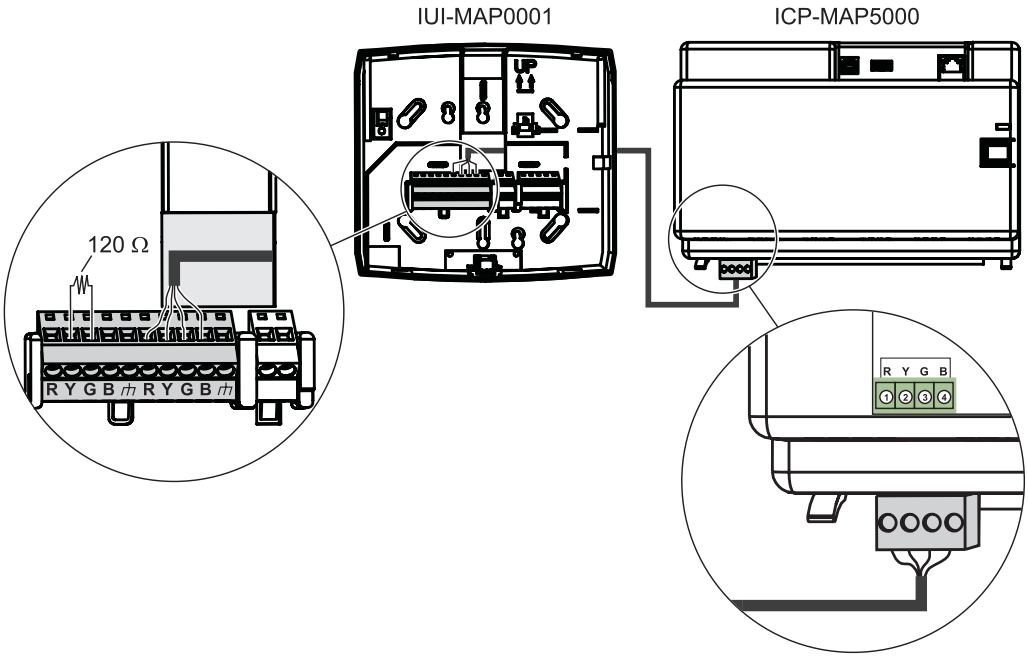
3.2 Raccordement du Clavier Dynamique Animé

Le bus de données (BDB) prend en charge jusqu'à 32 Claviers Dynamiques Animés.
L'alimentation des Claviers Dynamiques Animés à distance peut être assurée à l'aide du coffret d'extension (application d'alimentation).

Instruction de programmation VdS :
Le cas échéant, une seule partition, avec chevauchement de partitions dépendantes, doit être attribuée à un Clavier Dynamique Animé.

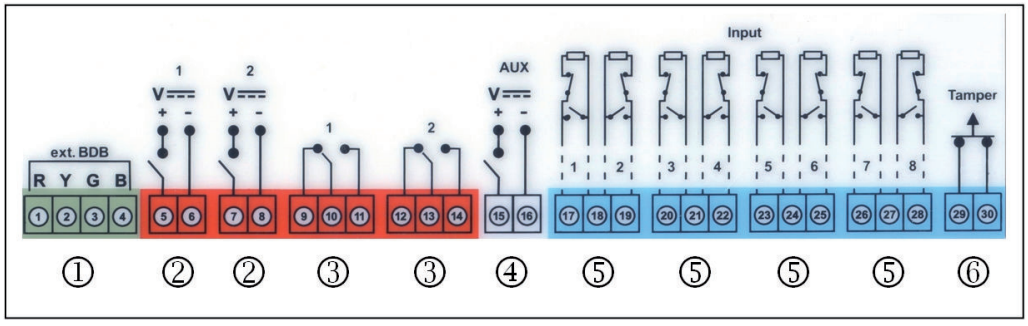
Exception :
Des partitions indépendantes peuvent également être attribuées au Clavier Dynamique Animé de la centrale de la partition.

Figure 3.4 : connexion de bus de données du Clavier Dynamique Animé sur le BDB externe



3.3 Connexion du tableau principal

Figure 3.5 : barrette de connexion du tableau principal ICP-MAP5000



Raccordement	Description
1	Connecteur du bus de données Bosch (BDB) externe
2	Deux sorties à tension programmable (28 Vcc / 1 A)
3	Deux sorties relais secs programmables (interrupteurs à bascule)
4	Tension de sortie AUX (28 Vcc / 1 A)
5	Huit entrées supervisées
6	Entrée pour contact d'autosurveillance de centrale

1. Utilisez cette connexion pour connecter les modules du système supplémentaires au BDB externe (consultez la *Réalisation des connexions du bus de données, Page 39* et le *Tableau 3.2, Page 41*).
2. Ces connexions permettent de contrôler les dispositifs dans certains états du système (consultez la *Signaux de sortie programmable, Page 62*).

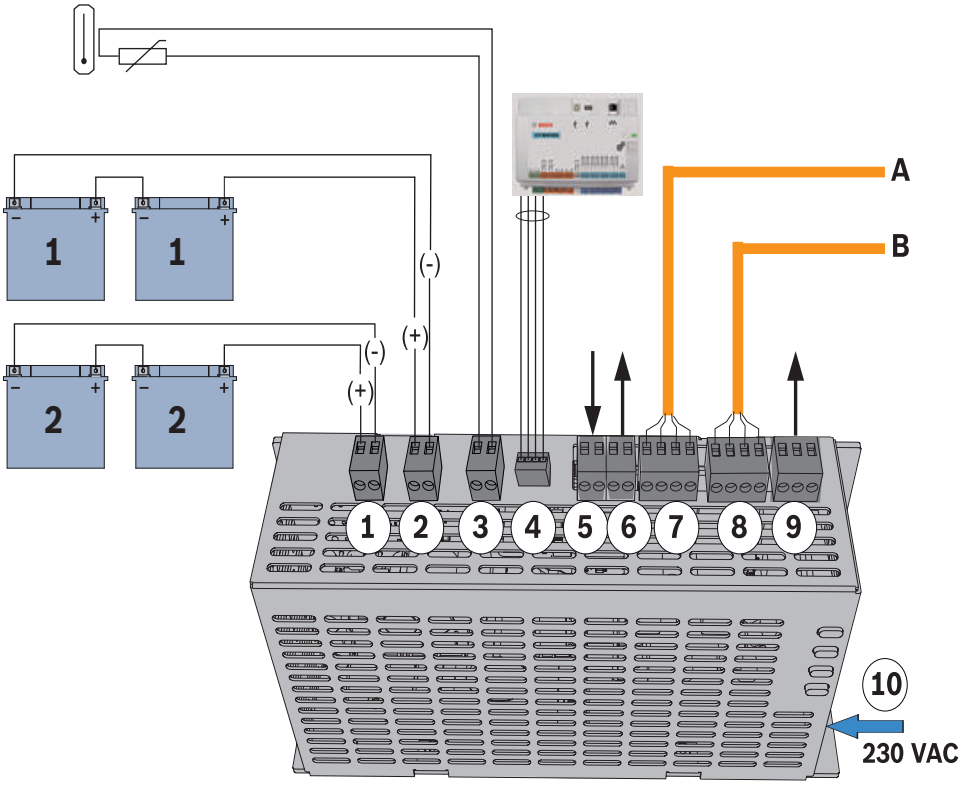
3. Ces connexions permettent de contrôler les dispositifs tels que les dispositifs de signalisation auto-alimentés dans certains états du système (*Signaux de sortie programmable, Page 62*).
4. Utilisez cette connexion pour mettre sous tension les périphériques de la centrale. La tension est déconnectable (on/off) dans certains états du système.
5. Utilisez ces entrées pour connecter des détecteurs conventionnels supervisées ou des interrupteurs à clé RE = 12,1 KOhm (consultez la *Types de point et évaluation de point, Page 61*).
6. Utilisez cette entrée pour connecter le contact d'autosurveillance de la centrale (consultez la *Installation et connexion du contact d'autosurveillance, Page 49*, figure 3.14).

3.4 Connexion du bloc d'alimentation

Consultez la figure 3.6. À partir du bloc d'alimentation IPP-MAP0005 :

1. Connectez le câble thermosensible fourni (P/N F01U074759) et installez la sonde thermique à l'intérieur du coffret. Consultez la *Figure 3.6 : connexions d'alimentation requises, Page 44* et *Figure 3.7 : fixation du détecteur thermique, Page 45*.
2. Connectez le bornier AC au bloc d'alimentation.
3. Connectez le bloc d'alimentation du tableau principal ICP-MAP5000 à l'aide du câble de connexion à quatre broches fourni (Réf. : F01U074769).

Figure 3.6 : connexions d'alimentation requises

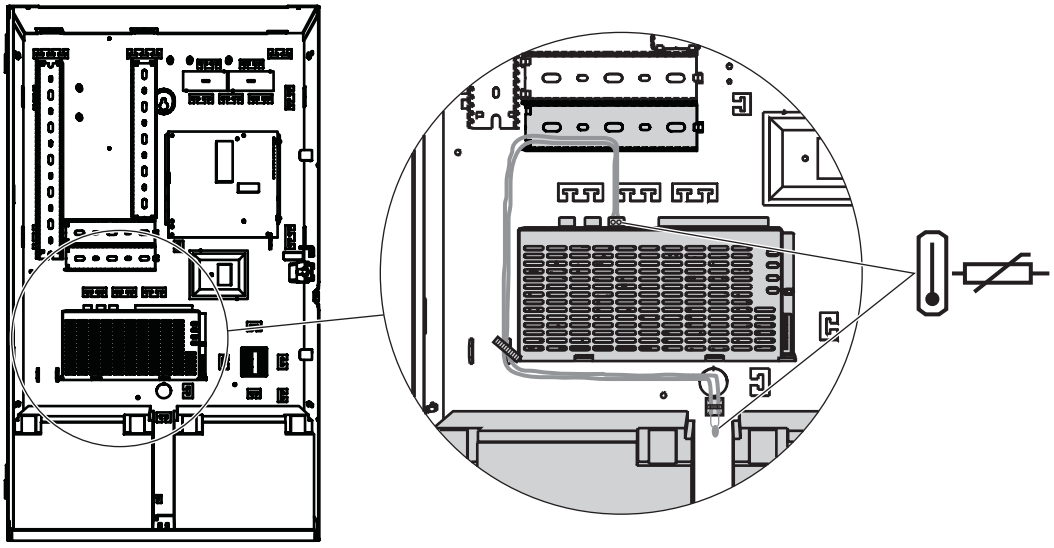


Raccordement	Description
1	Circuit de batterie 2
2	Circuit de batterie 1
3	Connexion du détecteur thermique (thermistance) ICP-MAP0130

4	Prise d'alimentation du tableau principal
5	Entrée du contact d'autosurveillance ; s'active selon configuration pour la commande à distance de l'alimentation sur le BDB externe.
6	Sortie pour tension de l'alimentation (commutée), tension supervisée et nominale 24 Vcc
7	Bus de données - connexion A
8	Bus de données - connexion B
9	Sortie défaillance CA et défaut batterie (en option)
10	Connexion CA

Tableau 3.1: Affectation des broches d'alimentation

Figure 3.7 : fixation du détecteur thermique



3.5 Réalisation des connexions de passerelle LSN

Remarque!

Lorsque vous connectez un composant LSN, veillez à suivre les directives et normes locales lors de la planification de l'installation du système.

Ce qui suit s'applique aux systèmes VdS : chaque partition doit être alimentée indépendamment. Les sorties AUX1 et AUX2 de la passerelle LSN (pour un maximum de 2 partitions) ou les sorties de tension de la platine à fusible (SIV) (pour les partitions supplémentaires) sont disponibles à cet effet.

Pour les câblages en boucle ou en tronçon, les prescriptions complémentaires suivantes s'appliquent aux câbles blindés :

- câble de blindage additionnel toujours partant de l'unité centrale
- chemin de câble le plus court possible vers la borne de terre
- en boucle à travers les éléments de LSN

Il n'est pas autorisé d'effectuer d'autres connexions du câble blindé complémentaire à d'autres endroits. Avec un câblage en boucle, le câble blindé complémentaire doit être relié aux deux extrémités de la boucle.

Figure 3.8 : configuration en boucle de la passerelle LSN

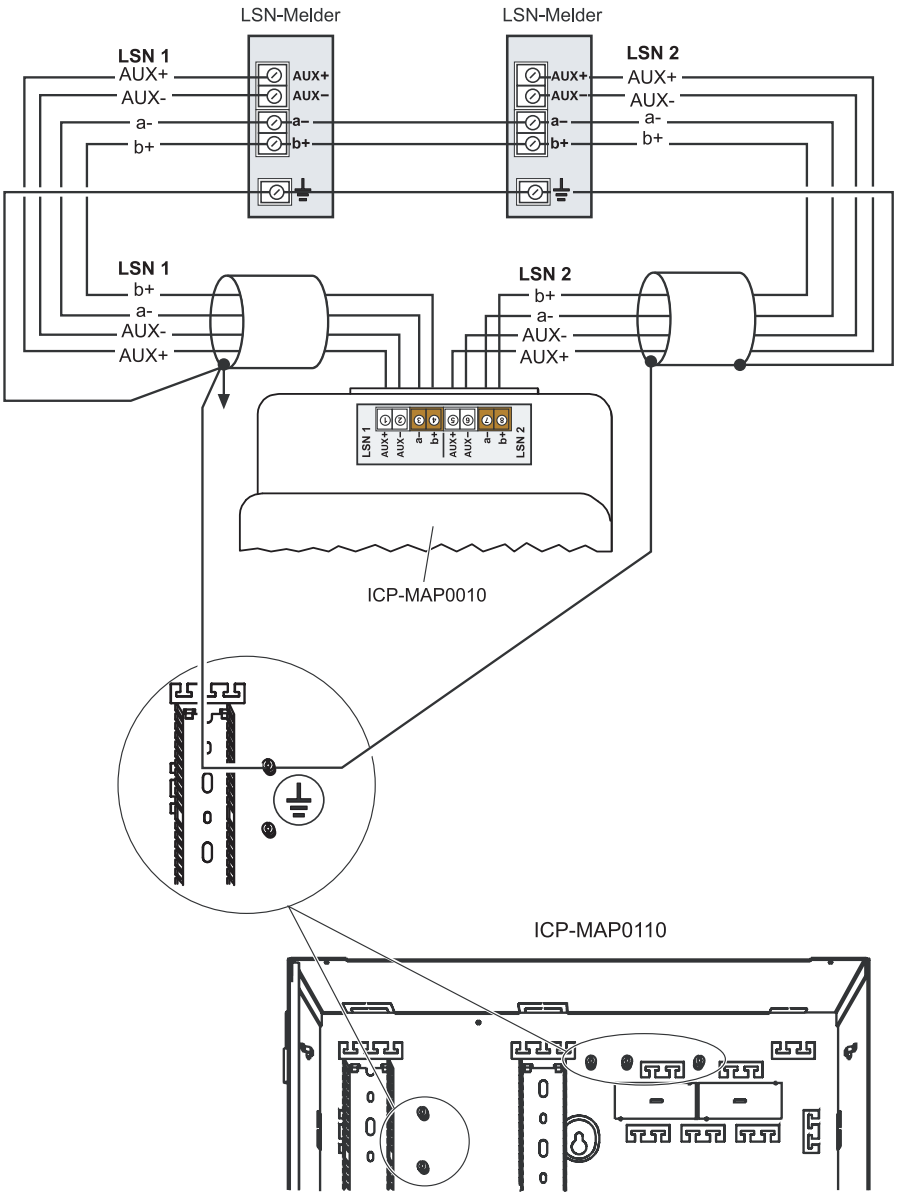
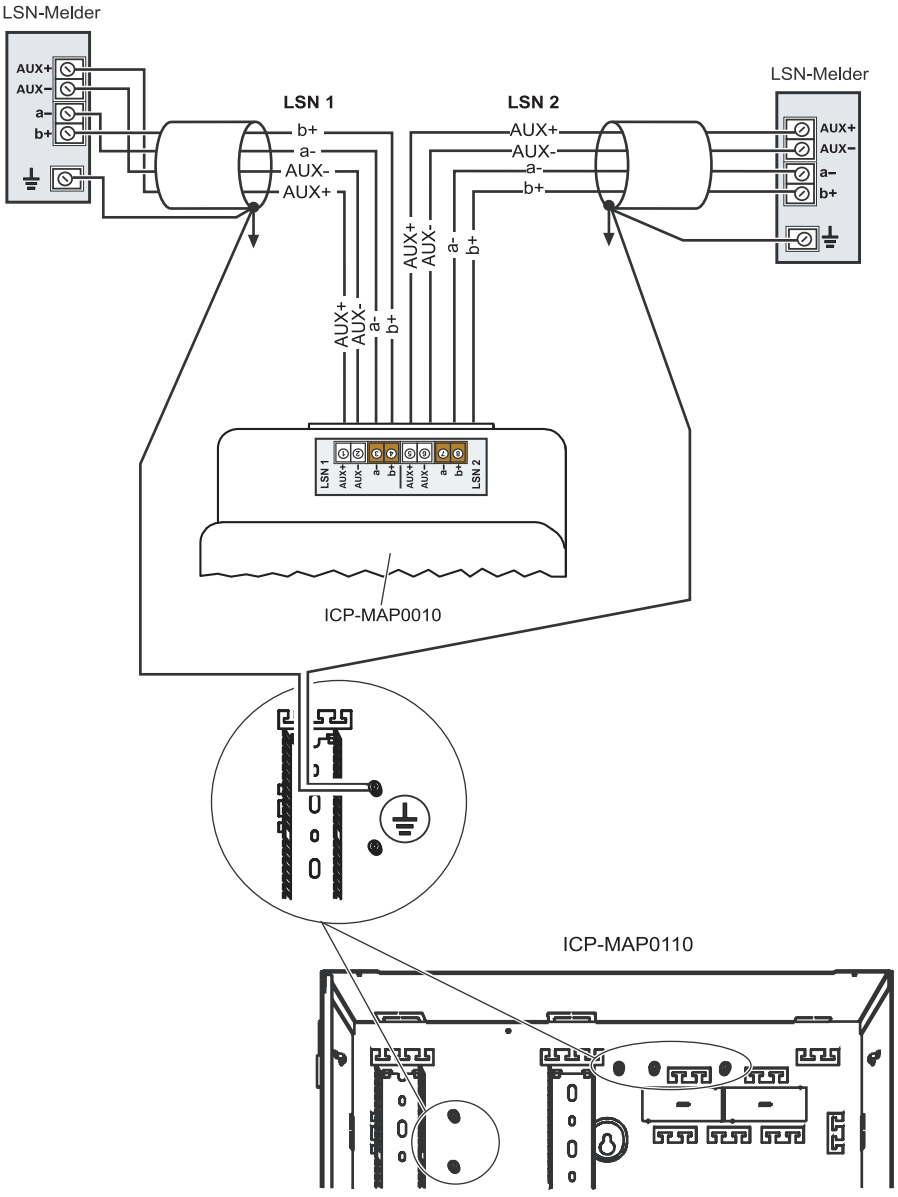


Figure 3.9 : configuration en tronçon de la passerelle LSN



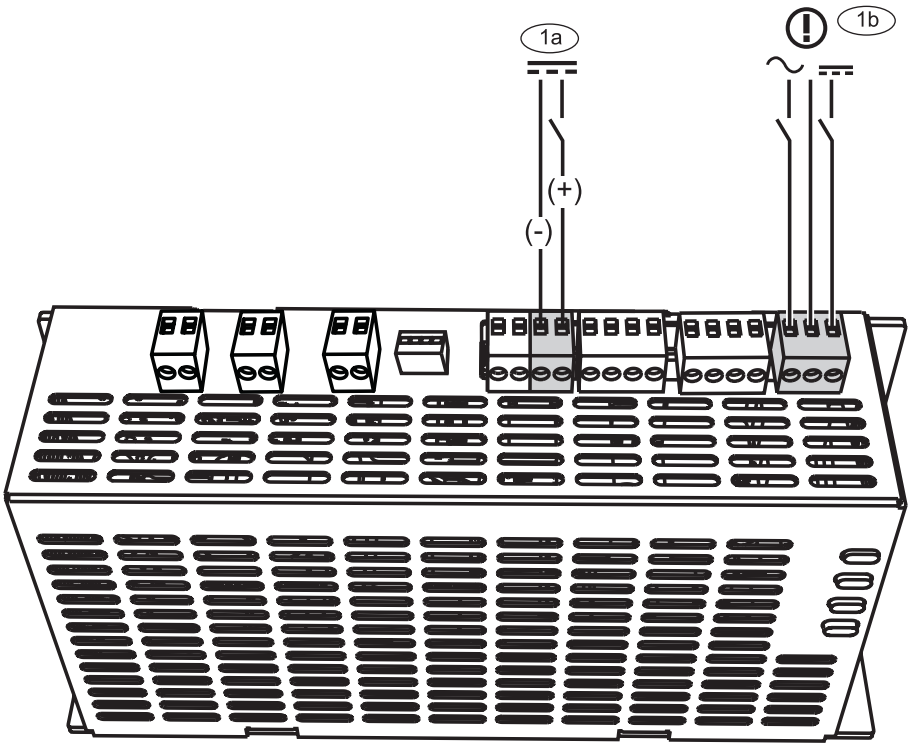
3.6 Réalisation de connexions en option

1. À partir du bloc d'alimentation IPP-MAP0005 :

a. Connectez l'alimentation CC auxiliaire pour le convertisseur 12 V. Reportez-vous à la *Figure 3.10 : connexions d'alimentation en option, Page 48*.

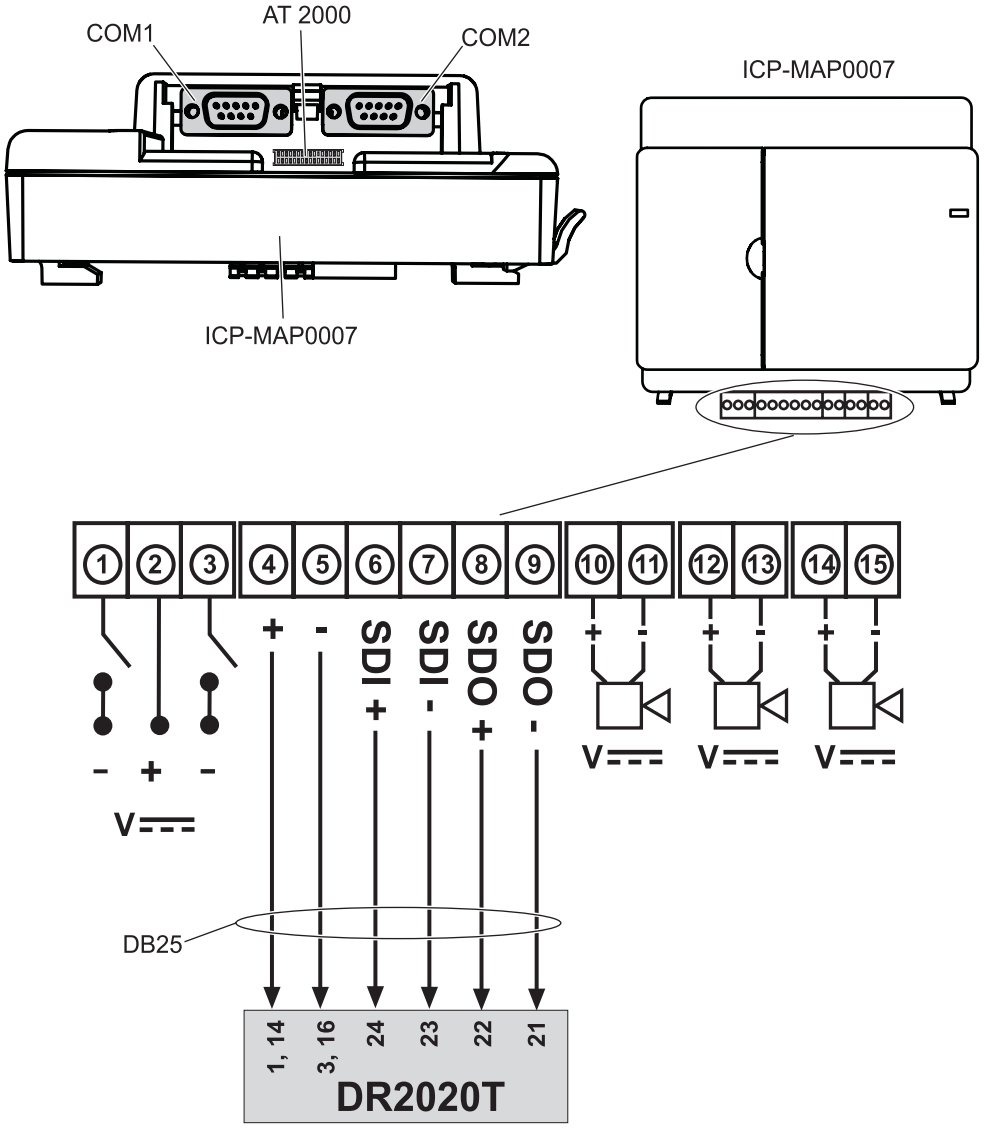
b. Connectez les sorties de surveillance. Reportez-vous à la *Figure 3.10 : connexions d'alimentation en option, Page 48*. Les sorties de surveillance surveillent les défaillances de l'alimentation CA et de la batterie.

Figure 3.10 : connexions d'alimentation en option



1. Si une imprimante DR2020 est utilisée, connectez le module ICP-MAP0007 à l'imprimante DR2020. Reportez-vous à la *Figure 3.11 : connexions du module DE ICP-MAP0007, Page 49*.
2. Connectez les sirènes surveillées et les stroboscopes aux sorties du module DE. Reportez-vous à la *Figure 3.11 : connexions du module DE ICP-MAP0007, Page 49*.

Figure 3.11 : connexions du module DE ICP-MAP0007



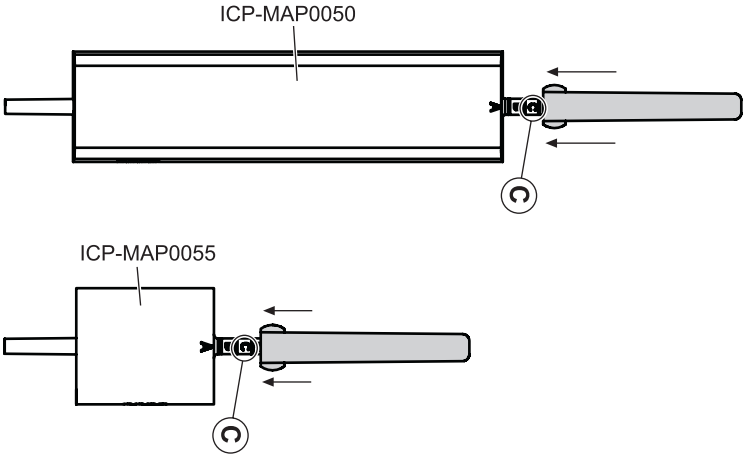
3.7 Installation et connexion du contact d'autosurveillance

Installez le contact d'autosurveillance du coffret de centrale ICP-MAP0050 dans le coffret de centrale ICP-MAP0110.
Installez le contact d'autosurveillance du coffret d'extension ICP-MAP0055 dans le coffret d'extension ICP-MAP0120.

Comment installer le contact d'autosurveillance sur le rail

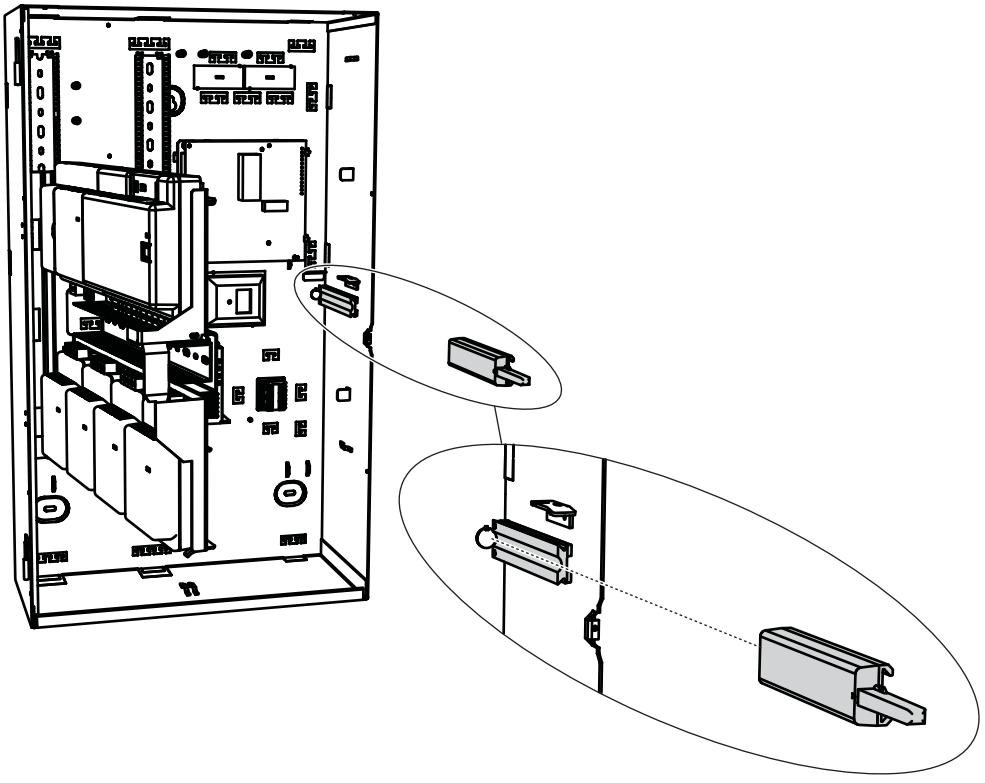
- Faites glisser la pièce de prolongement du contact d'autosurveillance sur C, comme indiqué sur la figure ci-dessous.
  Si un passe-fil de contact d'autosurveillance a été installé (consultez la *Montage du coffret, Page 17*), la position de la pièce d'extension du contact d'autosurveillance doit être choisie de manière à pouvoir soulever le coffret du mur pour la pose de câble de 5 mm afin d'assurer la fiabilité de l'activation du contact d'autosurveillance.

Figure 3.12 : pièce d'extension du contact d'autosurveillance



- Faites glisser le contact d'autosurveillance sur le rail, comme indiqué sur la figure ci-dessous.

Figure 3.13 : montage du contact d'autosurveillance sur le rail



Pour connecter le contact d'autosurveillance, consultez la *Figure 3.14 : connexions du contact d'autosurveillance ICP-MAP0050, Page 51*.

1. Déposez le clip du connecteur du câble du contact d'autosurveillance.
2. Pour le coffret ICP-MAP0110, connectez le contact d'autosurveillance du coffret de centrale ICP-MAP0050 à la centrale ICP-MAP5000. Voir *Figure 3.14 : connexions du contact d'autosurveillance ICP-MAP0050, Page 51*.
3. Pour le coffret ICP-MAP0120, connectez le contact d'autosurveillance du coffret d'extension ICP-MAP0055 au bloc d'alimentation ICP-MAP0005. Voir *Figure 3.15 : connexions du contact d'autosurveillance ICP-MAP0055, Page 51*.

Figure 3.14 : connexions du contact d'autosurveillance ICP-MAP0050

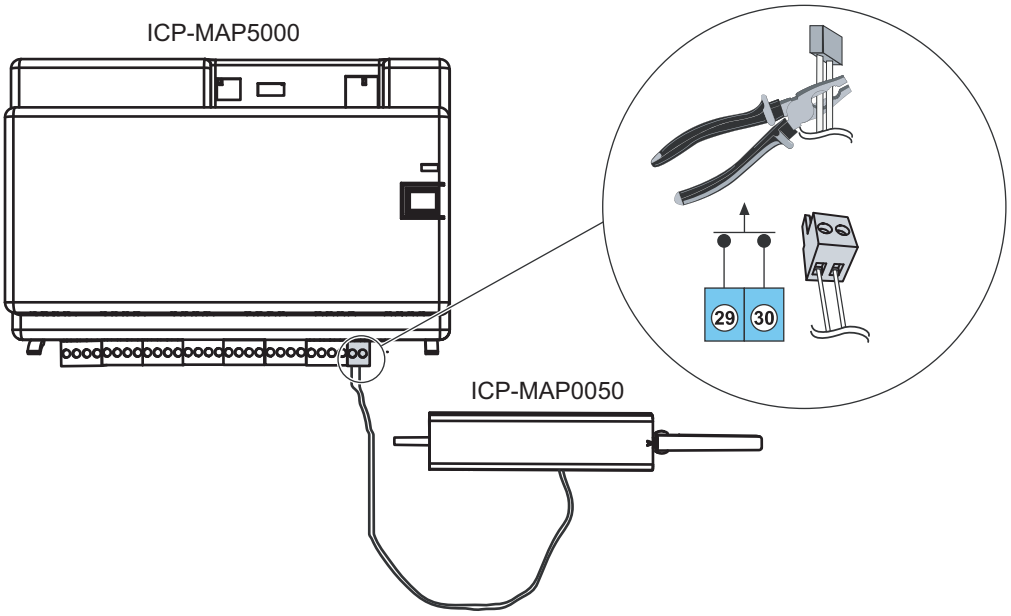
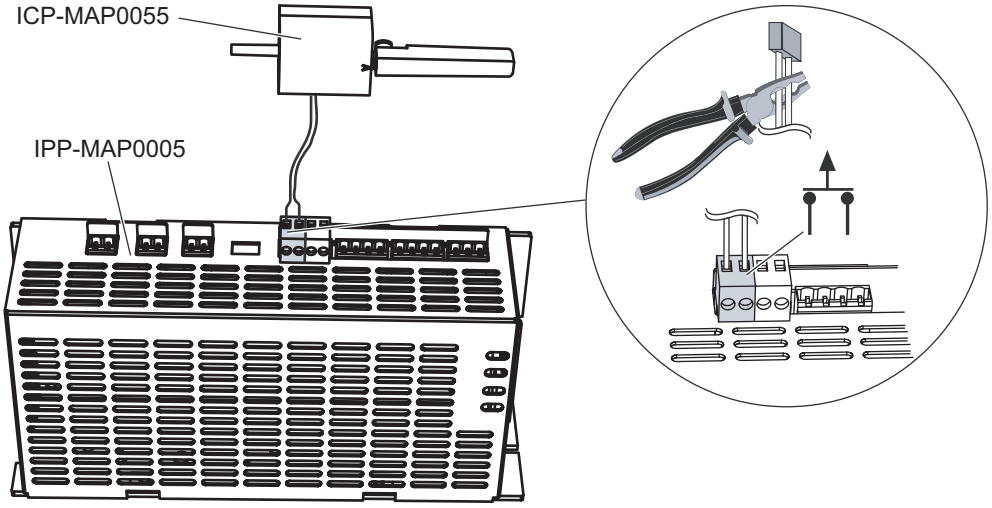


Figure 3.15 : connexions du contact d'autosurveillance ICP-MAP0055



Remarque!

Lorsque la porte du coffret est ouverte, le contact d'autosurveillance crée un état d'autosurveillance. Pour permettre une connexion locale entre le RPS et la centrale ICP-MAP5000, connectez le contact d'autosurveillance à la centrale et non pas au bloc d'alimentation. La centrale ICP-MAP5000 ne permet d'effectuer le changement de paramètres du système que par l'intermédiaire du RPS si l'entrée du contact d'autosurveillance est en état indiquant l'ouverture.

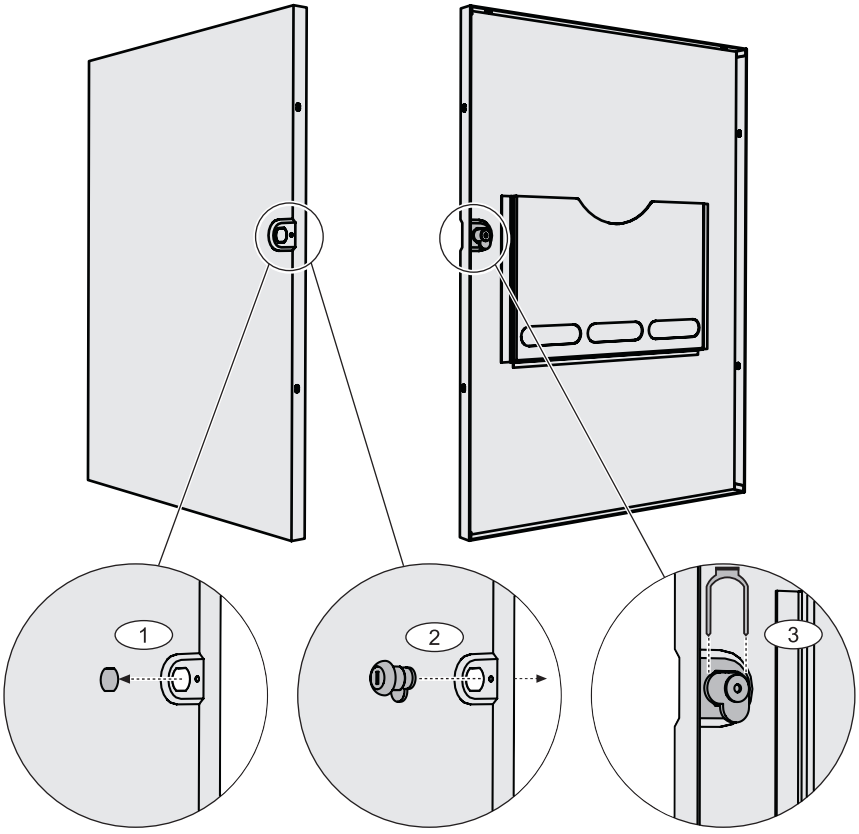
Voir également

- *Montage du coffret, Page 17*
- *Installation et connexion du contact d'autosurveillance, Page 51*
- *Installation et connexion du contact d'autosurveillance, Page 51*

3.8 Installation de la serrure de coffret ICP-MAP0060

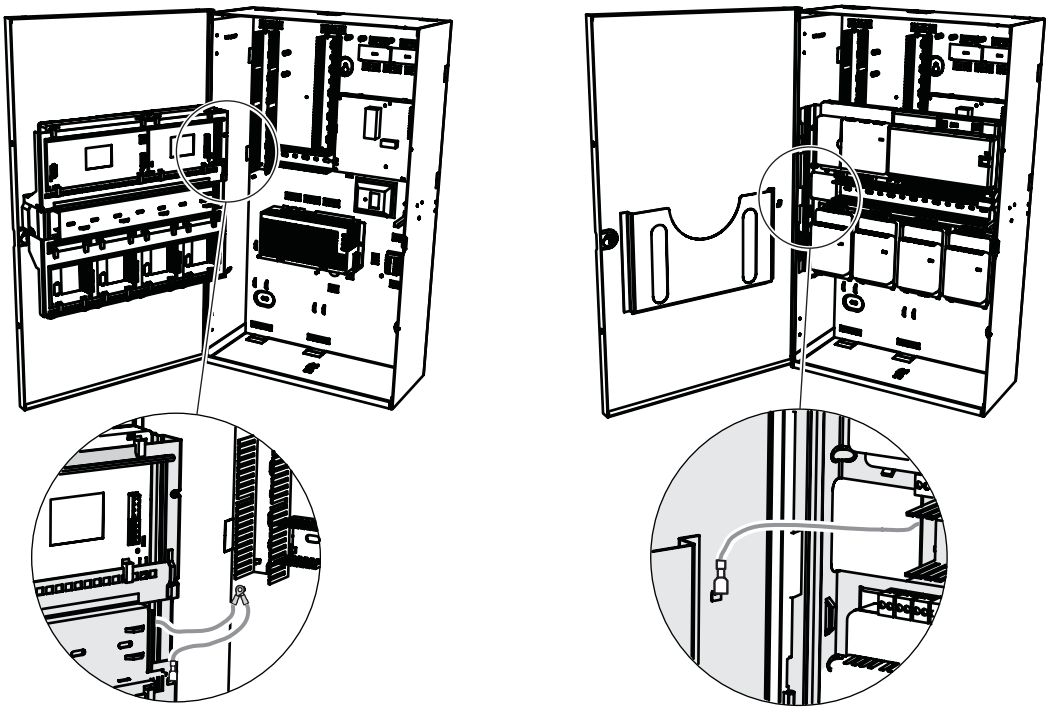
1. Retirez la partie pré-découpée de la serrure de la porte du coffret, comme indiqué à la figure ci-dessous (1).
2. Insérez la serrure dans l'ouverture de la porte du coffret, comme indiqué à la figure ci-dessous (2).
3. Sécurisez la serrure à l'aide de l'écrou, comme indiqué à la figure ci-dessous (3).

Figure 3.16 : installation de la serrure du coffret



- Connectez le long câble de mise à la terre (P/N F01U074762) à la porte du coffret.

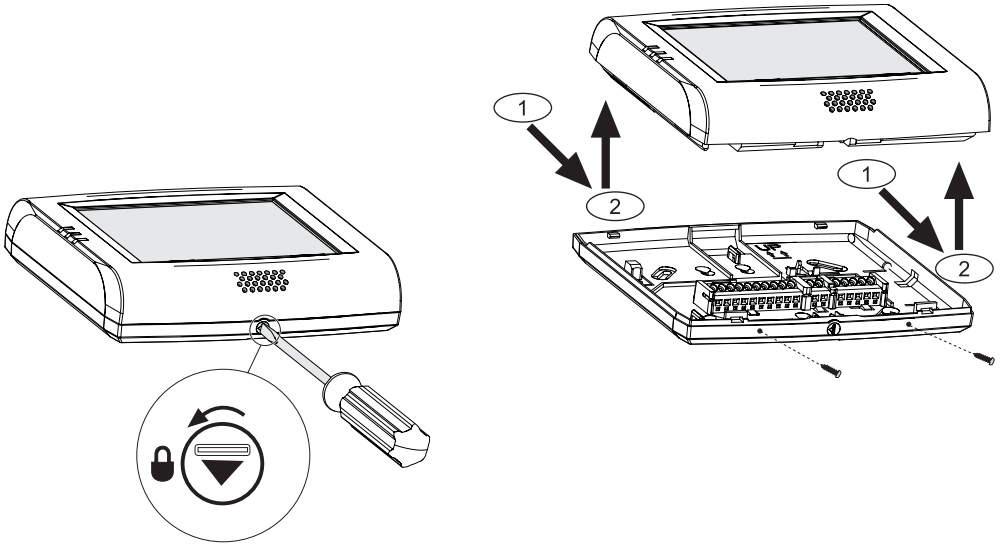
Figure 3.17 : connexion du long câble de mise à la terre à la porte du coffret



3.9 Installation du Clavier Dynamique Animé

Montez l'écran tactile du Clavier Dynamique Animé IUI-MAP0001 au mur afin que l'interface utilisateur se situe à un niveau confortable pour l'utilisateur final. Une installation typique de l'écran tactile se fait au niveau des épaules, soit environ 150 à 160 cm à partir du sol. Vous devez garantir, par la bonne position du Clavier Dynamique Animé ou la prise de mesures de pose, que seul l'utilisateur final a une vue optimale de la zone de saisie.

Figure 3.18 : ouverture du Clavier Dynamique Animé



1. Déverrouillez la base du Clavier Dynamique Animé et enlevez son couvercle.
2. Utilisez les trous de fixation du Clavier Dynamique Animé pour marquer la surface de montage et utilisez le matériel fourni pour monter la base du Clavier Dynamique Animé sur la surface de montage.

3. Consultez la *Figure 3.4 : connexion de bus de données du Clavier Dynamique Animé sur le BDB externe, Page 43* pour connaître les procédures de câblage.
4. Replacez le couvercle du Clavier Dynamique Animé sur sa base.
   Le couvercle se verrouille automatiquement sur la base.
5. Fixez le couvercle à l'aide des deux vis M3 x 20 mm (F.01U.172.636).
6. Le câble mis en place doit être installé avec une traction intégrée.
7. Le sceau adhésif doit être fixé une fois les travaux terminés.

3.10 Panneau de commande et d'affichage

Dans le cas de systèmes VdS, au moins un Clavier Dynamique Animé (IUI-MAP0001) ou un panneau de commande et d'affichage doit être mis en place pour chaque partition indépendante.

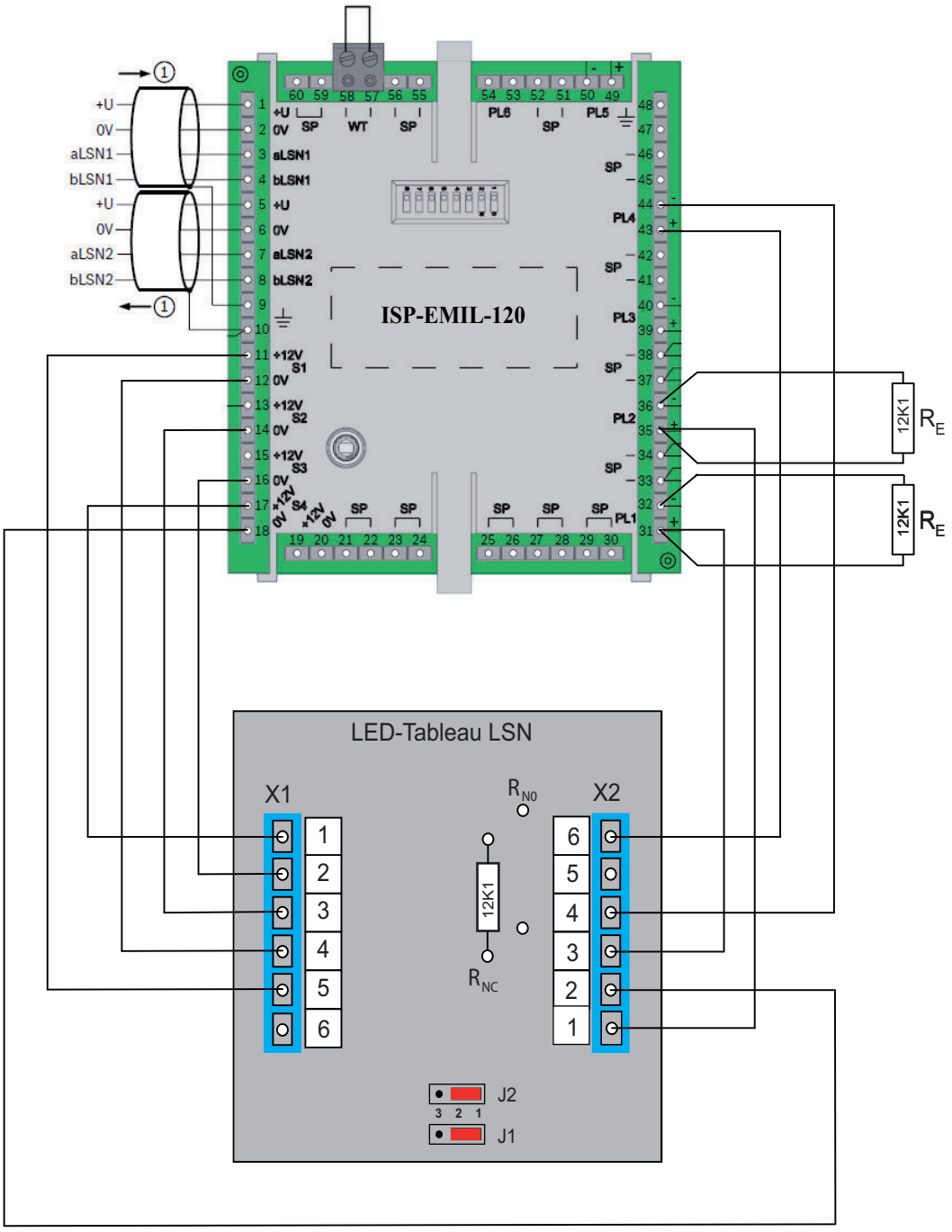
3.10.1 Montage

Il faut assurer, par des mesures organisationnelles, que le panneau de commande et d'affichage n'est généralement pas accessible. Un module d'extension ISP-EMIL 120 est requis pour l'activation du panneau de commande et d'affichage. La longueur de câble entre le module d'extension et le panneau de commande ne doit pas dépasser une longueur de 3 m. L'installation doit se faire à hauteur de regard, soit environ 150 à 160 cm du sol.

3.10.2 Raccordement

Effectuez les connexions LSN du module d'extension ISP-EMIL 120 conformément aux instructions d'installation du module d'extension. Le câblage du panneau de commande et d'affichage avec le module d'extension ISP-EMIL 120 doit être réalisé comme suit :

Figure 3.19 : connexion du panneau LED au module ISP-EMIL 120



Une fois le câblage effectué, montez les résistances de terminaison dans le module d'extension (2 pièces) et dans le panneau de commande (1 pièce) (fournies avec le module d'extension).

3.10.3 Instruction de programmation du module ISP-EMIL 120

Si le câblage est effectué conformément à la *Figure 3.19 : connexion du panneau LED au module ISP-EMIL 120, Page 55*, le tableau des réglages prédéfinis des voyants LED du périphérique peut être utilisé pour effectuer une programmation simple du module d'extension ISP-EMIL 120 à l'aide du logiciel RPS for MAP.

Entrées	Fonction
PL1	Commutateur à clé de « réinitialisation »
PL2	Commutateur à clé de « test du détecteur de mouvement »
PL3	Libre
PL4	Contact d'autosurveillance
PL5	Libre
PL6	Libre
Sorties	**Fonction**
S1	Défaut [1]
S2	Alarme d'intrusion/auto-surveillance [1]
S3	Test de la détection, test du détecteur de mouvement [1]
S4	Partition désarmée [1]

Tableau 3.2: Programmation du module ISP-EMIL 120

[1]Ce qui suit s'applique avec un système VdS : il ne faut pas supprimer ces fonctions.

3.11 Réalisation des derniers raccordements de l'alimentation

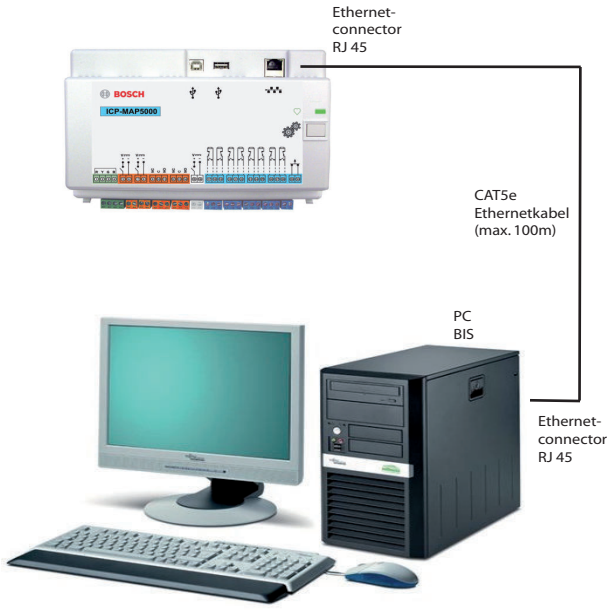
1. Connectez les câbles AC au bornier AC.
2. Connectez les fils de batterie aux batteries.
   À ce stade, ne connectez pas encore les batteries pour assurer l'alimentation.
3. Allumez le disjoncteur AC.
4. Vérifiez que l'alimentation n'indique aucun état de défaut.

Avertissement!
Vérifiez que le voyant LED du bloc d'alimentation est allumé de manière stable avant de relier les bornes de la batterie au bloc d'alimentation.

Avertissement!
Enlevez l'étiquette de protection anti-poussière de la partie supérieure du bloc d'alimentation.

3.12 Utilisation de l'interface IP

Figure 3.20



Type de câble Ethernet : CAT5e

Les dispositions suivantes s'appliquent au système VdS et à la norme EN50131 :
Il est permis d'utiliser l'interface Ethernet MAP 5000 dans les conditions suivantes :

- Seule une connexion directe (connexion 1:1) doit être utilisée pour le raccordement du système de gestion BIS à la centrale MAP5000. Il est possible d'utiliser des répéteurs (commutateurs) dans des cas exceptionnels, à condition de vous assurer qu'aucun autre composant de réseau n'y est relié.
- Pour l'exploitation des données du système de gestion BIS, le transfert de données doit se limiter entre la centrale MAP5000 et le système BIS, et doit garantir qu'il n'a pas d'influence sur la centrale.

Instruction de programmation VdS/EN50131 :
Réglage dans le logiciel **RPS for MAP** : dans le menu de la centrale MAP5000, sélectionnez -> Setup : BIS **BIS as a Monitoring Station** (réglage : BIS, BIS en tant que centre de télésurveillance)

Remarque!
Le transfert de données entre la centrale MAP 5000 et le système informatique connecté doit toujours se faire par l'intermédiaire d'une connexion cryptée, sécurisée et authentifiée.

3.12.1 Montage du câble Ethernet

Si l'option « Transmetteur » (ICP-MAP5000-COM et ICP-MAP5000-SC) est utilisée, passez le câble Ethernet dans le manchon de ferrite à fermoir (fourni dans le pack accessoires du tableau principal) en faisant un tour supplémentaire. Placer le noyau de ferrite aussi près que possible de la débouchure de l'intérieur du coffret.

Figure 3.20 : noyau de ferrite

4 Programmation et configuration initiale

4.1 Configuration initiale

Tout d'abord, vérifiez les points suivants avant la configuration initiale :

– Les câbles sont-ils tous bien connectés ?
– L'alimentation fonctionne-t-elle en continu une fois que l'alimentation secteur a été raccordée et que le disjoncteur AC est sous tension ?

Remarque!

Enlevez l'étiquette de protection anti-poussière de la partie supérieure du bloc d'alimentation.

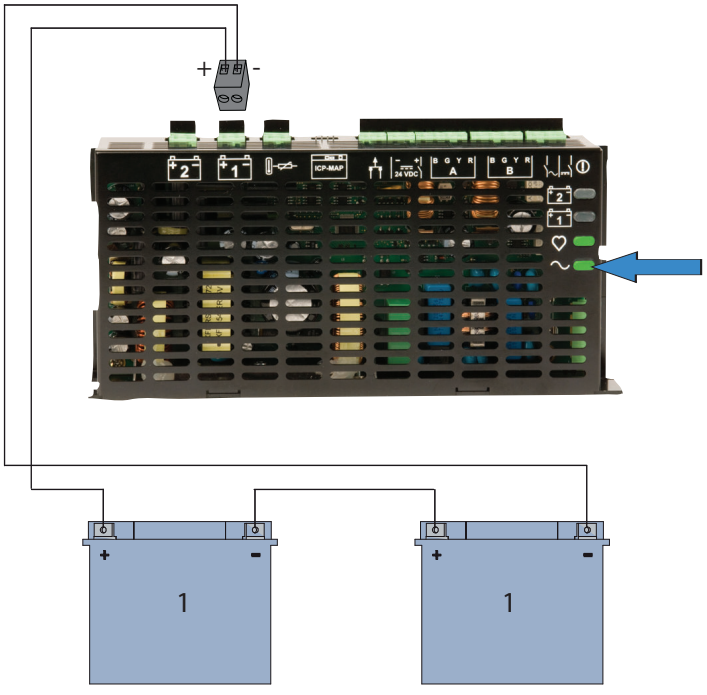
Réalisation des derniers raccordements de l'alimentation

1. Allumez le disjoncteur AC.
   – Vérifiez que l'alimentation n'indique aucun état de défaut.
2. Vérifiez que le voyant LED du bloc d'alimentation est allumé de manière stable avant de relier les bornes de la batterie au bloc d'alimentation.
3. Connectez les fils de câble de batterie aux batteries et au bloc d'alimentation.

Avertissement!

Veillez à respecter la polarité ! Des risques de blessure sont possibles en cas de court-circuit.

Figure 4.1



4.2 Programmation

La programmation est effectuée avec le logiciel **RPS for MAP**. À cet égard, un ordinateur de bureau ou portable avec le système d'exploitation Windows XP SP3, Windows VISTA ou Windows 7 est requis. Le programme requiert au moins 256 Mo de RAM. Il est recommandé d'utiliser une souris avec le programme.

Installation du logiciel de programmation

- Insérez le CD dans le lecteur et lancez l'installation en double-cliquant sur le fichier **setup.exe** du dossier **RPS**.
- Suivez les instructions du programme d'installation.
- RPS for MAP démarre automatiquement une fois l'installation terminée avec succès.

Première ouverture de session

La boîte de dialogue de connexion (Login) s'affiche lorsque le programme démarre pour la première fois après son installation. Saisissez l'identifiant **admin** et le mot de passe **default**. Une fois la connexion réussie, vous pouvez modifier le mot de passe administrateur et la langue. Pour ce faire, sélectionnez l'onglet **Administration > Operators** (administration > opérateurs). Le mot de passe **default** est désactivé en cas de changement du mot de passe administrateur.

4.2.1 Aide du logiciel de programmation

Toutes les instructions et explications concernant la programmation sont fournies en ligne, c'est-à-dire directement à l'écran.

Textes d'aide dans la barre Properties Info (infos sur les propriétés)

Si vous sélectionnez un paramètre dans le champ **Properties** (propriétés) de l'onglet **Main Page** (page principale), une brève explication s'affiche sous la **Properties Info Bar** (barre d'info sur les propriétés).

Des informations détaillées sont disponibles en appuyant sur la touche de fonction F1 sur le clavier de votre ordinateur.

Textes d'aide dans la présentation du contenu

Le processus de programmation au complet, avec toutes les étapes de commande, est décrit dans la présentation du contenu. Cliquez sur le bouton ?.

4.2.2 Programmation conforme aux normes

Si vous souhaitez effectuer une programmation conforme aux normes, effectuez les réglages suivants dans RPS avant de commencer la programmation.

- Cliquez sur le bouton jaune de RPS et créez un nouveau compte de centrale à l'aide du bouton « New » (nouveau).
- Dans **Hardware Manager** (gestion du matériel), Cliquez sur le nœud **MAP 5000 Panel**, puis dans le champ « Properties » (propriétés) sur le paramètre **Default Property Values Set** (réglage des valeurs de propriété par défaut), et sélectionnez la norme que vous souhaitez programmer.
- Faites ensuite un clic droit sur n'importe quel paramètre du côté gauche de la fenêtre « Properties ». Sélectionnez **Restore all properties using <selected standard> default property values set** (restaurer toutes les propriétés à l'aide du réglage des valeurs de propriété par défaut de la <norme sélectionnée>). Confirmez par **Yes** (oui).

Vérification de la conformité / validation

À tout moment pendant la programmation, vous pouvez vérifier si cette dernière est conforme à la norme sélectionnée. Pour ce faire, cliquez sur le bouton **Panel Validation** (validation de la centrale). Toutes les erreurs trouvées seront affichées dans la fenêtre **Error List** (liste des erreurs) au format texte.

4.3 Logiciel de la centrale

Un fonctionnement sans défaut de la centrale ne peut être garanti que si **tous** les modules du système de la centrale et le logiciel de programmation sont conformes aux spécifications du fabricant.

4.3.1 Vérification de la version du logiciel

Après le premier démarrage, vérifiez que les versions des logiciels de tous les modules du système et du logiciel de programmation sont compatibles entre elles (voir Ensemble du système MAP 5000).

- Effectuez une connexion à la centrale
- Cliquez sur le nœud **MAP 5000 Panel**. La version du logiciel s'affiche dans le champ « Properties » sous **Control Panel Firmware Version** (version du firmware de la centrale).
- Puis cliquez successivement sur les modules du système dans la section **Hardware Manager** (gestionnaire du matériel). La version du logiciel s'affiche dans le champ « Diagnostics » sous **Software Version** (version du logiciel).
- La version du logiciel programmation **RPS for MAP** s'affiche lors du démarrage ou dans le menu **RPS Start>RPS Options>Resources**.

4.3.2 Mises à jour du logiciel

Tous les modules du système sont mis à jour à l'aide du logiciel de programmation **RPS for MAP**. Pour effectuer des mises à jour, veuillez suivre les instructions contenues dans le fichier **How to update** ... (comment effectuer une mise à jour), que vous trouverez sur le CD du fabricant.

4.3.3 Autorisation fabricant (Manufacturer Authorization)

Afin de transférer le nouveau logiciel pour les modules du système à l'aide de **RPS for MAP**, il peut être nécessaire de placer une autorisation du fabricant sur le panneau latéral. Cette autorisation peut être obtenue en trois étapes :

1. Autorisation de l'utilisateur par le fabricant par un utilisateur disposant des autorisations correspondantes (voir le manuel d'utilisation, section **Autorisation du fabricant**).
2. Après l'ouverture du coffret de la centrale, activez le **mode installateur** (*Bouton installateur, Page 68*).
3. Maintenant, ouvrez une session de l'installateur à l'aide du Clavier Dynamique Animé et du code d'accès fourni par le fabricant. Utilisez l'ID utilisateur **000** et le mot de passe **234567** lorsque vous vous connectez pour la première fois. Ces numéros sont saisis directement l'un derrière l'autre. Il est possible de changer le mot de passe du fabricant une fois que vous êtes connecté. Le mot de passe **234567** est alors désactivé.

4.4 Finalisation de l'installation

Collez la plaque signalétique fournie dans le pack accessoires du tableau principal sur le coffret de la centrale, à un endroit qui est facilement visible de l'extérieur.
La porte du coffret doit être verrouillée après avoir terminé tous les travaux. Sur les systèmes de catégorie VdS classe C et EN 50131, la porte doit être en outre fermée par vis du côté de la serrure avec deux vis à tôle (3,5 mm x 10 mm) du pack accessoires afin de garantir une résistance mécanique suffisante. Le sceau adhésif est alors apposé sur la serrure.

4.5 Types de point et évaluation de point

Les types de point suivants sont réglables comme entrées sur la centrale ICP-MAP5000 et les modules d'extension LSN.

Type de point	Évaluation de...			Influence l'état « prêt pour armement »
	Désarmé	Armé au niveau interne	Armé au niveau externe	
Intrusion	Non	Yes (Oui)	Yes (Oui)	Yes (Oui)
Intrusion 24 h	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Yes (Oui)
Effraction	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Yes (Oui)
Sous contrainte	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Non
Auto-surveillance	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Yes (Oui)
Contact de fond de pêne	Non	Non[1]	Non	Yes (Oui)
Défaillance	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Yes (Oui)
Technique	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Non
Incendie	Yes (Oui)	Non[1]	Yes (Oui)	Non

[1] Affectation au programme interne impossible ou sans effet

4.6 Fonctions de sortie

4.6.1 Signaux de sortie programmable

Les fonctions suivantes peuvent être programmées au niveau des sorties.
p = programmable

Type d'élément de comportement	La sortie est activée en cas de ...
Alarme effraction	Effraction (alarme silencieuse) Effraction (alarme non silencieuse)
Alarme sous contrainte	Alarme sous contrainte
Alarme intrusion externe	Alarme intrusion d'une partition protégée inoccupée
Alarme intrusion interne	Alarme intrusion de partition désarmée par – activation de programme interne – alarme intrusion 24 heures
Alarme technique	Alarme technique
Défaut système externe	Panne d'alimentation (p), défaut de batterie
Défaut système interne	Panne d'alimentation, défaut de mise à la terre, panne d'imprimante
Défaut intrusion externe	Défaut d'auto-test du détecteur
Défaut intrusion interne	Défaut anti-masque
Défaut technique	Défaut technique
Récapitulatif de partition armée	Une ou plusieurs partitions armées au niveau externe
Partition armée	Partition X armée au niveau externe

Partition désarmée	Partition X désarmée au niveau externe
Partition prête pour armement	Partition X désarmée et prête pour armement
Programme interne activé	Programme interne X sous tension
Carillon	Le détecteur a déclenché à carillon, seulement si le mode carillon est activé
Moniteur (la sortie suit l'entrée)	Affiche l'état actuel de l'entrée : normale / activée
Rapport d'échec d'alarme de centrale (V1.2x)	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur à la suite d'un rapport d'échec d'alarme de centrale (uniquement pour le firmware de centrale 1.2.x)
Rapport d'échec d'alarme d'intrusion et d'auto-surveillance (V1.2x)	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur à la suite d'un rapport échec d'alarme d'intrusion et d'auto-surveillance (uniquement pour le firmware de centrale 1.2.x)
Rapport d'échec d'alarme de récapitulatif	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur en raison d'un rapport d'échec d'alarme de récapitulatif
Rapport d'échec de défaut de récapitulatif	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur en raison d'un rapport d'échec de défaut de récapitulatif
Rapport d'échec d'alarme sous contrainte	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur en raison d'un rapport d'échec d'alarme sous contrainte
Rapport d'échec d'alarme d'effraction	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur en raison d'un rapport d'échec d'alarme d'effraction
Rapport d'échec d'alarme d'intrusion et alarme d'auto-surveillance	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur en raison du rapport d'échec d'alarme d'intrusion et d'auto-surveillance Alarme
Rapport d'échec d'alarme de centrale	La centrale a reçu un accusé de réception négatif du transmetteur en raison d'un rapport d'échec d'alarme de centrale
Alarme d'auto-surveillance interne	Alarme d'auto-surveillance de partition désarmée
Alarme d'auto-surveillance externe	Alarme d'auto-surveillance de partition armée
Inhiber	Au moins un périphérique est inhibé
Désactiver	Au moins un périphérique est désactivé
Défaut de l'interface du système de gestion	Défaut afférent au système de gestion
Mode présent activé	La partition programmée comme présent/absent est désarmée

Durée de blocage active	La durée de blocage est activée pour une ou plusieurs partitions
Connexion incorrecte	Le nombre maximal de tentatives de saisie de code d'accès sur un Clavier Dynamique Animé a été dépassé
Utilisateur actif	Un utilisateur défini est connecté à un Clavier Dynamique Animé défini
Alarme incendie externe	Alarme incendie de partition armée
Alarme incendie interne	Alarme incendie de partition désarmée
Défaut d'alarme incendie externe	Défaut d'alarme incendie de partition armée
Défaut d'alarme incendie interne	Défaut d'alarme incendie de partition désarmée
Test de la détection (Walk Test)	Test de la détection activé
Test du détecteur de mouvement (Motion Detector Test)	Test du détecteur de mouvement activé dans une ou plusieurs partitions
Temporisation de sortie activée	À partir du commencement de la temporisation de sortie jusqu'à – la fin de la temporisation de sortie – l'armement de la partition
Temporisation d'entrée activée	À partir du commencement de la temporisation d'entrée jusqu'à – la fin de la temporisation d'entrée – le désarmement de la partition
Alarme sous contrainte à rapporter	Rapport d'un événement d'alarme sous contrainte
Alarme d'effraction à rapporter	Rapport d'un événement d'alarme sous contrainte
Alarme intrusion externe à rapporter	Rapport d'alarme intrusion externe, peut-être également temporisé si l'option présent/absent est activée
Alarme d'auto-surveillance externe à rapporter	Rapport d'alarme d'auto-surveillance externe, peut-être également temporisé si l'option présent/absent est activée
Défaut de récapitulatif de centrale à rapporter	Rapport d'un événement de défaut de récapitulatif de centrale, peut-être également temporisé si l'option présent/absent est activée
Récapitulatif d'armement de centrale à rapporter	Rapport de récapitulatif d'armement de centrale
Alarme incendie externe à rapporter	Rapport d'événement d'alarme sous contrainte, peut-être également temporisé si l'option présent/absent est activée
Défaut intrusion anti-masque	Couverture d'un détecteur de mouvement
Alarme d'auto-surveillance externe désarmée	Alarme d'auto-surveillance de partition désarmée avec rapport simultané au moyen du transmetteur

Défaut de voie de transmission	En cas de panne de communication entre le transmetteur et le récepteur
Défaut couche 1 de l'accès Ethernet	En cas d'échec de connexion au connecteur réseau
Défaut couche 1 de l'accès sans fil	En cas d'échec de connexion au réseau - intensité de champ insuffisante - enregistrement impossible - service GPRS indisponible - aucune connexion avec le module DE
Échec du rapport de l'IPC	Aucun accusé de réception en provenance du récepteur dans les 240 secondes

4.6.2 Sirènes et transmetteur en conformité à la norme EN50131 niveau 3

Remarque!
Les sirènes doivent être en activité depuis au moins 90 secondes et pour un maximum de 15 minutes, à moins que les règlementations locales ou nationales exigent une durée plus courte.

Les variantes ci-après sont possibles :

Variante A (modules DE ICP-MAP0007 et ICP-COM-IF requis)
- Deux sirènes supervisées
  Connexions 10 / 11 et 12 / 13 sur le module DE ICP-MAP0007 (consultez la figure 3.10, page 44).
- Un transmetteur (classe 4)
  Connections R1 – R7 sur le module ICP-COM-IF.

Variante B (module ICP-COM-IF requis)
- Une sirène auto-alimentée
  Sorties 10 / 11 ou 13 / 14 du tableau principal ICP-MAP5000.
- Un transmetteur de classe 4
  Sorties R1 – R7 sur le module ICP-COM-IF.

Variante C (module ICP-COM-IF requis)
- Un transmetteur de classe 4 (transmetteur principal)
  Sorties R1 – R7 sur le module ICP-COM-IF.
- Un transmetteur de classe 3 (transmetteur complémentaire)
  Sorties R1 – R7 sur le module ICP-COM-IF ou d'autres sorties de la centrale.

Remarque!
Les deux transmetteurs peuvent être connectés aux mêmes sorties.

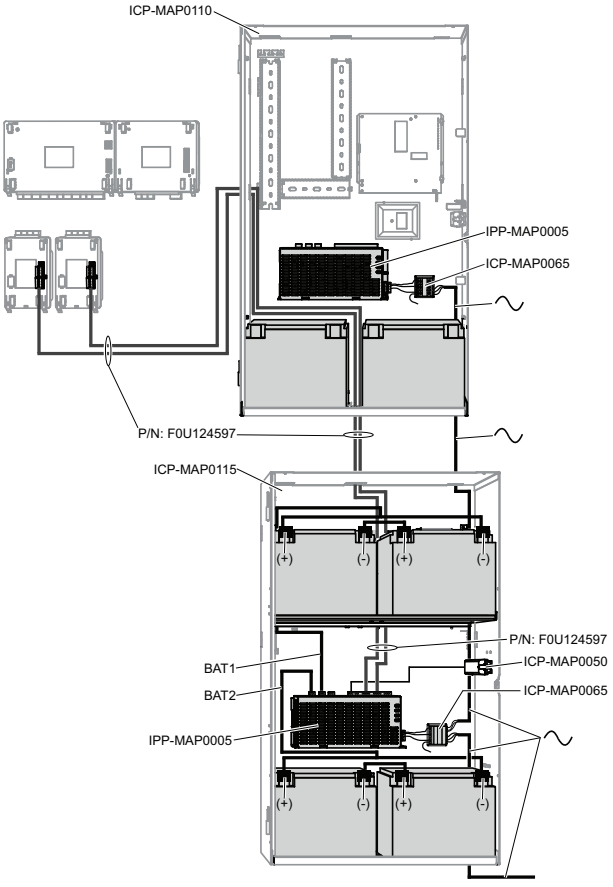
Variante D (module ICP-COM-IF requis)
- Un transmetteur de classe 5
  Sorties R1 – R7 sur le module ICP-COM-IF.

5 Options du coffret

5.1 Coffret de bloc d'alimentation ICP-MAP0115

Connectez le coffret de bloc d'alimentation ICP-MAP0115 au coffret ICP-MAP0110 pour fournir une alimentation supplémentaire lorsqu'une haute capacité de puissance est requise.

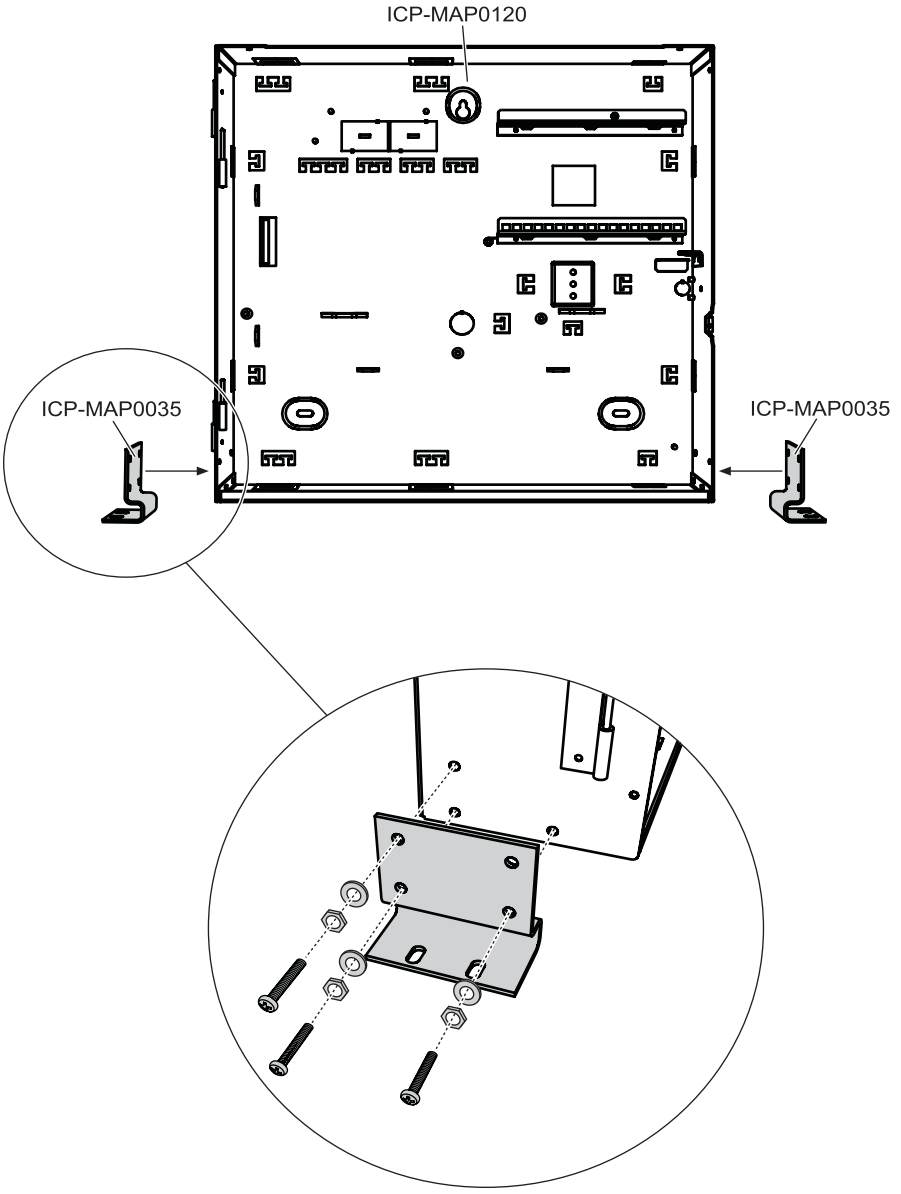
Figure 5.1 : connexions du coffret de bloc d'alimentation ICP-MAP0115



5.2 Option de montage en rack pour coffret d'extension ICP-MAP0120

Pour installer le coffret d'extension ICP-MAP0120 dans un rack 19 pouces, connectez les supports de montage en rack ICP-MAP0035 destinés au coffret d'extension PCI-MAP0120 (consultez la *Figure 5.2 : installation des supports de montage en rack du coffret d'extension PCI-MAP0120, Page 67*).

Figure 5.2 : installation des supports de montage en rack du coffret d'extension PCI-MAP0120



6 Entretien et révision

6.1 Généralités

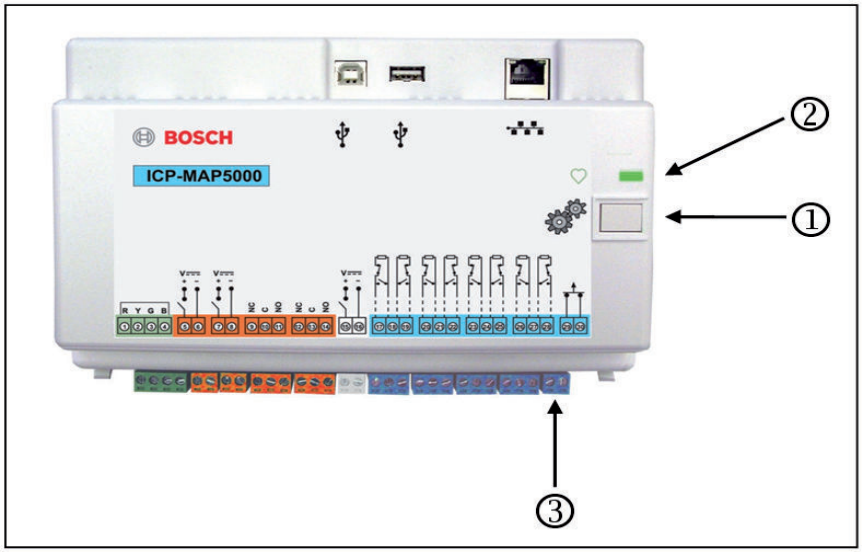
Des travaux d'entretien et d'inspection doivent être effectués à des intervalles réguliers, et par un personnel spécialisé dans ces travaux. De plus, la règlementation DIN VDE 0833 s'applique pour tous les travaux de ce genre.

Remarque!
Attribuez les travaux d'entretien et d'inspection à des intervalles réguliers, et à un personnel spécialisé dans ces travaux. Bosch Sicherheitssysteme GmbH recommande d'effectuer une inspection visuelle et fonctionnelle au moins une fois par an.

Danger!
Il existe un danger d'électrocution si vous touchez des composants sous tension. Pour votre sécurité, vous devez couper l'alimentation du système de sécurité en cas d'intervention pour effectuer des travaux de maintenance ou d'installation !

6.2 Bouton installateur

Usage du bouton installateur



Activation et désactivation du mode installateur
Le mode installateur est activé en appuyant sur le bouton installateur 1 du tableau principal pendant trois secondes. Le mode installateur est indiqué par un clignotement lent du voyant LED 2 sur le tableau principal. Le mode installateur est à nouveau désactivé en réappuyant sur le bouton installateur pendant trois secondes.

Exécution d'un redémarrage du système
Le bouton installateur 1 permet d'effectuer un redémarrage du système global sans mettre ce dernier hors tension. Pour ce faire, il faut maintenir le bouton installateur enfoncé pendant au moins six secondes. Le redémarrage commence par les voyants LED qui s'éteignent brièvement sur le tableau principal et sur tous les autres modules installés. La phase

d'initialisation suivante est indiquée par le clignotement d'un voyant LED. Le système est prêt à fonctionner de nouveau lorsque les voyants LED de tous les modules sont allumés en permanence.

État du voyant LED	**Description**
Désactivé	Aucune fonction
Clignotement rapide	Configuration de la connexion
Clignotement lent	Échange de données
Allumé en permanence	État de fonctionnement

Rétablissement de l'état initial de la centrale
Pour remettre la centrale dans son état initial prédéfini, le module doit être placé en **mode de sécurité intrinsèque** et le firmware de la centrale doit être mis à jour.

Forcer le mode de sécurité intrinsèque :
La programmation et le firmware de la centrale sont supprimés.

1. Ouvrez le contact 3 d'autosurveillance.
2. Mettez la tableau principal hors tension (p. ex. débrancher le petit connecteur blanc situé à l'arrière du tableau).
3. Appuyez sur le bouton installateur 1 et maintenez-le enfoncé.
4. Appliquez une tension (p. ex. rebranchez le petit connecteur blanc).
5. Relâchez le bouton installateur après 30 secondes ; attendre que le voyant LED 2 s'allume (cela peut prendre quelques minutes).
6. Transférez le firmware de la centrale, fichier « MAP_Update.Cumulative... tar.bz2 », à l'aide du logiciel RPS.

Forcer le mode de sécurité intrinsèque étendue :
La programmation, le firmware de la centrale et l'historique sont supprimés, les paramètres du réseau sont réinitialisés (DHCP, 0.0.0.0).
Tout d'abord, effectuez les étapes 1 à 5, puis effectuez les étapes 2 à 6 une fois de plus.

7 Caractéristiques techniques

7.1 Caractéristiques électriques

Tension d'alimentation secteur :	230 Vca (-15 %, + 10 %)
Fréquence secteur c.a. :	47 Hz à 63 Hz
Consommation :	150 W par bloc d'alimentation (jusqu'à 32 blocs d'alimentation)
Plage absolue de bus DC :	16 Vcc à 30 Vcc
Capacité des batteries :	Au moins 18 Ah et jusqu'à 80 Ah par bloc d'alimentation (jusqu'à 32 blocs d'alimentation)
Tension de charge des batteries :	27,6 V c.c. (avec compensation thermique)
Temps de sauvegarde :	Déterminé par la capacité des batteries et par la charge du système. Tenez compte des limites temporelles ou de capacité pour recharger les batteries en ce qui concerne les réglementations ou normes EN si nécessaire.
Section de câble pour la connexion des blocs d'alimentation :	0,6 mm à 1,0 mm

Consultez la *Figure 2.6 : étiquette signalétique du bloc d'alimentation IPP-MAP0005, Page 21* pour connaître l'emplacement de l'étiquette signalétique du bloc d'alimentation.

7.2 Caractéristiques mécaniques

Coffret de la centrale (H x L x P ; poids) :	658 mm x 443 mm x 193,5 mm ; 15,66 kg.
Coffret du bloc d'alimentation (H x L x P ; poids) :	658 mm x 443 mm x 193,5 mm ; 15,66 kg.
Coffret d'extension (H x L x P) ; poids) :	436 mm x 443 mm x 112 mm ; 7,80 kg.

7.3 Paramètres système

Nombre d'unités	
Passerelles LSN MAP (ICP-MAP0010) :	Jusqu'à 8 avec le module ICP-MAP5000. Jusqu'à 1 avec le module ICP-MAP5000-S ou ICP-MAP5000-SC. chacune avec 1 boucle ou 2 tronçons.
Claviers Dynamiques Animés MAP :	Jusqu'à 32 avec le module ICP-MAP5000. Jusqu'à 2 avec le module ICP-MAP5000-S ou ICP-MAP5000-SC - Dans le cas de systèmes VdS, au moins un Clavier Dynamique Animé (IUI-MAP0001) ou un panneau de commande et d'affichage doit être mis en place pour chaque partition indépendante.

Blocs d'alimentation MAP 150 W (IPP-MAP0005) :	Jusqu'à 32
Imprimantes DR2020 :	1, uniquement pour mise en service avec systèmes VdS.
Interface Ethernet :	1, connexion RJ45.
Connexion du système de gestion BIS	Par l'interface Ethernet et le serveur OPC MAP de Bosch ; avec les systèmes VdS, limité seulement à une connexion non réactive en tant que système d'information via une voie de transmission exclusive.
Nombre de partitions	
Partitions :	Jusqu'à 500 - Ce qui suit s'applique aux systèmes VdS : limité à deux partitions avec une connexion aux Claviers Dynamiques Animés MAP (IUI-MAP0001) via le bus de données interne et externe (BDB). D'autres partitions peuvent être réalisées en connectant un panneau de commande et d'affichage par partition sur le bus LSN.
Nombre d'adresses (entrées + sorties)	
Adresses :	Jusqu'à 1500
Nombre d'utilisateurs	
PIN :	996 codes PIN à 9 chiffres, permettant un identifiant à 3 chiffres (004 - 999) et un mot de passe à 6 chiffres (1 million de combinaisons par code PIN).
Validité des codes PIN	Validité permanente, validité limitée dans le temps ou usage unique configurable.

7.4 Conditions ambiantes

Température de fonctionnement :	-10 °C à +55 °C (+14 °F à +131 °F).
Température de stockage :	-20 °C à +60 °C (-4 °F à +140 °F).
Humidité relative :	5 à 95 % (sans condensation) aux températures de fonctionnement et de stockage.
Indice IP :	IP 30, IK04
Catégorie d'environnement :	Catégorie d'environnement II : EN60950-1 ; EN50130-4 ; EN50131-1 ; EN50130-5 ; VdS 2110 Pour les installations NF&A2P, catégorie d'environnement I suivant EN 50130-5.
Utilisation :	Conçu pour une utilisation en intérieur.

8 Annexes

Ce chapitre contient des informations et des instructions pour la création d'une programmation qui répond aux prescriptions d'une norme particulière.

Remarque!
Utilisez le paramètre par défaut pour les paramètres qui ne sont pas explicitement mentionnés dans la présente description. De plus, vous devez suivre les instructions pour la validation de centrale effectuée dans le logiciel de programmation **RPS for MAP**.

8.1 Prescriptions pour système VdS classe C

8.1.1 Sélection du paramètre utilisé par défaut

– Sélectionnez « VdS Class C » comme ensemble de valeurs de propriété par défaut.

Consultez également la *Programmation conforme aux normes, Page 60*.

8.1.2 Nombre de partitions

Consultez le paragraphe **Nombre de partitions** de la section 1.4.3 Paramètres du système, page 7.

8.1.3 Bloc d'alimentation pour les partitions

Consultez la remarque de la *Réalisation des connexions de passerelle LSN, Page 45*.

8.1.4 Claviers Dynamiques Animés et panneau d'affichage

Consultez la planification et les instructions de programmation de la *Planification du système avec le bloc d'alimentation IPP-MAP0005, Page 8*, la *Raccordement du Clavier Dynamique Animé, Page 42*, la *Panneau de commande et d'affichage, Page 54* et la *Instruction de programmation du module ISP-EMIL 120, Page 55*.

8.1.5 Connexion au système de gestion BIS

Consultez la *Utilisation de l'interface IP, Page 57*.

8.1.6 Connexion de l'imprimante

La connexion de l'imprimante DR2020T est autorisée uniquement dans le cadre des révisions.

8.1.7 Niveau d'accès

La norme distingue quatre niveaux d'accès (Access Levels ou AE).

AE 1 Accès pour tous, pas d'autorisation ou de code requis.

AE 2 Accès pour les utilisateurs, code utilisateur requis.

AE 3 Accès aux installateurs via le **Clavier Dynamique Animé**.

1. Ouvrez le coffret de la centrale.
2. Activez le mode installateur (section *Bouton installateur, Page 68*).
3. Saisissez le code installateur.

AE 3 Accès aux installateurs via le logiciel **RPS for MAP**.

1. Ouvrir le coffret de la centrale
   ou
   autorisation dans RPS donnée par un utilisateur AE 2 muni des permissions correspondantes (Clavier Dynamique Animé : **Main menu page 2 > RPS**) [page 2 du menu principal > PS].
2. Établissez une connexion de la centrale à RPS.

AE 4 Accès pour les fabricants via le logiciel **RPS for MAP**.

1. Autorisation de l'utilisateur fabricant par un utilisateur AE 2 disposant d'autorisations correspondantes (Clavier Dynamique Animé : **Main menu page 1 > Maintenance page 3 > Manufacturer Permission**) [page 1 du menu principal > page 3 de la maintenance > autorisation du fabricant].
2. Ouvrez le coffret de la centrale.
3. Activez le mode installateur = AE 3 (*Bouton installateur, Page 68*).
4. Identifiez-vous avec le code du fabricant sur le Clavier Dynamique Animé de l'installateur (consultez la *Bouton installateur, Page 68*).
5. Établissez une connexion de la centrale à RPS.

Fonctions des niveaux d'accès

D'autres subdivisions sont possibles au sein des niveaux d'accès si le propriétaire souhaite accorder aux utilisateurs des autorisations différentes : **User Manager > Permission Sets** (Gestionnaire d'utilisateur > Ensembles d'autorisation).

Autorisations générales	**Access Level (Niveau d'accès)**			
	1	**2**	**3**	**4**
Peut rendre la sonnerie silencieuse sur le Clavier Dynamique Animé		X	X	
Peut changer son propre code utilisateur		X	X	X
Peut transmettre/recevoir une programmation à l'aide de RPS			X	
Peut recevoir un historique à l'aide de RPS			X	
Peut effectuer des diagnostics à l'aide de RPS			X	
Peut effectuer des mises à jour logicielles à l'aide de RPS			X	X
Autorisations des catégories d'opérations	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut désactiver le périphérique			X	
Peut activer le périphérique			X	
Peut activer/désactiver le carillon		X	X	
Peut changer le planning		X	X	
Peut mod. durée bloc.		X	X	
Autorisations des catégories d'utilisateurs	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut ajouter un utilisateur		X	X	
Peut effacer un utilisateur		X	X	
Peut changer son propre code utilisateur		X	X	

Autorisations des catégories d'événements	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut effacer une alarme interne		X	X	
Peut effacer une alarme externe		X	X	
Peut effacer une alarme d'auto-surveillance			X	
Peut effacer un défaut		X	X	
Peut effacer défaut batt.			X	
Peut rendre silencieux			X	
Autorisations des catégories de service à distance	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut autoriser l'utilisateur fabricant		X	X	
Peut autoriser l'utilisateur RPS		X	X	
Autorisations des catégories d'armement	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut armer une partition		X	X	
Peut désarmer une partition		X	X	
Peut désarmer seulement en cas d'alarme		X	X	
Peut inhiber des détecteurs			X	
Peut inhiber des détecteurs d'une partition			X	
Peut rétablir un détecteur		X	X	
Peut activer/désactiver des programmes internes		X	X	
Autorisations des catégories d'état	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut afficher l'état d'une partition		X	X	
Peut afficher l'état du périphérique		X	X	
Peut afficher une alarme sous contrainte		X	X	
Peut afficher le compteur d'alarme		X	X	
Peut afficher la mémoire des événements		X	X	
Peut afficher l'historique d'une centrale		X	X	
Peut imprimer l'historique d'une centrale		X	X	
Peut afficher la version d'une centrale		X	X	
Autorisations des catégories de maintenance	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut ajuster le volume et la luminosité d'un Clavier Dynamique Animé		X	X	
Peut modifier l'état d'une sortie		X	X	
Peut régler la date et l'heure			X	
Peut tester une sonnerie		X	X	
Peut test des détecteurs de mouvement		X	X	

Peut effectuer un test de la détection des points automatiques			X	
Peut effectuer un test de la détection de points			X	

Tableau 8.1: Autorisations pour système VdS classe C

8.2 Prescriptions en conformité à la norme EN 50131 niveau 3

Remarque!
S'il n'est pas possible de respecter toutes les prescriptions de la présente norme ou qu'il n'est possible que de respecter un niveau inférieur, la marque de conformité (EN 50131 niveau 3) doit être enlevée ou adaptée.

8.2.1 Sélection du paramètre utilisé par défaut

- Sélectionnez EN50131 niveau 3 en tant que valeurs de propriété par défaut ; consultez également la
  Programmation conforme aux normes, Page 60
- La programmation ne doit pas être installée dans la centrale si la procédure de validation de la centrale
  selon la norme EN 50131 niveau 3 échoue.

8.2.2 Périphériques connectables

Pour assurer le respect des prescriptions de bon fonctionnement de la centrale (à savoir, détection et transmission des états d'intrusion, d'effraction, d'auto-surveillance et de défaut), seuls les périphériques qui sont certifiés EN 50131 niveau 3 ou 4 doivent être connectés.

8.2.3 Armer / désarmer sans entrée / temporisation de sortie

Armement effectué en dehors de la partition sécurisée ; par exemple, avec un dispositif d'armement

- Inclut la nouvelle partition si pas encore présente.
- Connexion à une entrée libre avec l'interrupteur à clé du périphérique.
- À l'aide de l'assistant, sélectionnez le type **Static** ou **Dynamic** (statique ou dynamique), l'utilisateur et la fonction de l'interrupteur à clé **Arm / Disarm Area** (armer/désarmer une partition). Maintenant, sélectionnez la partition qui doit être armée / désarmée. Pour une temporisation de sortie, sélectionnez **No Delay** (pas de délai).
- Sélectionnez la partition dans le champ des propriétés du menu **Key Switch > Area** (interrupteur à clé > partition).
- Dans le champ des propriétés **Control Center** (Clavier Dynamique Animé), ajoutez la partition à la portée **Local Area** ou **Additional Areas in Scope** (partition locale ou partitions complémentaires ajoutées à la portée).

Programmation de deux sorties pour la signalisation de l'état armé / désarmé

- Connectez une sortie libre dans chaque cas avec le voyant **LED** du périphérique.
- À l'aide de l'assistant, programmez une sortie avec l'élément de comportement **Area Armed** (partition armée) et une deuxième sortie avec l'élément de comportement **Area Disarmed** (partition désarmée).
- Le signal doit être limité dans le temps. Saisissez l'heure correspondante (généralement 10 sec. / maximum de 30 secondes) pour **Activation Duration** (durée d'activation).

Sécurisation de l'accès à l'itinéraire contre une entrée non autorisée lorsque l'état est armé ; par exemple, en installant un élément de blocage

- Connectez une sortie libre avec le voyant **LED** du périphérique.
- Variante A : l'élément de blocage est activement contrôlée comme étant CLOSED (fermé). À l'aide de l'assistant, programmez une sortie avec l'élément de comportement **Area Armed** (partition armée)
  ou
- Variante B : l'élément de blocage est activement contrôlée comme étant OPEN (ouvert). À l'aide de l'assistant, programmez une sortie avec l'élément de comportement **Area Disarmed** (partition désarmée).
- Le signal doit être statique ; saisissez 00:00:00 comme valeur de **Activation Duration** (durée d'activation).
- Consultez les instructions de connexion du fabricant pour plus de renseignements.

8.2.4 Armer / désarmer avec entrée / temporisation de sortie

Armement effectué à l'intérieur de la partition sécurisée ; par exemple, par le Clavier Dynamique Animé

- Inclut la nouvelle partition si pas encore présente.
- Ajoutez un Clavier Dynamique Animé s'il n'y en a pas encore
- Ajoutez la partition dans la portée du Clavier Dynamique Animé : **Local Area** (partition locale).
- Programmez le Clavier Dynamique Animé pour un armement avec temporisation de sortie : **Use Area Normal Delay Time** (utiliser la temporisation normale de partition).
- La valeur entrée / temporisation de sortie peut être adaptée si nécessaire : **Area Manager > Area > Timing and Delays** Normal Entry Delay (typically 45 sec. / at least 30 sec.) Normal Exit Delay (typically 60 sec.) [gestionnaire de partition > partition > durée et temporisation] [temporisation d'entrée normale (en général, 45 sec. / au moins 30 sec.)] [temporisation de sortie normale (en général, 60 sec.)].

Programmation de l'itinéraire d'entrée et de sortie

- Programmez tous les points d'entrée et de sortie de l'itinéraire au type de point intrusion.
- En option, le type de point de sortie peut être sélectionné pour les points de l'itinéraire de sortie.

Types de point de sortie	**Comportement**
Suiveuse initiale [1]	Point sans prévention de l'état prêt à l'armement, par exemple les IRP dont le Clavier Dynamique Animé se trouve dans le secteur de détection. Important : le point doit se trouver dans un état normal après la sortie, sinon une alarme se déclenche.
Suiveuse [1]	Point qui ne déclenche pas une alarme tant que la temporisation de sortie est en cours d'exécution. Ne concerne que l'option **MAP5000 Panel > Armed State At Exit Delay Start** (centrale MAP5000 > état armé au commencement de la temporisation de sortie).

Sortie	Point de porte qui doit obligatoirement être déclenché immédiatement après avoir quitté la partition. L'option **MAP5000 Panel > Unvacated Premises** (centrale MAP5000 > locaux non vides) doit être activée.
Interruption	Point de porte qui raccourcit la temporisation de sortie en cours d'exécution à 10 secondes (usage recommandé).
Redémarrage	Point qui redémarre la temporisation de sortie ; possible une seule fois lors de la sortie.

Tableau 8.2: Types de point de sortie

[1)] Pas pour EN 50131

Le type de point d'entrée doit être activé pour tous les points d'entrée de l'itinéraire.

Types de point d'entrée	**Comportement**
Temporisation « Normal » (normale)	Point de porte qui démarre la temporisation d'entrée avec la valeur « Normal ».
Temporisation « Extended » (étendue)	Point de porte qui démarre la temporisation d'entrée avec la valeur « Extended » (étendue).
Suiveuse	Point qui ne déclenche pas une alarme tant que la temporisation d'entrée est en cours d'exécution.

Tableau 8.3: Types de point d'entrée

Programmation du rapport de temporisation pour tous les points d'intrusion de la partition
- Pour tous les points du type point **Intrusion** et **Intrusion 24h**, le paramètre **Supports Delayed Reporting** (supporte le rapport de temporisation) doit être réglé sur **Yes** (oui).
- Pour le rapport **(Event Manager > Panel Event Groups > Properties > Reportable Events)** (gestionnaire d'événement > groupe d'événements de centrale > propriétés > événements à rapporter), la valeur **Transmission Delay** (délai de transmission) doit être la même que celle de la temporisation de sortie (en général 45 sec. / au moins 30 sec.) pour **External Intrusion Alarm** (alarme intrusion externe).

8.2.5 Armement avec inhibition automatique

Les points qui ne sont pas en état normal, et donc empêchent l'armement, peuvent être inhibés automatiquement pour procéder à l'armement. Ces points sont à nouveau automatiquement inhibés lors du prochain désarmement du système.

Les réglages suivants sont requis.
Le point doit être programmé sur le type de point **Intrusion (Bypassable)** [intrusion (inhibition possible)] ou **Intrusion 24h (Bypassable)** [intrusion 24h (inhibition possible)].
- Le nombre maximum de points qui peuvent être inhibés lors de l'armement est défini dans **MAP5000 > Maximum Bypass Count per Area** [MAP5000 > nombre maximum d'inhibitions par partition] (en général la valeur 1 ; la norme ne spécifie aucune valeur particulière).

– Le nombre maximum de fois qu'un point peut être inhibé lors de l'armement est défini dans **MAP5000 > Maximum Times A Device Can Be Bypassed** [MAP5000 > nombre maximum de fois qu'un point peut être inhibé] (en général la valeur 1 ; la norme ne spécifie aucune valeur particulière).
– L'autorisation **May Bypass Detectors In Area** (peut inhiber des détecteurs dans la partition) doit être activée pour l'utilisateur. **User Manager > Permission Sets > Arm Category** (gestionnaire d'utilisateur > ensembles d'autorisation > catégorie d'armement)

8.2.6 Armement / désarmement automatique

Clavier Dynamique Animé se trouvant dans la partition sécurisée
– Inclut la nouvelle partition si pas encore présente.
– Ajoutez un Clavier Dynamique Animé s'il n'y en a pas encore
– Ajoutez la partition dans la portée du Clavier Dynamique Animé : **Local Area** (partition locale).

Programmation de deux sorties pour la signalisation de l'état armé / désarmé
– Connectez une sortie libre dans chaque cas avec le voyant **LED** du périphérique.
– À l'aide de l'assistant, programmez une sortie avec l'élément de comportement **Area Armed** (partition armée) et une deuxième sortie avec l'élément de comportement **Area Disarmed** (partition désarmée).
– Le signal doit être limité dans le temps. Saisissez l'heure correspondante (généralement 10 sec. / maximum de 30 secondes) pour **Activation Duration** (durée d'activation).

Armement automatique à une heure prédéfinie

Définition de la période d'armement
– Démarrez l'assistant de planification et définissez la période d'armement.
– En tant qu'action, sélectionnez **Arm Area(s) Using Exit Delay** (armer partition(s) avec temporisation de sortie).
– Programmez la durée du signal sonore d'avertissement avant d'armer la partition : **Area Manager > Area > Exit Delay > Normal Delay Time** (gestionnaire de partition > partition > temporisation de sortie > durée de temporisation normale).
– L'option **Arm Only If Area Is Ready To Arm** (armement seulement si la partition est prête à être armée) doit être désactivée.

En option, l'inhibition automatique des points peut être programmée.
– En ce qui concerne les prescriptions, consultez la *Armement avec inhibition automatique, Page 78*.

Armement automatique après désarmement

L'option **Automatic Arming after Disarming** (armement automatique après désarmement) pour une partition ne doit pas avoir été activée. La procédure n'est pas conforme aux prescriptions de la norme EN 50131.

Désarmement automatique à une heure prédéfinie

Définition de la période de désarmement
– Démarrez l'assistant de planification et définissez la période de désarmement.
– En tant qu'action, sélectionnez **Disarm Area(s)** (désarmement de partition(s)).

8.2.7 Sortie d'alarme via sirène et transmetteur

Les alarmes, événements de défaut et autres événements doivent être paramétrés sur une sortie par sirène et/ou
transmetteur.
– Pour les variantes possibles, consultez la *Sirènes et transmetteur en conformité à la norme EN50131 niveau 3, Page 65*.

Alarm externe via sirène
Les sirènes doivent être activées au moins pour les événements suivants (éléments de comportement) :
– Alarme intrusion externe
– Alarme d'auto-surveillance externe
– L'option **Panel Wide Device** (tous les périphériques de la centrale) doit être activée.
En option, il est possible d'ajouter des éléments de comportement complémentaires.

Alarme à distance via transmetteur
Le transmetteur doit être activé au moins pour les événements suivants **(Event Manager > Panel Event Groups > Properties > Reportable Events)** (gestionnaire d'événement > groupes d'événements de centrale > propriétés > événements à rapporter).
– Alarme intrusion externe
– Alarme d'auto-surveillance externe
– Alarme effraction
– Alarme sous contrainte
– Défaut de récapitulatif
En option, il est possible d'ajouter des événements à rapporter complémentaires.

8.2.8 Connexion au système de gestion BIS
Consultez la *Utilisation de l'interface IP, Page 57*.

8.2.9 Connexion de l'imprimante
La connexion de l'imprimante DR2020T est autorisée uniquement dans le cadre des révisions.

8.2.10 Niveau d'accès
La norme distingue quatre niveaux d'accès (Access Levels ou AE).
AE 1 Accès pour tous, pas d'autorisation ou de code requis.
AE 2 Accès pour les utilisateurs, code utilisateur requis.
AE 3 Accès aux installateurs via le **Clavier Dynamique Animé**.
1. Ouvrez le coffret de centrale => le dispositif d'alarme interne est activé pendant 3 secondes. [1]
2. Activez le mode installateur (consultez la *Bouton installateur, Page 68*).
3. Saisissez le code installateur.

AE 3 Accès aux installateurs via le logiciel **RPS for MAP**.
1. Ouvrez le coffret de la centrale => le dispositif d'alarme interne est activé pendant 3 secondes [1]
   ou
   autorisation dans RPS par un utilisateur AE 2 muni des autorisations correspondantes (Clavier Dynamique Animé : Main menu page 2 > RPS) [page 2 du menu principal > RPS].
2. Établissez une connexion de la centrale à RPS.

AE 4 Accès pour les fabricants via le logiciel **RPS for MAP**.
1. Autorisation de l'utilisateur fabricant par un utilisateur AE 2 disposant d'autorisations correspondantes (Clavier Dynamique Animé : Main menu page 1 > Maintenance page 3 > Manufacturer Permission) [page 1 du menu principal > page 3 de la maintenance > autorisation du fabricant].
2. Ouvrez le coffret de centrale => le dispositif d'alarme interne est activé pendant 3 secondes. [1]
3. Activez le mode installateur = AE 3 (*Bouton installateur, Page 68*).

4. Identifiez-vous avec le code du fabricant sur le Clavier Dynamique Animé de l'installateur (consultez la *Autorisation fabricant (Manufacturer Authorization), Page 61*).
5. Établissez une connexion de la centrale à RPS.

1) L'activation du dispositif d'alarme à l'ouverture du coffret de centrale peut être omise si l'accès à un accès niveau 3 est commandé par des interrupteurs, des verrous (au moins 15 000 variations possibles) ou d'autres moyens équivalents.

Dispositif d'alarme interne lorsque le coffret de centrale est ouvert

Un dispositif d'alarme interne doit être fourni qui déclenche une alarme sonore limitée dans le temps lorsque le coffret de centrale est ouvert et que son état est désarmé.

– Attribuez la sirène du dispositif à une sortie libre.
– Dans le menu Properties> Behavior Item List (propriétés > liste des éléments de comportement) de la sirène du dispositif, activez l'option **Include External Tamper Alarm Disarmed of Onboard Tamper** (inclure le désarmement de l'alarme auto-surveillance du mécanisme d'auto-surveillance embarqué).

Fonctions des niveaux d'accès

Il est possible d'adapter l'attribution des fonctions pour les niveaux d'accès 2 et 3 dans RPS :

Autorisations générales	**Access Level (Niveau d'accès)**			
	1	**2**	**3**	**4**
Peut rendre la sonnerie silencieuse sur le Clavier Dynamique Animé		X	X	
Peut changer son propre code utilisateur		X	X	X
Peut transmettre/recevoir une programmation à l'aide de RPS			X	
Peut recevoir un historique à l'aide de RPS			X	
Peut effectuer des diagnostics à l'aide de RPS			X	
Peut effectuer des mises à jour logicielles à l'aide de RPS			X	X
Autorisations des catégories d'opérations	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut désactiver le périphérique			X	
Peut activer le périphérique			X	
Peut activer/désactiver le carillon		X	X	
Peut changer le planning		X	X	
Peut mod. durée bloc.		X	X	
Autorisations des catégories d'utilisateurs	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut ajouter un utilisateur		X	X	
Peut effacer un utilisateur		X	X	
Peut changer son propre code utilisateur		X	X	
Autorisations des catégories d'événements	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut effacer une alarme interne		X	X	
Peut effacer une alarme externe		X	X	

Peut effacer une alarme d'auto-surveillance			X	
Peut effacer un défaut		X	X	
Peut effacer défaut batt.			X	
Peut rendre silencieux			X	
Autorisations des catégories de service à distance	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut autoriser l'utilisateur fabricant		X	X	
Peut autoriser l'utilisateur RPS		X	X	
Autorisations des catégories d'armement	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut armer une partition		X	X	
Peut désarmer une partition		X	X	
Peut désarmer seulement en cas d'alarme		X	X	
Peut inhiber des détecteurs			X	
Peut inhiber des détecteurs d'une partition			X	
Peut rétablir un détecteur		X	X	
Peut activer/désactiver des programmes internes		X	X	
Autorisations des catégories d'état	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut afficher l'état d'une partition		X	X	
Peut afficher l'état du périphérique		X	X	
Peut afficher une alarme sous contrainte		X	X	
Peut afficher le compteur d'alarme		X	X	
Peut afficher la mémoire des événements		X	X	
Peut afficher l'historique d'une centrale		X	X	
Peut imprimer l'historique d'une centrale		X	X	
Peut afficher la version d'une centrale		X	X	
Autorisations des catégories de maintenance	**1**	**2**	**3**	**4**
Peut ajuster le volume et la luminosité d'un Clavier Dynamique Animé		X	X	
Peut modifier l'état d'une sortie		X	X	
Peut régler la date et l'heure			X	
Peut tester une sonnerie		X	X	
Peut test des détecteurs de mouvement		X	X	
Peut effectuer un test de la détection des points automatiques			X	
Peut effectuer un test de la détection de points			X	

Tableau 8.4: Autorisations pour système VdS classe C

8.2.11 Fonctions complémentaires du tableau principal

Le tableau est muni des fonctions complémentaires suivantes, qui n'ont pas d'influence sur le fonctionnement prévu de la centrale.

Points de type technique ou incendie pour entrées d'alarme

Les entrées qui sont attribuées au paramètre **Point** du périphérique peuvent être programmées comme ayant un point de type technique ou incendie (consultez la *Types de point et évaluation de point, Page 61*).

Programme interne

Les points classés comme points de type intrusion peuvent être attribués à un programme interne dans le but de donner à ces points un état où ils sont capables de déclencher une alarme en activant le programme interne actuellement désarmé. Une alarme interne est alors générée lorsque le point est déclenché. Cette alarme interne se traduit par la seule alarme locale envoyant une signalisation, sans déclenchement de l'alarme à distance (consultez le mode d'emploi Programmation interne, page 58).

Sorties pour les applications individuelles

Les sorties de la centrale peuvent être utilisées pour commander des applications individuelles. Pour ce faire, une condition sine qua non est qu'aucun élément de comportement (pas d'activation de l'application prévue de la centrale) ne soit attribué à une telle sortie.

La sortie est commandée :

- Manuellement via le Clavier Dynamique Animé : **Control Center > Behavior >Outputs Available For Direct Command** [centrale > comportement > sorties disponibles pour commande directe] (consultez le mode d'emploi à la section 2.8.8 Modification/ visualisation de l'état de sortie, page 55).
- Automatiquement via le planning : à l'aide de l'assistant du planning, saisissez l'heure où la sortie doit être activée/désactivée. En tant qu'action, sélectionnez **Output ON** (sortie activée) ou Output OFF (sortie désactivée). En option, le planning peut être modifié au niveau du Clavier Dynamique Animé. **Schedule > Behavior > May Be Edited At Control Center** [planning > comportement > modification possible par la centrale] (consultez le mode d'emploi, section 2.6 Plannings, page 31).

Mode Carillon

Si le **Chime Mode** (mode carillon) est activé sur le Clavier Dynamique Animé en état désarmé, le déclenchement d'un point d'intrusion avec l'option **Chime Mode Capable** (mode carillon possible) entraîne une sonnerie du carillon au niveau du Clavier Dynamique Animé (consultez le mode d'emploi, section 2.8.11 Mode carillon activé/désactivé, page 58).

- Le point doit être attribué à la valeur **local area** (partition locale) du Clavier Dynamique Animé.

Voir également

- *Installation du module de protection d'alimentation (SIV), Page 26*
- *Fonctions complémentaires du tableau principal, Page 83*

8.3 Prescriptions pour système SES

La norme EN 50131 niveau 3 forme la base de cette prescription (consultez la *Prescriptions en conformité à la norme EN 50131 niveau 3, Page 76*). Des écarts à cette norme sont déjà pris en compte dans le comportement de base de la centrale et/ou sont décrits ci-dessous.

8.3.1 Sélection du paramètre utilisé par défaut

– Sélectionnez **EN50131 Grade 3** (EN50131 niveau 3) en tant que **Default Property Values Set** (valeur de propriété par défaut) ; consultez également la *Programmation conforme aux normes, Page 60*.
– La programmation ne doit pas être installée dans la centrale si la procédure de validation de la centrale selon la norme EN 50131 niveau 3 échoue.

Voir également

– *Types de point et évaluation de point, Page 61*

8.3.2 Armement / désarmement automatique

L'armement sans un signal d'avertissement est autorisé s'il est possible de s'assurer par des mesures techniques ou organisationnelles qu'il n'y a aucune personne dans la partition surveillée avant de procéder à l'armement.

– Consultez la *Armement / désarmement automatique, Page 79*.

Armement automatique à une heure prédéfinie avec signal d'avertissement

Définition de la période d'armement

– Démarrez l'assistant de planification et définissez la période d'armement.
– En tant qu'action, sélectionnez **Arm Area(s) Using Exit Delay** (armer partition(s) avec temporisation de sortie).
– Programmez la durée du signal sonore d'avertissement avant d'armer la partition : **Area Manager > Area > Exit Delay > Normal Delay Time** (gestionnaire de partition > partition > temporisation de sortie > durée de temporisation normale).
– L'option **Arm Only If Area Is Ready To Arm** (armement seulement si la partition est prête à être armée) doit être désactivée.

En option, l'inhibition automatique des points peut être programmée.

– En ce qui concerne les prescriptions, consultez la *Armement avec inhibition automatique, Page 78*.

Armement automatique à une heure prédéfinie sans signal d'avertissement

Définition de la période d'armement

– Démarrez l'assistant de planification et définissez la période d'armement.
– En tant qu'action, sélectionnez **Arm Area(s) Immediately** (armer partition(s) immédiatement).

En option, l'inhibition automatique des points peut être programmée.

– En ce qui concerne les prescriptions, consultez la section *Armement avec inhibition automatique, Page 78*.

Armement automatique après désarmement sans signal d'avertissement

Définition de la période d'armement

– Entrez la durée après désarmement, lorsqu'un armement automatique doit intervenir dans la partition. **Area Manager > Area > Behavior > Automatic Arming after Disarming** (gestionnaire de partition > partition > comportement > armement automatique après désarmement).

En option, l'inhibition automatique des points peut être programmée.

– En ce qui concerne les prescriptions, consultez la *Armement avec inhibition automatique, Page 78*.

Désarmement à une heure prédéfinie

Le désarmement automatique n'est pas autorisé pour des raisons de sécurité.

8.3.3 Partitions avec durée de blocage

En option, le désarmement d'une partition peut être influencé au moyen d'une durée de blocage. Une alarme externe provenant de la partition annule la durée de blocage, à savoir que le désarmement est possible.

– Dans le menu **Area** (Area Manager) [gestionnaire de partition de la partition], sélectionnez le **Time Model** (modèle de durée) requis. Veuillez noter : le désarmement est possible dans un intervalle de temps défini.
– Le paramètre **Time Model** (modèle de durée) comprend des **Day Models** (modèles de jour) et, si nécessaire, peut être adapté ou créé dans le gestionnaire d'utilisateur.
– Une durée de blocage est modifiable par l'utilisateur sur le Clavier Dynamique Animé, jusqu'à sept jours à l'avance, si l'utilisateur possède les autorisations correspondantes. **User Manager > Permission Sets > Operations Category > May Edit Blocking Time** (gestionnaire d'utilisateur > ensembles d'autorisation > catégorie d'opérations > peut modifier la durée de blocage).

8.3.4 Niveau d'accès

La norme SES distingue quatre niveaux d'accès (AE) de base, en vertu desquels un accès de niveau 2A est un sous-ensemble d'un accès de niveau 2B. De plus, cela doit être présent conformément à la section Fonctions des niveaux d'accès, page 66.

AE 1 Accès pour tous, pas d'autorisation ou de code requis.

AE 2A Accès pour les utilisateurs, code utilisateur requis.

AE 2B Accès pour les utilisateurs, code utilisateur requis.

AE 3 Accès aux installateurs via le **Clavier Dynamique Animé**.

1. Ouvrez le coffret de centrale => le dispositif d'alarme interne est activé pendant 3 secondes. 1
2. Activez le mode installateur (consultez la *Bouton installateur, Page 68*).
3. Saisissez le code installateur.

AE 3 Accès aux installateurs via le logiciel **RPS for MAP**.

1. Ouvrez le coffret de la centrale => le dispositif d'alarme interne est activé pendant 3 secondes 1
   ou
   autorisation dans RPS par un utilisateur AE 2 muni des autorisations correspondantes (Clavier Dynamique Animé : Main menu page 2 > RPS) [page 2 du menu principal > RPS].
2. Établissez une connexion de la centrale à RPS.

AE 4 Accès pour les fabricants via le logiciel **RPS for MAP**.

1. Autorisation de l'utilisateur fabricant par un utilisateur AE 3 disposant d'autorisations correspondantes (Clavier Dynamique Animé : **Main menu page 1 > Maintenance page 3 > Manufacturer Permission**) [page 1 du menu principal > page 3 de la maintenance > autorisation du fabricant].
2. Ouvrez le coffret de centrale => le dispositif d'alarme interne est activé pendant 3 secondes. [1]
3. Activez le mode installateur = AE 3 (*Bouton installateur, Page 68*).
4. Identifiez-vous avec le code du fabricant sur le Clavier Dynamique Animé de l'installateur (consultez la *Autorisation fabricant (Manufacturer Authorization), Page 61*).
5. Établissez une connexion de la centrale à RPS.

1) L'activation du dispositif d'alarme à l'ouverture du coffret de centrale peut être omise si l'accès à un accès niveau 3 est commandé par des interrupteurs, des verrous (au moins 15 000 variations possibles) ou d'autres moyens équivalents.

Dispositif d'alarme interne lorsque le coffret de centrale est ouvert
Un dispositif d'alarme interne doit être fourni qui déclenche une alarme sonore limitée dans le temps lorsque le coffret de centrale est ouvert et que son état est désarmé.

– Attribuez la sirène du dispositif à une sortie libre.
– Dans le menu Properties > Behavior Item List (propriétés > liste des éléments de comportement) de la **sirène** du dispositif, activez l'option **Include External Tamper Alarm Disarmed of Onboard Tamper** (inclure le désarmement de l'alarme auto-surveillance du mécanisme d'auto-surveillance embarqué).

Fonctions des niveaux d'accès
L'attribution des fonctions à des niveaux d'accès 2A, 2B et 3 peut être adaptée dans le logiciel RPS : **User Manager > Permission Sets** (gestionnaire d'utilisateur > ensembles d'autorisation).

Autorisations générales	**Access Level (Niveau d'accès)**				
	1	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut rendre la sonnerie silencieuse sur le Clavier Dynamique Animé	X	X	X	X	
Peut changer son propre code utilisateur		X	X	X	X
Peut transmettre/recevoir une programmation à l'aide de RPS				X	
Peut recevoir un historique à l'aide de RPS				X	
Peut effectuer des diagnostics à l'aide de RPS				X	
Peut effectuer des mises à jour logicielles à l'aide de RPS					X
Autorisations des catégories d'opérations	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut désactiver le périphérique				X	
Peut activer le périphérique				X	
Peut activer/désactiver le carillon			X	X	
Peut changer le planning			X	X	
Peut mod. durée bloc.			X	X	
Autorisations des catégories d'utilisateurs	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut ajouter un utilisateur			X	X	
Peut effacer un utilisateur			X	X	
Peut changer son propre code utilisateur			X	X	
Autorisations des catégories d'événements	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut effacer une alarme interne			X	X	
Peut effacer une alarme externe			X	X	
Peut effacer une alarme d'auto-surveillance				X	

Peut effacer un défaut				X	
Peut effacer défaut batt.				X	
Peut rendre silencieux			X	X	
Autorisations des catégories de service à distance	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut autoriser l'utilisateur fabricant				X	
Peut autoriser l'utilisateur RPS			X	X	
Autorisations des catégories d'armement	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut armer une partition		X	X	X	
Peut désarmer une partition			X	X	
Peut désarmer seulement en cas d'alarme			X	X	
Peut inhiber des détecteurs				X	
Peut inhiber des détecteurs d'une partition			X	X	
Peut rétablir un détecteur		X	X	X	
Peut activer/désactiver des programmes internes			X	X	
Autorisations des catégories d'état	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut afficher l'état d'une partition		X	X	X	
Peut afficher l'état du périphérique		X	X	X	
Peut afficher une alarme sous contrainte		X	X	X	
Peut afficher le compteur d'alarme		X	X	X	
Peut afficher la mémoire des événements		X	X	X	
Peut afficher l'historique d'une centrale			X	X	
Peut imprimer l'historique d'une centrale			X	X	
Peut afficher la version d'une centrale		X	X	X	
Autorisations des catégories de maintenance	**1**	**2A**	**2B**	**3**	**4**
Peut ajuster le volume et la luminosité d'un Clavier Dynamique Animé			X	X	
Peut modifier l'état d'une sortie			X	X	
Peut régler la date et l'heure				X	
Peut tester une sonnerie			X	X	
Peut test des détecteurs de mouvement		X	X	X	
Peut effectuer un test de la détection des points automatiques				X	
Peut effectuer un test de la détection de points				X	

Tableau 8.5: Autorisations SES

8.3.5 Surveillance de l'auto-surveillance du tableau principal

Contact d'autosurveillance ouverture/arrachement

Prenez l'auto-surveillance ouverture/arrachement en considération lors de l'installation du coffret et de l'installation du contact d'auto-surveillance (consultez la *Montage du coffret, Page 17* et la *Installation et connexion du contact d'autosurveillance, Page 49*).

Supervision de l'emplacement de la centrale

Planifiez l'alarme externe avec signalisation par sirène et/ou l'alarme à distance avec signalisation par transmetteur conformément à la *Sirènes et transmetteur en conformité à la norme EN50131 niveau 3, Page 65*.

– Dans le cas de variantes A, B et C avec un ou plusieurs transmetteurs de classe 3 et 4, la centrale requiert une supervision locale dès l'armement d'une ou plusieurs partitions.
– Il est possible d'omettre la supervision de l'emplacement si la variante D avec un transmetteur de classe 5 est utilisée.

La supervision de l'emplacement peut être réalisée :

– en tant que solution technique par le système d'alarme intrusion lui-même. Les prescriptions de désarmement doivent être conforme à la norme EN ;
  ou
– par des membres du personnel de sécurité qui garantissent que les actions qui présentent un risque pour la sécurité sont détectées à tout moment de la supervision requise de l'emplacement.

Conception de types de transmetteurs selon la norme SES

Les voies de transmission pour la signalisation d'alarme à distance sont divisées en :

– demande de connexion avec fonction de surveillance toutes les 25 heures (AÜA-B25) ou toutes les 5 heures (AÜA-B5) ;
– connexion déjà en place avec fonction de surveillance toutes les 3 minutes (AÜA-S180) ou toutes les 20 secondes (AÜA-S20).

Types		**Procédure de transmission**
EN 50131	**SES**	
Classe 1	AÜA-B25	Demande de connexion avec fonction de surveillance toutes les 25 heures et annonce vocale.
Classe 2		Demande de connexion avec fonction de surveillance toutes les 25 heures et simple transmission numérique.
Classe 3		Demande de connexion avec fonction de surveillance toutes les 25 heures et transmission numérique.
Classe 4	AÜA-B5	Demande de connexion avec fonction de surveillance toutes les 5 heures et transmission numérique.
Classe 5	AÜA-S180	Connexion déjà en place avec fonction de surveillance toutes les 180 secondes et transmission numérique.
Classe 6	AÜA-S20	Connexion déjà en place avec fonction de surveillance toutes les 20 secondes et transmission numérique.

Tableau 8.6: Types de transmetteurs

Bosch Sicherheitssysteme GmbH
Robert-Bosch-Ring 5
85630 Grasbrunn
Germany
www.boschsecurity.com
© Bosch Sicherheitssysteme GmbH, 2014